MITSUBISHI ELECTRIC
Changes for the Better

家庭から宇宙まで、エコチェンジ。 eco Changes

FACTORY AUTOMATION

三菱電機 汎用 インバータ

FREQROL-F700PJ

小さなボディで、大きく省エネ。

700 series

- 汎用モータもIPMモータも両方おまかせ
- 省エネするならインバータ制御
- 省配線・省スペース
- 操作性・メンテナンス性
- ファン・ポンプに最適

三菱電機グループは「グローバル環境先進企業」を目指します。

Changes for the Better

三菱電機グループは、「常により良いものを目指し、変革していく」という“Changes for the Better”の理念のもと、活力とゆとりのある社会の実現に取り組んできました。そしていま、時代に応える“eco changes”の精神で、家庭から宇宙まで、あらゆる事業を通じ、環境に配慮した持続可能な社会の実現に向けてチャレンジしています。そのために、社員一人ひとりがお客さまと一体となって、グローバルな視点で、暮らしを、ビジネスを、社会を、より安心・快適に変えてゆきます。三菱電機グループは、最先端の環境技術と優れた製品力を世界に展開し、豊かな社会の構築に貢献する「グローバル環境先進企業」を目指します。

三菱電機グループは、以下の多岐にわたる分野で事業を展開しています。

重電システム
タービン発電機、水車発電機、原子力機器、電動機、変圧器、パワーエレクトロニクス機器、遮断器、ガス絶縁開閉装置、開閉制御装置、監視制御、保護システム、大型映像表示装置、車両用電機品、エレベーター、エスカレーター、ビルセキュリティーシステム、ビル管理システム、粒子線治療装置、その他

産業メカトロニクス
プログラマブルコントローラー、インバーター、ACサーボ、表示器、電動機、ホイスト、電磁開閉器、ノーヒューズ遮断器、漏電遮断器、配電用変圧器、電力量計、無停電電源装置、産業用送風機、数値制御装置、放電加工機、レーザー加工機、産業用ロボット、クラッチ、自動車用電装品、カーエレクトロニクス、カーメカトロニクス機器、カーマルチメディア機器、その他

情報通信システム
無線通信機器、有線通信機器、監視カメラシステム、衛星通信装置、人工衛星、レーダー装置、アンテナ、放送機器、データ伝送装置、ネットワークセキュリティーシステム、情報システム関連機器及びシステムインテグレーション、その他

電子デバイス
パワーモジュール、高周波素子、光素子、液晶表示装置、その他

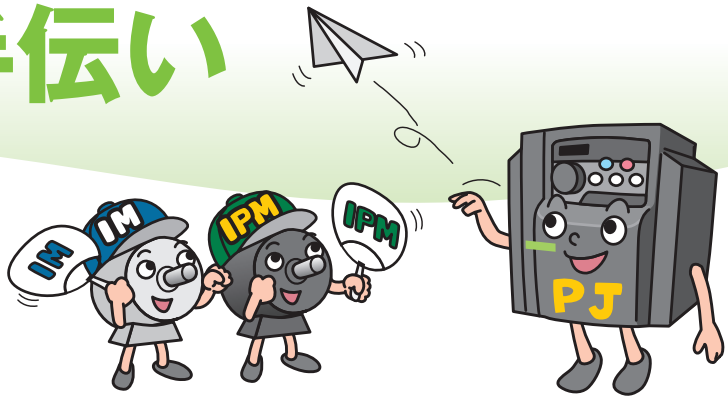
家庭電器
液晶テレビ、ルームエアコン、パッケージエアコン、ヒートポンプ式給湯暖房システム、冷蔵庫、扇風機、換気扇、太陽光発電システム、電気温水器、LED　ランプ、蛍光ランプ、照明器具、圧縮機、冷凍機、除湿機、空気清浄機、ショーケース、クリーナー、ジャー炊飯器、電子レンジ、IH クッキングヒーター、その他

Contents

特長	4
接続例	10
標準仕様	11
外形寸法図	13
端子結線図、端子仕様説明	16
操作パネル、パラメータユニット、FR Configuratorの説明	18
パラメータリスト	22
パラメータの説明	29
保護機能	49
オプションおよび周辺機器	50
ご使用上・選定時の注意事項、周辺機器選定上の注意事項	61
モータへの適用	66
IPMモータ制御	70
FREQROL-F500Jシリーズとの主な相違点および互換性、標準価格・納期	73
保証について、サービス、グローバルFAセンター	78

簡単小形インバータ
FREQROL-F700PJで省エネのお手伝い

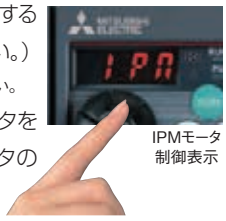
簡単小形　汎用モータとIPMモータ制御　省エネ



1 汎用モータ(三相誘導モータ)もIPMモータも両方おまかせ

(1)汎用モータ(IM)とIPMモータ(IPM)の両方を運転可能

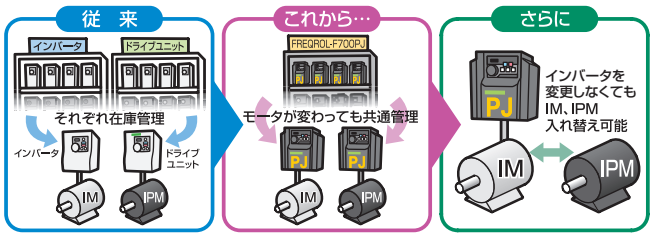
●設定1つで汎用モータからIPMモータへ切換えできます。
(パラメータ [1PM] を"12"(MM-EFS)に設定するだけです。詳細は70ページを参照してください。)
汎用モータ制御設定のままで、IPMモータを駆動しないでください。



IPMモータ制御表示

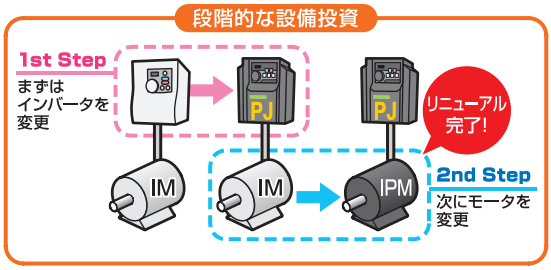
●汎用モータとIPMモータ用の予備インバータを2種類揃える必要がありません。(インバータの在庫を共通化できます)

●モニタモードでMダイヤルを1プッシュすると、制御設定(IM、IPM)を表示します。



(2)汎用モータからIPMモータへの置換えも安心、簡単

●「とりあえずインバータ、後でモータ」一括更新は不要です。
段階的な設備投資で予算確保にも有利です。



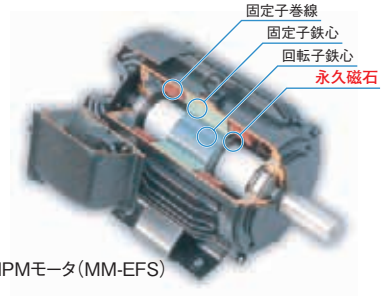
(3)IPMモータとは

IPMモータとは、回転子に強力な永久磁石を組み込んだ同期モータです。

IPMモータが高効率な理由は?

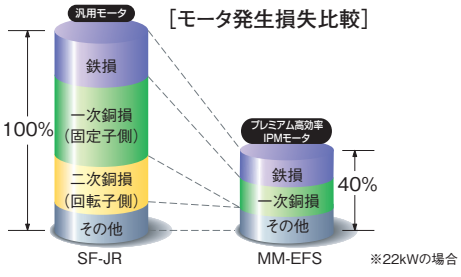
·回転子(二次側)に電流が流れないため、二次銅損がありません。
·永久磁石により磁束を発生するため、モータの電流が少なくなります。
·磁石埋め込み形のため、リラクタンストルク*が利用可能です。

＊:リラクタンストルクとは、回転子の磁気的な凹凸によって発生するトルクです。

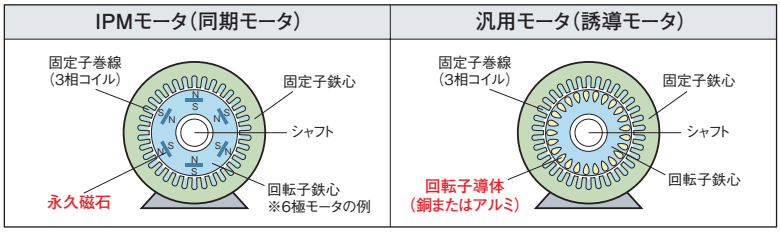


▲IPMモータ(MM-EFS)

[モータ発生損失比較]



モータ構造(断面図)

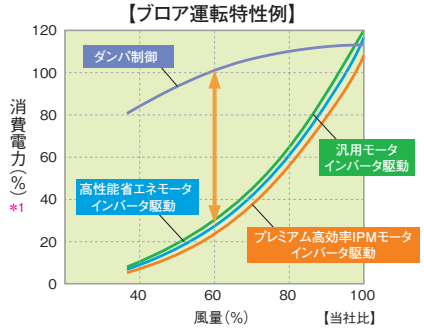


2 省エネするならインバータ制御

(1)回転数制御による省エネ

●ファン･ポンプ･ブロワなど2乗低減トルク負荷の消費電力は回転数の3乗に比例します。
よって、風量の調整に、回転数制御を用いることにより消費電力を低減することが可能です。

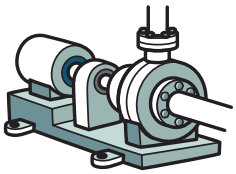
【ブロア運転特性例】

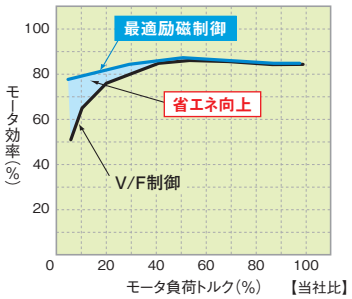


*1:モータの定格出力を100%としています。

(2)最適励磁制御による省エネ(汎用モータ)

モータ効率が最大となる制御です。特にファン･ポンプなどの低減負荷トルクの用途でさらなる省エネがはかれます。
(詳細は35ページ参照)


(例:ポンプ)

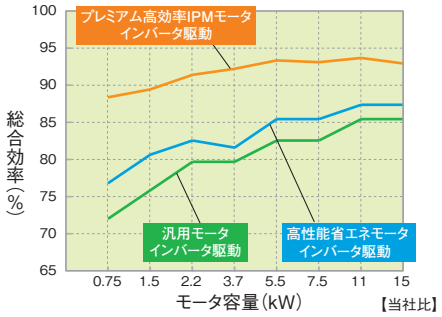


(3)更なる省エネにはIPMモータ制御(MM-EFSシリーズ)

IPMモータならこんなに高効率

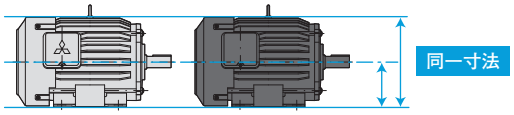
永久磁石を回転子に埋め込んだIPMモータは、高性能省エネモータよりさらに高効率です。

【効率比較】



汎用モータからの置換えも安心(取付け互換あり)

●当社汎用モータ「SF-JR/SF-HRシリーズ(4極)」と同一枠番(同サイズ)のため、取付け互換があり、汎用モータからの置換えが容易です。



SF-JR 3.7kW　　MM-EFS371M4

IE4相当の効率レベル

●プレミアム高効率IPMモータ「MM-EFSシリーズ」は、最高クラスの効率基準値であるIE4(スーパープレミアム効率)相当の効率を実現します。*2

*2:2012年10月時点

効率クラス IEC 60034-30	三菱モータ効率	
	汎用モータ	IPMモータ
IE4 (スーパープレミアム効率)*3	—	プレミアム高効率IPM (MM-EFS)
IE3(プレミアム効率)	スーパーラインプレミアムシリーズ (SF-PR)	—
IE2(高効率)	スーパーラインエコシリーズ (SF-HR)	—
IE1(標準効率)	スーパーラインシリーズ (SF-JR)	—
規格外		—

高 効率 低

*3:IE4の詳細についてはIEC 60034-31で規定されています。

(4)省エネ効果が一目瞭然

●省エネモニタにより、操作パネル、出力端子(端子FM)や、ネットワーク経由で省エネ効果が確認できます。

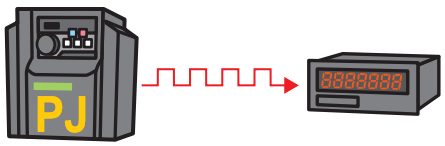
省電力モニタ表示例

【省エネモニタ項目一覧】

省電力モニタ(kW)	省電力率平均値(%)
省電力率(%)	省電力料金平均値(円)
省電力量(kWh)	年間省電力量(kWh)
省電力量料金(円)	年間省電力量料金(円)
省電力平均値(kW)	

●出力電力量をインバータで測定し、パルス出力できるので、簡単に電力量の積算値が確認できます。*4

*4:課金などの証明用計器としての使用はできません。

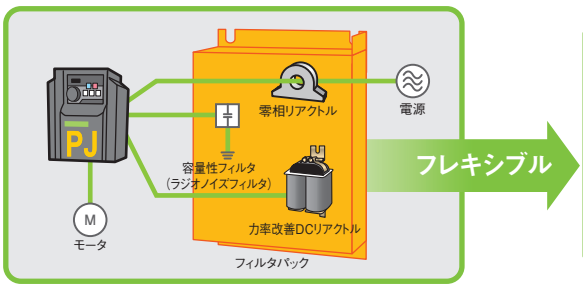


特　長
接続例
標準仕様
外形寸法図
端子結線図
端子仕様説明
操作パネル
パラメータユニット
FR Configuratorの説明
パラメータリスト
パラメータの説明
保護機能
オプションおよび周辺機器
ご使用上･選定時の注意事項
周辺機器選定上の注意事項
モータへの適用
IPMモータ制御
FREQROL-F500Jシリーズとの主な相違点および互換性
標準価格･納期
保証について
サービス
グローバルFAセンター

3 省配線・省スペース

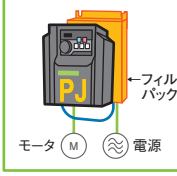
(1)フィルタパック付きもラインアップ

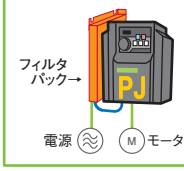
●空調用途に不可欠な力率改善DCリアクトル、零相リアクトル(ラインノイズフィルタ)と容量性フィルタ(ラジオノイズフィルタ)を1つのユニットにしたフィルタパックを標準で付属した"フィルタパック付き(FR-F7□0PJ-□F)"も用意しました。従来必要であった各々のオプションとの複数の配線が省略できます。



●フレキシブルにフィルタパックを取付けることが可能でさまざまな盤内レイアウトに対応が可能。取付けスペースが縮小します。

●省スペース、省配線で高調波抑制対策ガイドラインに適合し、**国土交通省監修の公共建築工事標準仕様書(電気設備工事編)および公共建築工事標準仕様書(機械設備工事編)(平成25年版)**に対応できます。

背面取付	従来取付面積比較*1
	約72% FR-F740PJ-3.7KFの場合

側面取付	従来取付面積比較*1
	約84% FR-F740PJ-3.7KFの場合 全容量奥行き200mm以下

*1:従来取付面積は、力率改善DCリアクトル、零相リアクトル(ラインノイズフィルタ)と容量性フィルタ(ラジオノイズフィルタ)を個別で据え付け、周囲スペースを考慮した面積です。

(2)サイド・バイ・サイドで省スペース設置

●横方向を密着して設置可能*2ですので、省スペース化がはかれます。オプションのDINレール取付けアタッチメント(FR-UDA□□)の取付けが可能です。

*2:インバータ周囲温度は40℃以下で使用してください。
フィルタパックの密着設置はできません。

4 操作性・メンテナンス性

(1)Mダイヤルならではのクイック設定

●ダイヤルのスクロールスピードを可変式として操作性をさらに向上させました。

●ダイヤルはスベリ止めをつけ、回しやすさを向上させました。

(2)目的に合わせパラメータを自動設定

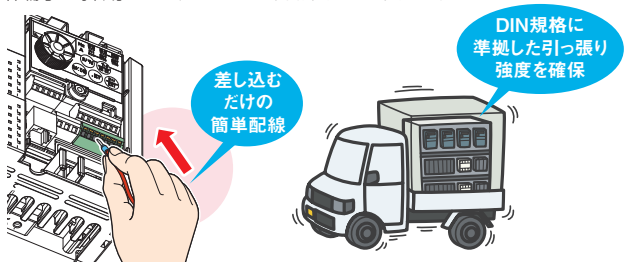
●運転モード選択(Pr.79)の簡単設定モード

●三菱表示器(GOT)接続時の通信設定

●定格周波数の変更(60Hz→50Hz)

(3)スプリングクランプ端子(制御回路端子)

高い信頼性と簡単配線を実現するスプリングクランプ端子*1を、制御回路端子に採用しました。 *1:主回路端子はねじ端子です。



(4)長寿命設計

●冷却ファンは、設計寿命10年*2の長寿命化を実現しました。
冷却ファンのON/OFF制御との組合せで、さらに長寿命になります。

●コンデンサは、設計寿命10年*2*3のものを採用し、長寿命化を実現しました。
(周囲温度105℃ 5000時間相当のコンデンサを採用しています。)

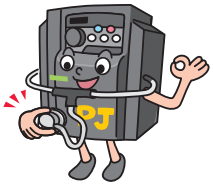
*2:周囲温度:年間平均40℃(腐食性ガス、引火性ガス、オイルミスト・じんあいのないこと)設計寿命は計算値ですので、保証値ではありません。
*3:出力電流:インバータ定格の80%

(5)最先端の寿命診断機能

●主回路コンデンサ、制御回路コンデンサ、突入電流抑制回路の劣化度合いをモニタで診断できます。

●自己診断により、部品寿命の警報を出力*4できるため、トラブルを未然に防ぐことができます。

*4:主回路コンデンサ、制御回路コンデンサ、突入電流抑制回路のいずれかと冷却ファンの警報を出力できます。



(6)通信機能も充実

●三菱インバータプロトコルとMODBUS®RTUが選択できます。

●RS-485の通信速度を改善しています。
(38.4kbpsでの通信が可能)

三菱電磁接触器のご紹介

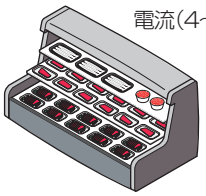
●小フレーム選定が可能です。
●安全対応コンタクタをラインアップしています。
●低レベル負荷(補助接点)に対応しています。
●標準で多くの国際規格に対応しています。

選定については59ページ参照

5 ファン・ポンプに最適な機能

(1)PID制御拡充

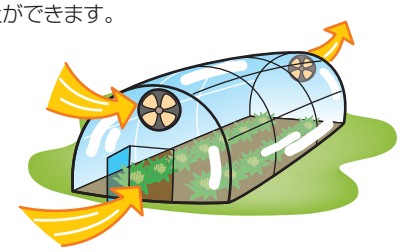
●低速域での省エネ… PID出力遮断(スリープ制御)機能
●PID制御の立ち上げ時間の短縮…PID自動切換機能
●冷暖房用途に便利… 外部信号で正動作・逆動作切り換え可能
●幅広い検出器に対応… PID目標値と測定値が電圧(0~5V/0~10V)、電流(4~20mA)どちらからでも入力可能



(例:ショーケース用冷却水ポンプ)

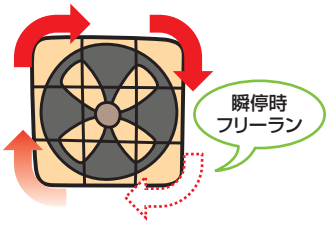
(2)回生回避機能

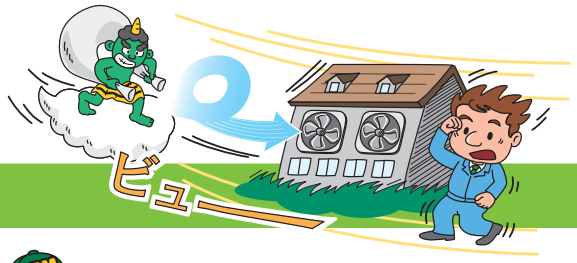
●同一ダクト内の他のファンにより回されるつれ回り状態でも、回生過電圧アラームにならないように周波数を自動的に上昇させて連続運転することができます。



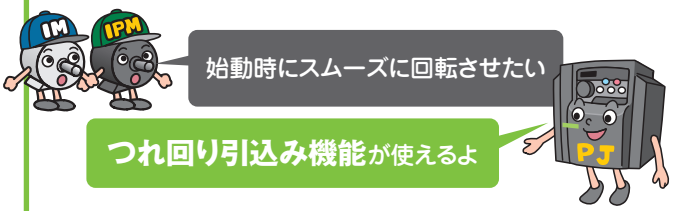
(3)瞬停再始動機能/つれ回り引込み機能

瞬停時にモータフリーラン状態となってもモータ速度にあわせて再始動できます。
つれ回りにより回転方向が変わる始動でもスムーズに立ち上がります。

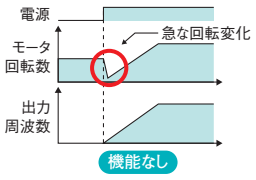


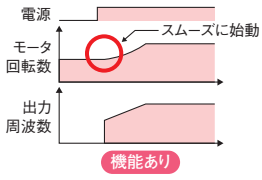


Case 外力でファンが回されてしまう

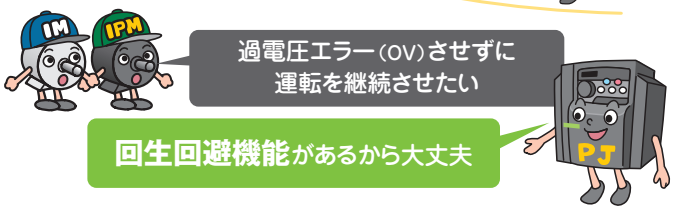


モータが外力によって回された状態(フリーラン)からでも、スムーズに始動することができるんだ。Pr.57を設定変更すると使える機能なんだよ。

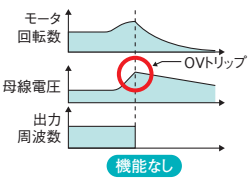


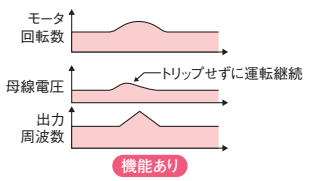


始動時の加速時間を調整するパラメータ(Pr.611)や、ファンの回転方向を検出するパラメータ(Pr.299)などがあるんだ。



運転中にモータが外力によってさらに回されると(回生)、過電圧エラーで止まってしまうことがあるよね。そんな時は回生回避機能で周波数を上昇させて回生状態を回避できるんだ。Pr.882を設定変更すると使える機能なんだよ。





回生回避動作を開始するレベル(Pr.883)や応答性(Pr.886)などを調整するパラメータもあるんだ。

6 用途事例

中間風量で運転する時間が長いほど、インバータ制御による省エネ効果が大きくなります。

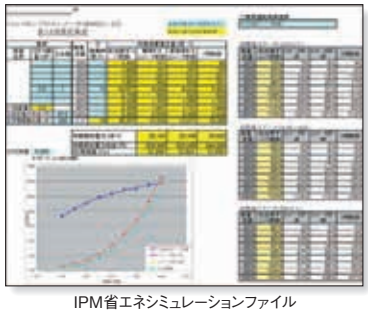
(条件:電力料金14円／kWh、CO_2排出量1,000kWh≒0.555ton-CO_2)

	ショーケース用冷却水ポンプ 商用(バルブ)+汎用モータ(SF-JR) ▼ インバータ+汎用モータ(SF-JR)	弊社設計棟での省エネ効果 インバータ+汎用モータ(SF-JR) ▼ インバータ+IPMモータ(MM-EFS)	ビル用空調機 インバータ+汎用モータ(SF-JR) ▼ インバータ+IPMモータ(MM-EFS)
条件	【運転台数】 ●冷却水ポンプ 3.7kW×1台 ●クーリングタワーファン 1.5kW×1台 ●冷凍機 11kW×3台 5.5kW×2台 3.7kW×1台 3.0kW×1台	【運転台数】 ●外調機(送風機) 0.75kW×3台 1.5kW×1台 2.2kW×3台 ●空調機 15kW×1台 18.5kW×1台 30kW×2台	【運転台数】 ●空調機用ファン 5.5kW×10台 7.5kW×10台 3.7kW×100台
運転パターン	水量(%) 100 75 50 25 時間 春 夏 秋 冬 年間8760Hr	風量(%) 80 60 40 時間 0 6 8 10 18 2021 年間5475Hr	風量(%) 100 80 50 時間 0 6 9 12 15 18 21 24 年間4745Hr
	●商用運転の場合 約15万kWh 約217万円 ●インバータ制御の場合 約14万kWh 約190万円	●汎用モータの場合 約25万kWh 約344万円 ●IPMモータの場合 約22万kWh 約302万円	●汎用モータの場合 約239万kWh 約3,342万円 ●IPMモータの場合 約210万kWh 約2,943万円
インバータ制御、IPMモータへの交換による省エネ効果(年間)	●年間省エネ効果(差額) 約1.9万kWh 約27万円 ●年間CO_2削減効果 約1.9万kWh 10.7ton	●年間省エネ効果(差額) 約3万kWh 約42万円 ●年間CO2削減効果 約3万kWh 16.7ton	●年間省エネ効果(差額) 約28万kWh 約399万円 ●年間CO_2削減効果 約28万kWh 158ton

三菱インバータソフトウェアが充実のサポート

●IPM省エネシミュレーションファイル*

モータ容量や使用台数、稼動時間などを入力することにより、商用電源駆動(ダンパ制御・バルブ制御)から、インバータ制御に切換えた際の省エネ効果とCO_2削減効果を計算することができる「IPM省エネシミュレーションファイル」をご用意しています。



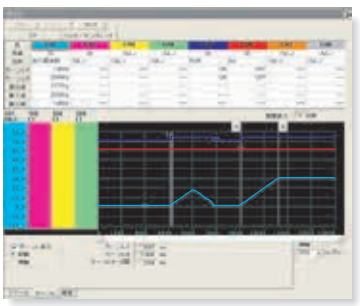
IPM省エネシミュレーションファイル

●インバータ容量選定ソフトウェア*
(FR-SW2-SEL-WJ)

使用する機械の諸元データから、最適なインバータやモータ容量、制動ユニットが選定可能です。

●FR Configurator(オプション)
(FR-SW3-SETUP-WJ)

三菱汎用インバータの立ち上げからメンテナンスまでの支援ツールとして有効活用いただけます。



*:「三菱電機FAサイト」からダウンロードしてご使用いただけます。※なお、ダウンロードにはユーザー登録が必要です。(登録は無料です)

「FAトップ>ダウンロード>ソフトウェア>駆動機器>インバータ FREQROL」をクリックしてください。

FREQROL 検索

LINE UP

●インバータ

F R - F 7 4 0 P J - 3.7K □

記 号	電圧クラス
2	200Vクラス
4	400Vクラス

記 号	インバータ容量
0.4K～15K	容量(kW)を表す

記 号	フィルタパック
なし	無
F	有*

*フィルタパック有タイプは、インバータとフィルタパックを同梱しています。
製品の形名表示としては、インバータには「FR-F7□0PJ-□KF」、フィルタパックには「FR-BFP2-□K」をそれぞれ表示しています。

電源仕様	インバータ形名	0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
3相200V	FR-F720PJ-□K FR-F720PJ-□KF	●	●	●	●	●	●	●	●	●
3相400V	FR-F740PJ-□K FR-F740PJ-□KF	●	●	●	●	●	●	●	●	●

●:発売機種

製品の形名表示としては、インバータには「FR-F7□0PJ-□KF」、フィルタパックには「FR-BFP2-□K」をそれぞれ表示しています。

■注意事項
・汎用モータ制御設定のままでIPMモータを駆動しないでください。
・IPMモータはインバータと同一容量を使用してください。
・IPMモータを駆動する場合、MM-EFSシリーズをご使用ください。
他社IPMモータとの組合せについては、当社営業窓口までご照会ください。

UL、cUL、EC指令(CEマーク)に対応しています。
・IPMモータおよびフィルタパックは上記規格に対応しておりません。

RoHS指令に対応した、人や環境に配慮したインバータです。

●プレミアム高効率IPMモータ

M M - E F S 7 1M 4 □ □

記 号	出 力	記 号	出 力
7	0.75kW	55	5.5kW
15	1.5kW	75	7.5kW
22	2.2kW	11K	11kW
37	3.7kW	15K	15kW

記 号	定格回転速度*1
1M	1500r/min

記 号	電圧クラス
なし	200V
4	400V

記 号	仕様*2
Q	B組

記 号	仕様*2
P1	屋外形

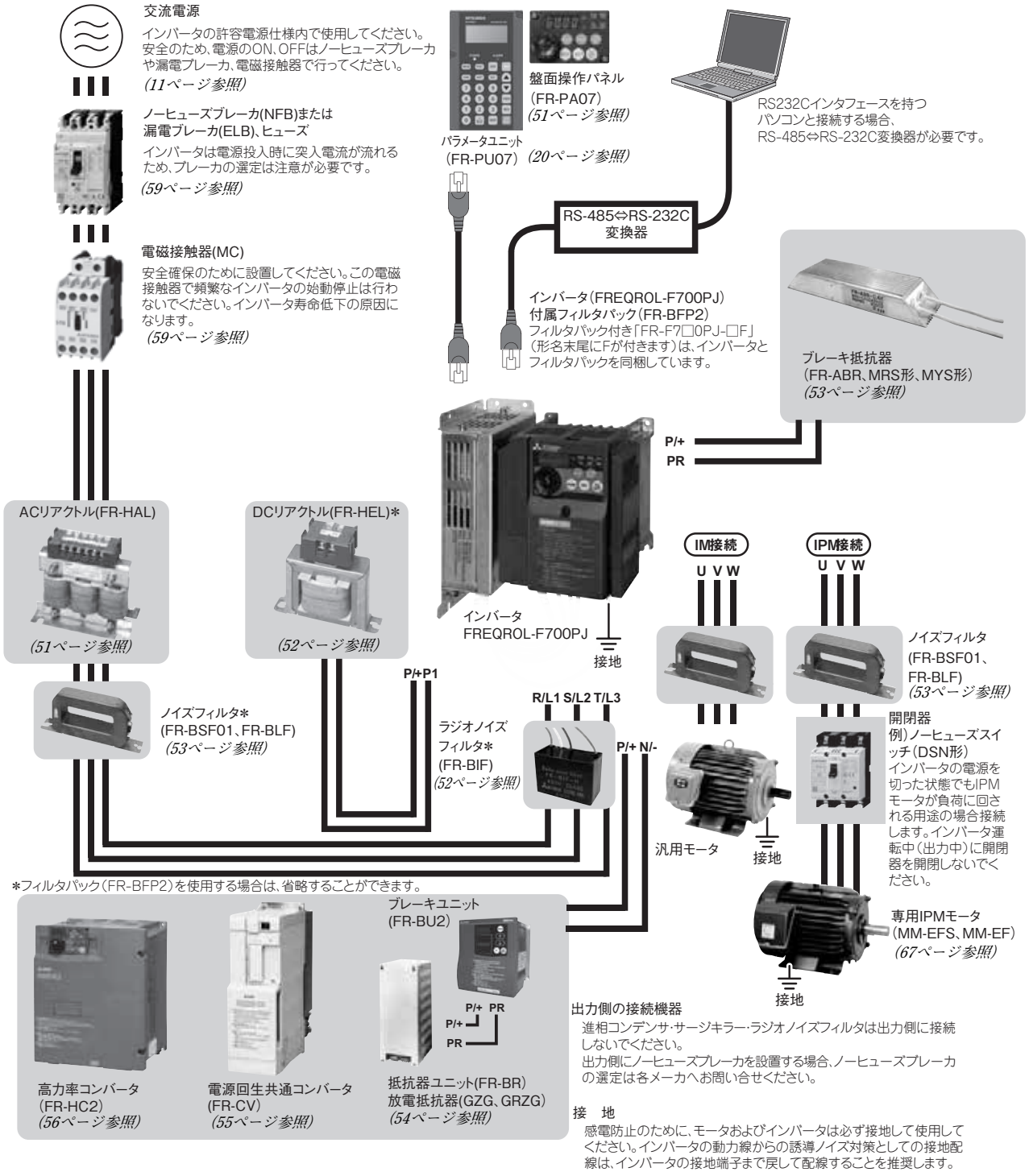
*1:定格回転速度が1800r/minの用途にも使用できます。
*2:屋外形、B組は準標準品になります。
長軸形、フランジ形、耐塩害仕様モータなどの特殊品についても、お買上店または当社営業所までお問い合せください。

定格出力(kW)		0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
モータ形名		7	15	22	37	55	75	11K	15K
200Vクラス	MM-EFS□1M	●	●	●	●	●	●	●	●
400Vクラス	MM-EFS□1M4	●	●	●	●	●	●	●	●

●:発売機種

■注意事項
・IPMモータMM-EFSシリーズは、商用電源で駆動することができません。
・IPMモータの総配線距離は100mまでです。
・インバータ1台に複数台のIPMモータを接続して使用することはできません。

接続例



注　記

- インバータの寿命は周囲温度に影響されます。周囲温度に注意してください。盤内収納のときは特に注意してください。(📖 取扱説明書(応用編) 1章参照)
- 誤った配線は、インバータ破損にいたります。また、制御信号線は主回路線と十分に分離し、ノイズの影響を受けないようにすることが大切です。(16ページ参照)
- インバータの出力側には進相コンデンサやサージキラー、ラジオノイズフィルタを取り付けないでください。インバータトリップやコンデンサ、サージキラーの破損を引き起こします。接続されている場合は取り外してください。
- 電波障害について
  インバータの入出力(主回路)には高周波成分を含んでおり、インバータの近くで使用される通信機器(AMラジオなど)に電波障害を与える場合があります。この場合にはオプションのラジオノイズフィルタFR-BIF(入力側専用)、ラインノイズフィルタFR-BSF01、FR-BLFを取り付けることによって障害を小さくすることができます。(📖 取扱説明書(応用編) 3章参照)
- 周辺機器の詳細は各オプション、周辺機器の取扱説明書を参照してください。
- IPMモータは商用電源による運転はできません。
- IPMモータは永久磁石埋め込み形モータですので、インバータの電源を切った状態でもモータが回っている間は、モータの端子には高電圧が発生しています。出力側の開閉器を閉じる場合は、インバータの電源をONした後にモータが停止した状態で行ってください。

定格

●3相200V電源

インバータ									
形名　FR-F720PJ-□K			0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
適用モータ容量(kW)*1			0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
出力	定格容量(kVA)*2		1.0	1.6	2.7	3.8	6.3	9.1	12.1	17.1	22.1
	定格電流(A)		2.5	4.2	7.0	10.0	16.5	23.8	31.8	45	58
	過負荷電流定格*3		120% 60s、150% 0.5s（反限時特性）								
	定格電圧*4		3相 200～240V								
電源	定格入力　交流電圧・周波数		3相 200～240V 50Hz/60Hz								
	交流電圧許容変動		170～264V 50Hz/60Hz								
	周波数許容変動		±5%								
	電源設備容量	フィルタパック無	1.2	2.1	4.0	5.0	8.8	12.0	17.0	20.0	27.0
	(kVA)*5	フィルタパック有	0.8	1.2	2.6	3.4	5.5	8.4	11.0	16.0	19.0
保護構造(JEM1030)			閉鎖形(IP20)*6								
冷却方式			自冷		強制風冷						
概略質量(kg)			0.8	1.0	1.4	1.4	1.8	3.6	3.6	6.5	6.5

フィルタパック									
形名　FR-BFP2-□K		0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
概略質量(kg)		1.3	1.4	2.0	2.2	2.8	3.8	4.5	6.7	7.0
力率改善リアクトル		直流部にDCリアクトル挿入　100%負荷にて電源力率93%～95%（94.4%*7）								
ノイズフィルタ	零相リアクトル	入力側にフェライトコア挿入								
	容量性フィルタ	コンデンサ漏れ電流約4mA*8								
保護構造（JEM1030）		開放型IP00								

●3相400V電源

インバータ									
形名　FR-F740PJ-□K			0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
適用モータ容量(kW)*1			0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
出力	定格容量(kVA)*2		0.9	1.7	2.8	3.8	6.2	9.1	12.4	17.5	22.5
	定格電流(A)		1.2	2.2	3.7	5.0	8.1	12.0	16.3	23.0	29.5
	過負荷電流定格*3		120% 60s、150% 0.5s（反限時特性）								
	定格電圧*4		3相　380～480V								
電源	定格入力　交流電圧・周波数		3相　380～480V 50Hz/60Hz								
	交流電圧許容変動		325～528V 50Hz/60Hz								
	周波数許容変動		±5%								
	電源設備容量	フィルタパック無	1.1	2.2	4.2	4.8	8.6	12.0	17.0	20.0	28.0
	(kVA)*5	フィルタパック有	0.7	1.3	2.7	3.3	5.4	8.5	11.0	16.0	19.0
保護構造(JEM1030)			閉鎖形(IP20)*6								
冷却方式			自冷		強制風冷						
概略質量(kg)			1.3	1.3	1.4	1.5	1.5	3.3	3.3	6.0	6.0

フィルタパック									
形名　FR-BFP2-H□K		0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
概略質量(kg)		1.6	1.7	1.9	2.3	2.6	4.5	5.0	7.0	8.2
力率改善リアクトル		直流部にDCリアクトル挿入　100%負荷にて電源力率93%～95%（94.4%*7）								
ノイズフィルタ	零相リアクトル	入力側にフェライトコア挿入								
	容量性フィルタ	コンデンサ漏れ電流約8mA*8								
保護構造（JEM1030）		開放型IP00								

*1　適用モータは、4極の三菱標準モータを使用する場合の最大適用容量を示します。（専用IPMモータを使用する場合は*67ページ*を参照してください。）
*2　定格出力容量は、出力電圧が220V（200Vクラス）、440V（400Vクラス）の場合を示します。
*3　過負荷電流定格の%値はインバータの定格出力電流に対する比率を示します。繰り返し使用する場合は、インバータおよびモータが100%負荷時の温度以下に復帰するまで待つ必要があります。
*4　最大出力電圧は、電源電圧以上になりません。最大出力電圧を設定範囲内で変更可能です。ただし、インバータ出力側電圧波形の波高値は電源電圧の$\sqrt{2}$倍程度となります。
*5　電源設備容量は、電源側インピーダンス（入力リアクトルや電線を含む）の値によって変わります。
*6　フィルタパックは、開放形(IP00)となります。
*7　（）内の値は、国土交通省監修の公共建築工事標準仕様書（電気設備工事編）平成25年版に基づき基本波の力率を1として計算した場合の電源力率です。
*8　記載の漏れ電流は、3相3線人結線式電線の1相分を示します。

共通仕様

制御仕様	制御方式		高キャリア周波数PWM制御（V/F制御）／最適励磁制御／汎用磁束ベクトル制御／IPMモータ制御
	出力周波数範囲		0.2～400Hz
	周波数設定分解能	アナログ入力	0.06Hz/60Hz（端子2、4：0～10V/10bit） 0.12Hz/60Hz（端子2、4：0～5V/9bit） 0.06Hz/60Hz（端子4：0～20mA/10bit）
		デジタル入力	0.01Hz
	周波数精度	アナログ入力	最大出力周波数の±1%以内(25℃±10℃)
		デジタル入力	設定出力周波数の0.01%以内
	速度制御範囲		V/F制御 1：10／汎用磁束ベクトル制御 1：60（力行時）／IPMモータ制御 1：10
	電圧／周波数特性		基底周波数0～400Hz任意設定可能、定トルク・低減トルクパターン選択可能
	始動トルク	汎用モータ制御	汎用磁束ベクトル制御、すべり補正設定時：120%（1Hz時）
		IPMモータ制御	50%
	トルクブースト		手動トルクブースト
	加速・減速時間設定		0.1～3600s(加速・減速個別設定可能)、直線またはS字加減速モード選択可能
	回生制動トルク	汎用モータ制御	15%*1
		IPMモータ制御	5%（1.5kW以下は10%）*1
	直流制動		汎用モータ制御：動作周波数（0～120Hz）、動作時間（0～10s）、動作電圧（0～30%）可変
	ストール防止動作レベル		動作電流レベル設定可能(0～150%可変)、有無の選択可能
運転仕様	周波数設定信号	アナログ入力	2点 端子2：0～10V、0～5V選択可能 端子4：0～10V、0～5V、4～20mA選択可能
		デジタル入力	操作パネル、パラメータユニットにより入力、周波数設定単位選択可
	始動信号		正転・逆転個別、始動信号自己保持入力（3ワイヤ入力）選択可能
	入力信号（5点）		多段速度選択、遠隔設定、第2機能選択、端子4入力選択、JOG運転選択、PID制御有効端子、外部サーマル入力、PU-外部運転切換、V/F切換、出力停止、始動自己保持選択、正転、逆転指令、インバータリセット、PID正逆動作切換え、PU-NET運転切換、外部-NET運転切換、指令権切換、インバータ運転許可信号、PU運転外部インタロック、PID積分リセットから任意の信号を*Pr.178～Pr.182（入力端子機能選択）*により選択。
	運転機能		上下限周波数設定、周波数ジャンプ運転、外部サーマル入力選択、瞬停再始動運転、正転・逆転防止、遠隔設定、第2機能、多段速運転、回生回避、すべり補正、運転モード選択、オフラインオートチューニング機能、PID制御、計算機リンク運転（RS-485）、最適励磁制御、停電停止、速度スムージング制御、MODBUS RTU
	出力信号 オープンコレクタ出力（1点） リレー出力（1点）		インバータ運転中、周波数到達、過負荷警報、出力周波数検出、回生ブレーキプリアラーム、電子サーマルプリアラーム、インバータ運転準備完了、出力電流検出、ゼロ電流検出、PID下限リミット、PID上限リミット、PID正転逆転出力、ファン故障*2、FIN過熱プリアラーム、停電減速中、PID制御動作中、PID偏差リミット、IPMモータ制御*3、PID出力中断中、出力電力量パルス出力、リトライ中、寿命警報、省電力平均値更新タイミング、電流平均値モニタ、リモート出力、軽故障出力、異常出力、異常出力3、メンテナンスタイマ警報から任意の信号を*Pr.190、Pr.192（出力端子機能選択）*により選択。
		運転状態	
		表示計用 パルス列出力 （最大2.4kHz：1点）	出力周波数、出力電流（定常）、出力電圧、周波数設定値、コンバータ出力電圧、回生ブレーキ使用率、電子サーマル負荷率、出力電流ピーク値、コンバータ出力電圧ピーク値、基準電圧出力、モータ負荷率、PID目標値、省電力効果、省電力積算、PID測定値、出力電力、PID偏差、モータサーマル負荷率、インバータサーマル負荷率を*Pr.54 FM端子機能選択*により選択、パルス列出力（1440パルス／s／フルスケール）
表示	操作パネル パラメータユニット (FR-PU07)	運転状態	出力周波数、出力電流（定常）、出力電圧、周波数設定値、積算通電時間、実稼動時間、コンバータ出力電圧、回生ブレーキ使用率、電子サーマル負荷率、出力電流ピーク値、コンバータ出力電圧ピーク値、モータ負荷率、PID目標値、PID測定値、PID偏差、インバータ入出力端子モニタ、出力電力、積算電力、モータサーマル負荷率、インバータサーマル負荷率、PTCサーミスタ抵抗値より選択可能
		異常内容	保護機能の動作時に異常内容を表示、異常内容8回分を記憶 （保護機能動作直前の出力電圧・電流・周波数・積算通電時間）
		対話式ガイダンス	ファンクション（ヘルプ）機能による操作ガイド*4
保護・警報機能		保護機能	加速中過電流、定速中過電流、減速中過電流、加速中過電圧、定速中過電圧、減速中過電圧、インバータ保護サーマル動作、モータ保護サーマル動作、フィン過熱、不足電圧*3、入力欠相*5、始動時出力側地絡過電流*5、出力短絡、出力欠相、外部サーマル動作*5、PTCサーミスタ動作*5、パラメータエラー、PU抜け発生、リトライ回数オーバー *5、CPU異常、ブレーキトランジスタ異常、突入抵抗過熱、アナログ入力異常、過速度発生*3、PID信号異常*5、ストール防止、出力電流検出値オーバー *5、脱調検出*3
		警報機能	ファン故障*2、過電流ストール防止、過電圧ストール防止、PU停止、パラメータ書込みエラー、回生ブレーキプリアラーム*5、電子サーマルプリアラーム、メンテナンス出力*5、不足電圧、操作パネルロック、パスワード設定中、インバータリセット中
環境	周囲温度		−10℃～+50℃（凍結のないこと)*6
	周囲湿度		90%RH以下（結露のないこと）
	保存温度*7		−20℃～+65℃
	雰囲気		屋内（腐食性ガス・引火性ガス・オイルミスト・じんあいのないこと）
	標高・振動		海抜1000m以下・5.9m/s^{2}以下*8、10～55Hz（X，Y，Z各方向）

*1 回生制動トルクの大きさは、モータ単体で定格回転速度より最短で減速した時の短時間平均トルク（モータ損失によって変化）を示しており、連続回生トルクではありません。定格回転速度を超えた回転速度からの減速は、平均減速トルクの値が低下します。回生エネルギーが大きいときは、オプションのブレーキユニットを使用してください。

*2 0.75K以下は冷却ファンを装備していないため、機能しません。

*3 IPMモータ制御時のみ機能します。

*4 オプションのパラメータユニット（FR-PU07）のみ表示可能です。

*5 初期状態の場合、この保護機能は機能しません。

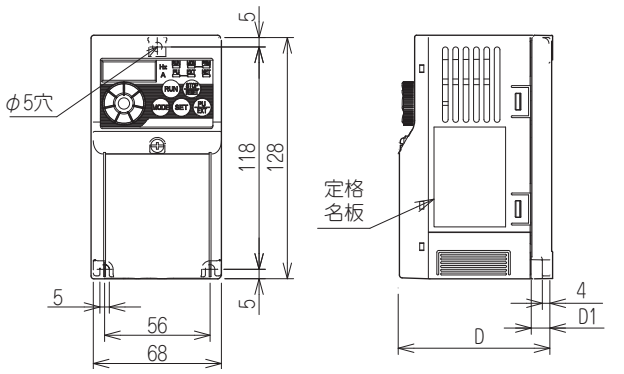
*6 周囲温度が40℃以下で使用する場合は密着取付け（間隔0cm）できます。フィルタパックは密着取付けできません。

*7 輸送時などの短時間に適用できる温度です。

*8 11K、15Kのインバータとフィルタパックを背面取付する場合は、移動体や振動のある（1.96m/s^{2}を超える）場所に使用しないでください。

フィルタパックなし

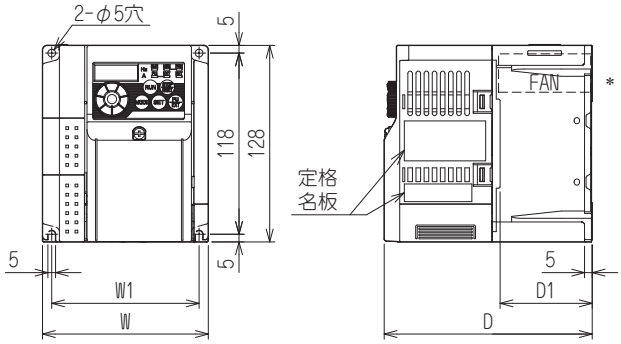
●FR-F720PJ-0.4K、0.75K



インバータ形名	D	D1
FR-F720PJ-0.4K	112.5	42
FR-F720PJ-0.75K	132.5	62

（単位：mm）

●FR-F720PJ-1.5K～3.7K
●FR-F740PJ-0.4K～3.7K

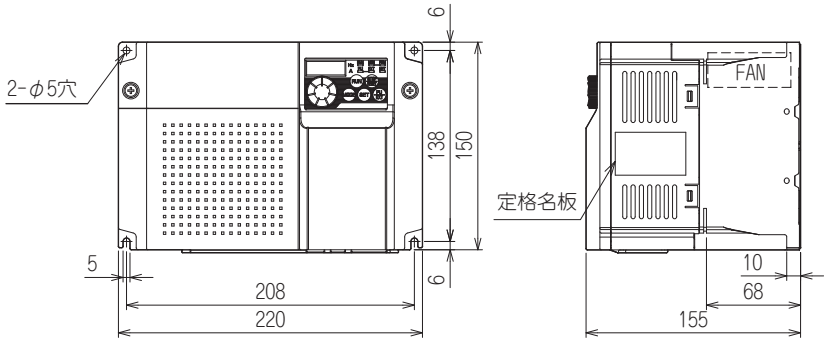


＊ FR-F740PJ-0.4K、0.75Kには冷却ファンはありません。

インバータ形名	W	W1	D	D1
FR-F720PJ-1.5K、2.2K FR-F740PJ-1.5K	108	96	135.5	60
FR-F740PJ-0.4K、0.75K			129.5	54
FR-F740PJ-2.2K			155.5	60
FR-F740PJ-3.7K			165.5	
FR-F720PJ-3.7K	170	158	142.5	66.5

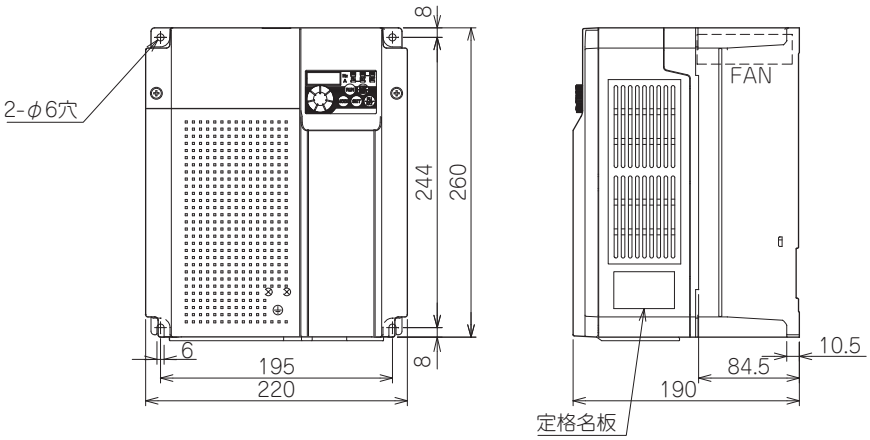
（単位：mm）

●FR-F720PJ-5.5K、7.5K
●FR-F740PJ-5.5K、7.5K



（単位：mm）

●FR-F720PJ-11K、15K
●FR-F740PJ-11K、15K

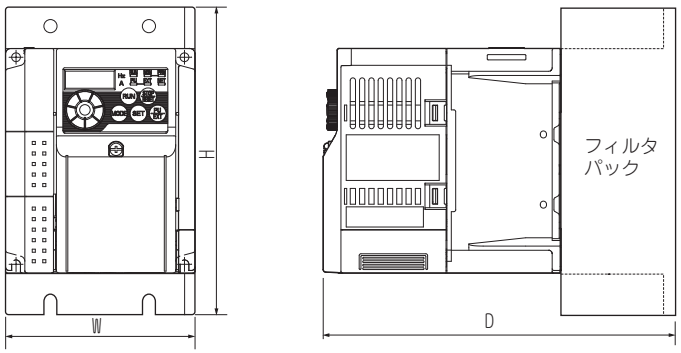


（単位：mm）

フィルタパックあり

取付方法は側面取付と背面取付を選択可能です。
外形寸法図は代表例を示しています。形名によって形状が異なります。

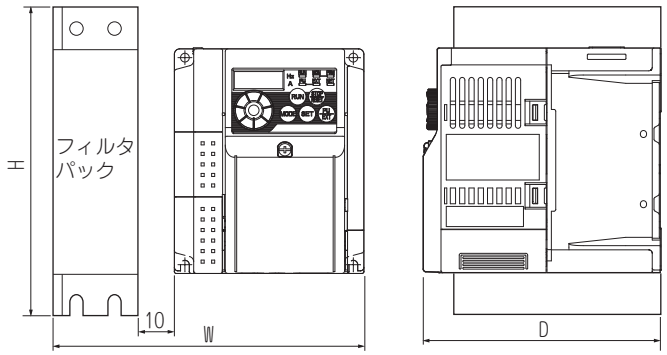
●フィルタパック背面取付時



インバータ形名	W	H	D
FR-F720PJ-0.4KF	68	218	172.5
FR-F720PJ-0.75KF	68	218	192.5
FR-F720PJ-1.5KF、2.2KF	108	188	215.5
FR-F720PJ-3.7KF	170	188	207.5
FR-F720PJ-5.5KF、7.5KF	220	210	230
FR-F720PJ-11KF、15KF	220	320	275
FR-F740PJ-0.4KF、0.75KF	108	188	184.5
FR-F740PJ-1.5KF	108	188	215.5
FR-F740PJ-2.2KF	108	188	235.5
FR-F740PJ-3.7KF	108	188	245.5
FR-F740PJ-5.5KF、7.5KF	220	210	230
FR-F740PJ-11KF、15KF	220	320	275

（単位：mm）

●フィルタパック側面取付時



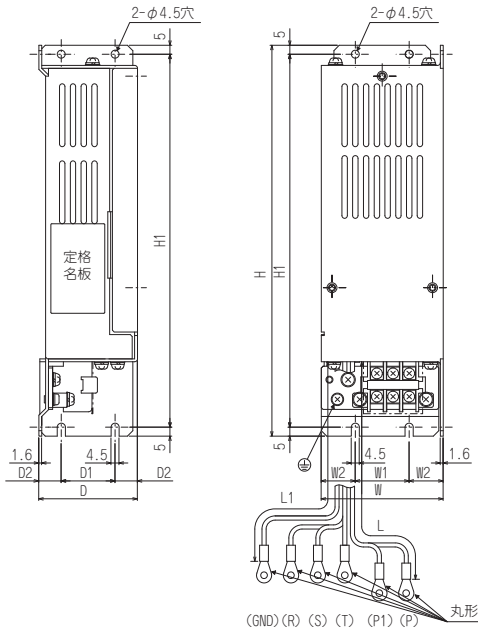
インバータ形名	W*	H	D
FR-F720PJ-0.4KF	138	218	112.5
FR-F720PJ-0.75KF	138	218	132.5
FR-F720PJ-1.5KF、2.2KF	198	188	135.5
FR-F720PJ-3.7KF	245	188	170
FR-F720PJ-5.5KF、7.5KF	305	210	195
FR-F720PJ-11KF、15KF	315	320	195
FR-F740PJ-0.4KF、0.75KF	173	188	129.5
FR-F740PJ-1.5KF	198	188	135.5
FR-F740PJ-2.2KF	198	188	155.5
FR-F740PJ-3.7KF	198	188	165.5
FR-F740PJ-5.5KF、7.5KF	305	210	195
FR-F740PJ-11KF、15KF	315	320	195

＊ インバータ-フィルタ間は10mmあけています。

（単位：mm）

●フィルタパック

●FR-BFP2-0.4K、0.75K、1.5K、2.2K、3.7K
●FR-BFP2-H0.4K、H0.75K、H1.5K、H2.2K、H3.7K

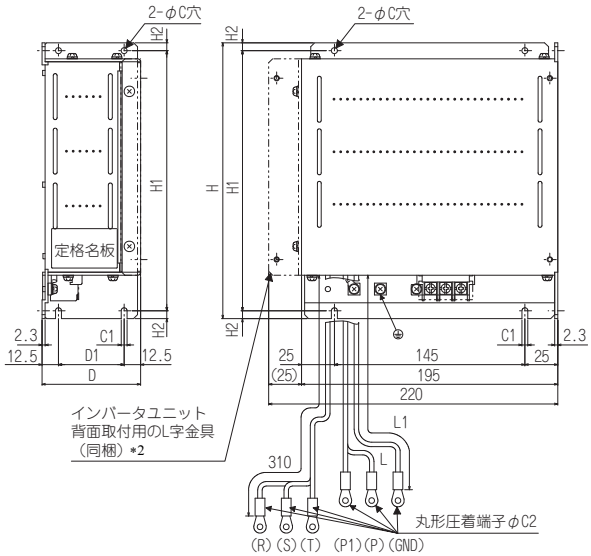


容量		W	W1	W2	H	H1	D	D1	D2	L	L1
200V	0.4K、0.75K	68	30	19	218	208	60	30	15	240	220
	1.5K、2.2K	108	55	26.5	188	178	80	55	12.5	200	220
	3.7K	170	120	25	188	178	65	40	12.5	220	240
400V	H0.4K、H0.75K*1	108	55	26.5	188	178	55	30	12.5	200	220
	H1.5K～H3.7K	108	55	26.5	188	178	80	55	12.5	200	220

*1 400VクラスH0.4K、H0.75Kにはスリットがありません。

（単位mm）

●FR-BFP2-5.5K、7.5K、11K、15K
●FR-BFP2-H5.5K、H7.5K、H11K、H15K



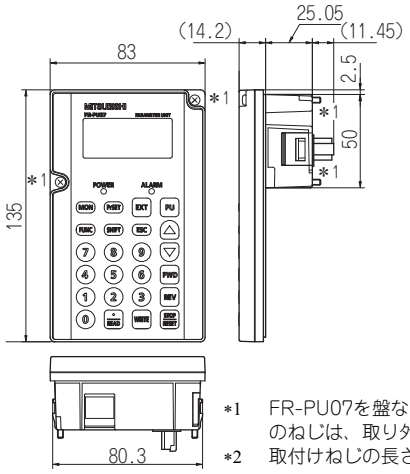
*2 背面取付時には、L字金具が必要です。L字金具は同梱しておりますが、出荷時は付いておりません。

（単位mm）

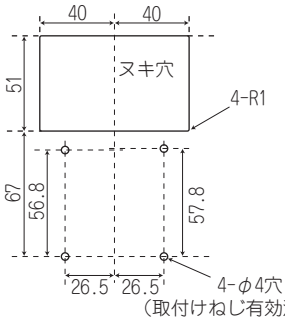
容量		H	H1	H2	D	D1	C	C1	C2	L	L1
200V	5.5K、7.5K	210	198	6	75	50	4.5	4.5	5.3	270	400
	11K	320	305	7.5	85	60	6	6	5.3	280	280
	15K	320	305	7.5	85	60	6	6	6.4	260	260
400V	H5.5K、H7.5K	210	198	6	75	50	4.5	4.5	4.3	270	400
	H11K	320	305	7.5	85	60	6	6	4.3	280	280
	H15K	320	305	7.5	85	60	6	6	6.4	260	260

●パラメータユニット（オプション）（FR-PU07）

＜外形図＞



＜パネルカット寸法図＞

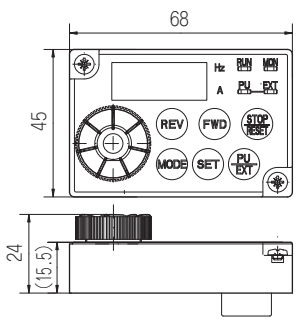


*1 FR-PU07を盤などに取り付ける場合、インバータ本体へFR-PU07を固定するためのねじは、取り外すか、M3ナットによりFR-PU07に固定してください。
*2 取付けねじの長さは、取付けねじ有効深さをこえないように選定してください。

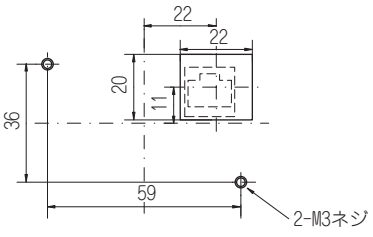
（単位：mm）

●盤面操作パネル（オプション）（FR-PA07）

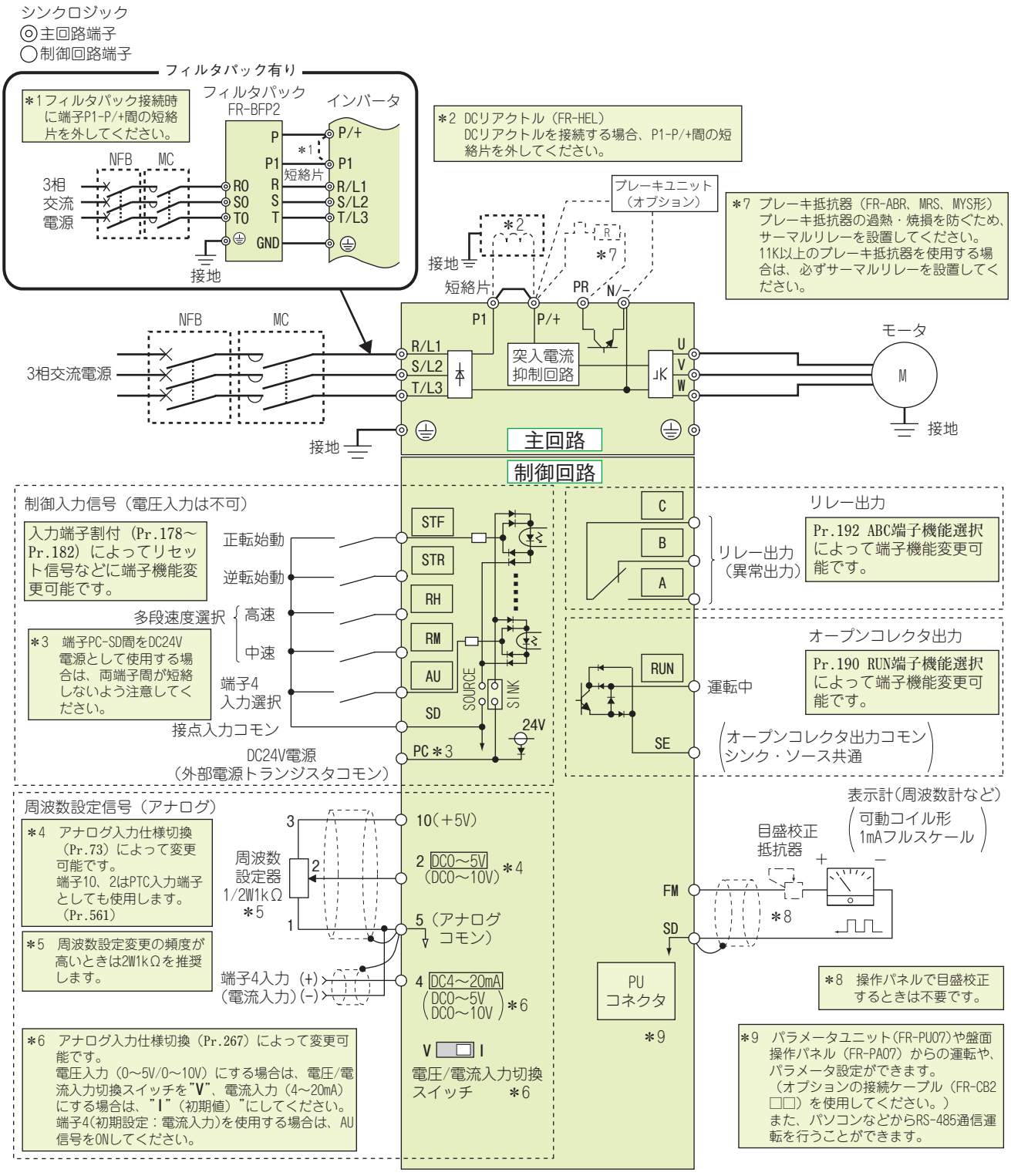
＜外形図＞



＜パネルカット寸法図＞



（単位：mm）



注　記

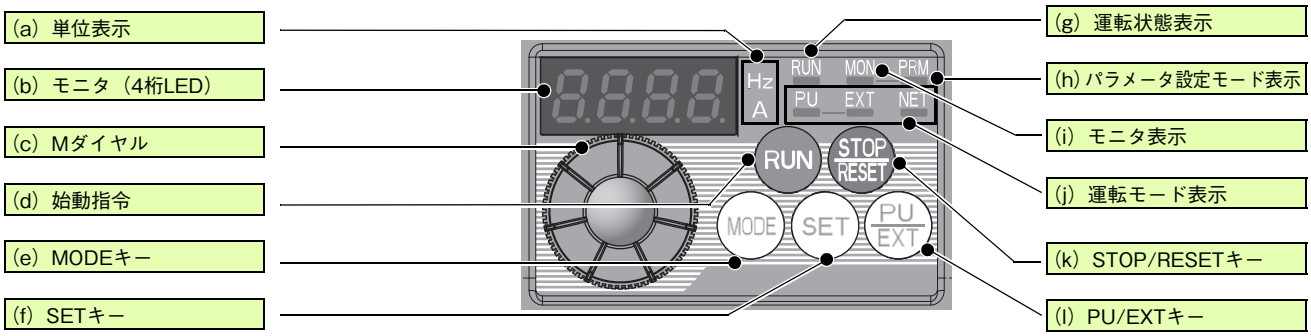
- ノイズによる誤動作を防止するため、信号線は動力線と10cm以上離してください。また、主回路配線の入力側と出力側は分離してください。
- 配線時にインバータ内部に電線の切りくずを残さないでください。
  電線の切りくずは、異常、故障、誤動作の原因になります。インバータはいつもきれいにしておいてください。制御盤などに取付け穴をあけるときは、切粉などがインバータに入らないよう注意してください。
- 端子S1、S2、SC、SOはメーカ用端子です。端子S1-SC、S2-SC間に接続されている短絡用電線は外さないでください。

種類		端子記号	端子名称	端子機能説明	
主回路	インバータ	R/L1、S/L2、T/L3	交流電源入力	商用電源に接続します。高力率コンバータ(FR-HC2)および電源回生共通コンバータ（FR-CV）を使用するときには何も接続しないでください。 フィルタパック接続時は、フィルタパックのR、S、Tケーブルと接続します。	
		U、V、W	インバータ出力	3相かご形モータ、または専用IPMモータを接続します。	
		P/+、PR	ブレーキ抵抗器接続	端子P/+-PR間にオプションのブレーキ抵抗器(MRS形、MYS形、FR-ABR)を接続します。	
		P/+、N/-	ブレーキユニット接続	ブレーキユニット（FR-BU2）、電源回生共通コンバータ(FR-CV)および高力率コンバータ(FR-HC2)を接続します。	
		P/+、P1	DCリアクトル（フィルタパック）接続	端子P/+-P1間の短絡片を外し、DCリアクトルを接続します。 フィルタパック接続時は、端子P/+-P1間の短絡片を外し、フィルタパックのP、P1ケーブルを接続します。	
		⏚	接地	インバータシャーシの接地用。大地接地してください。 フィルタパック接続時は、フィルタパックのGNDケーブルを接続します。	
	フィルタパック	R0、S0、T0	商用電源入力	商用電源に接続します。	
		⏚	接地	フィルタパックの接地用。大地接地してください。	
		R、S、T	インバータ電源	インバータのR/L1、S/L2、T/L3に接続します。	
		P、P1	DCリアクトル端子	インバータの端子P/+-P1間の短絡片を外し、インバータの端子P/+、P1に接続します。	
		GND	インバータ接地接続	インバータの接地端子に配線してください。	
制御回路・入力信号	接点入力	STF	正転始動	STF信号ONで正転、OFFで停止指令となります。	STF、STR信号が同時にONすると、停止指令になります。
		STR	逆転始動	STR信号ONで逆転、OFFで停止指令となります。	
		RH、RM	多段速度選択	RH、RM信号の組合わせにより、多段速度の選択ができます。	
		AU	端子4入力選択	AU信号をONしたときのみ端子4が有効になります。(周波数設定信号DC4～20mAで運転できます) AU信号をONすると端子2（電圧入力）は無効になります。	
		SD	接点入力コモン（シンク）（初期設定）	接点入力端子（シンクロジック）および端子FMのコモン端子。	
			外部トランジスタコモン（ソース）	ソースロジック時にシーケンサなどのトランジスタ出力（オープンコレクタ出力）を接続するときには、トランジスタ出力用の外部電源コモンをこの端子に接続すると回り込み電流による誤動作を防止することができます。	
			DC24V電源コモン	DC24V　0.1A電源（端子PC）のコモン出力端子。端子5および端子SEとは絶縁されています。	
		PC	外部トランジスタコモン（シンク）（初期設定）	シンクロジック時にシーケンサなどのトランジスタ出力（オープンコレクタ出力）を接続するときには、トランジスタ出力用の外部電源コモンをこの端子に接続すると回り込み電流による誤動作を防止することができます。	
			接点入力コモン（ソース）	接点入力端子（ソースロジック）のコモン端子。	
			DC24V電源	DC24V、0.1Aの電源として使用することが可能です。	
	周波数設定	10	周波数設定用電源	周波数設定（速度設定）用ボリュームを外部接続する場合の電源として使用します。	DC5V 許容負荷電流10mA
		2	周波数設定（電圧）	DC0～5V（または0～10V）を入力すると5V(10V)で最大出力周波数となり、入出力は比例します。入力DC0～5V（初期設定）とDC0～10Vの切り換えは、*Pr.73* で行います。	入力抵抗10kΩ±1kΩ 最大許容電圧DC20V
		4	周波数設定（電流）	DC4～20mA（または0～5V、0～10V）を入力すると20mAで最大出力周波数となり、入出力は比例します。AU信号ONのときのみ端子4の入力信号が有効になります（端子2入力は無効になります）。 入力4～20mA（初期設定）とDC0～5V、DC0～10Vの切換えは、*Pr.267* で行います。 電圧入力（0～5V/0～10V）にする場合は、電圧/電流入力切換スイッチを“V”に切り換えてください。	電圧入力の場合： 入力抵抗10kΩ±1kΩ 最大許容電圧DC20V 電流入力の場合： 入力抵抗249Ω±5Ω 最大許容電流30mA
		5	周波数設定コモン	周波数設定信号（端子2または4）のコモン端子。大地接地はしないでください。	
	サーミスタ	10 2	PTCサーミスタ入力	PTCサーミスタ出力を接続します。 PTCサーミスタを有効(*Pr.561* ≠“9999”)にすると、端子2の周波数設定は無効となります。	適応PTCサーミスタ仕様 過熱検出抵抗値： 500Ω～30kΩ （*Pr.561* にて設定）
制御回路・出力信号	リレー	A、B、C	リレー出力（異常出力）	インバータの保護機能が動作し出力が停止したことを示す1c接点出力。 異常時：B-C間不導通（A-C間導通）、正常時：B-C間導通（A-C間不導通） 接点容量AC230V　0.3A(力率＝0.4)　DC30V　0.3A	
	オープンコレクタ	RUN	インバータ運転中	インバータ出力周波数が始動周波数（初期値0.5Hz）以上でLレベル、停止中および直流制動中はHレベルとなります。 Lレベルとは、オープンコレクタ出力用のトランジスタがON（導通状態）となることを示します。Hレベルとは、OFF（不導通状態）となることを示します。	許容負荷DC24V（最大DC27V）0.1A （ON時最大電圧降下3.4V）
		SE	オープンコレクタ出力コモン	端子RUNのコモン端子。	
	パルス	FM	表示計用	出力周波数など複数のモニタ項目から一つを選び出力します。 （インバータリセット中には出力されません。） 出力信号は各モニタ項目の大きさに比例します。	許容負荷電流1mA フルスケール時1440パルス/s
通信		—	PUコネクタ	PUコネクタよりRS-485通信を行うことができます。 ・準拠規格：EIA-485(RS-485)　・伝送形態：マルチドロップリンク方式 ・通信速度：4800～38400bps　・総延長　：500m	

注　記

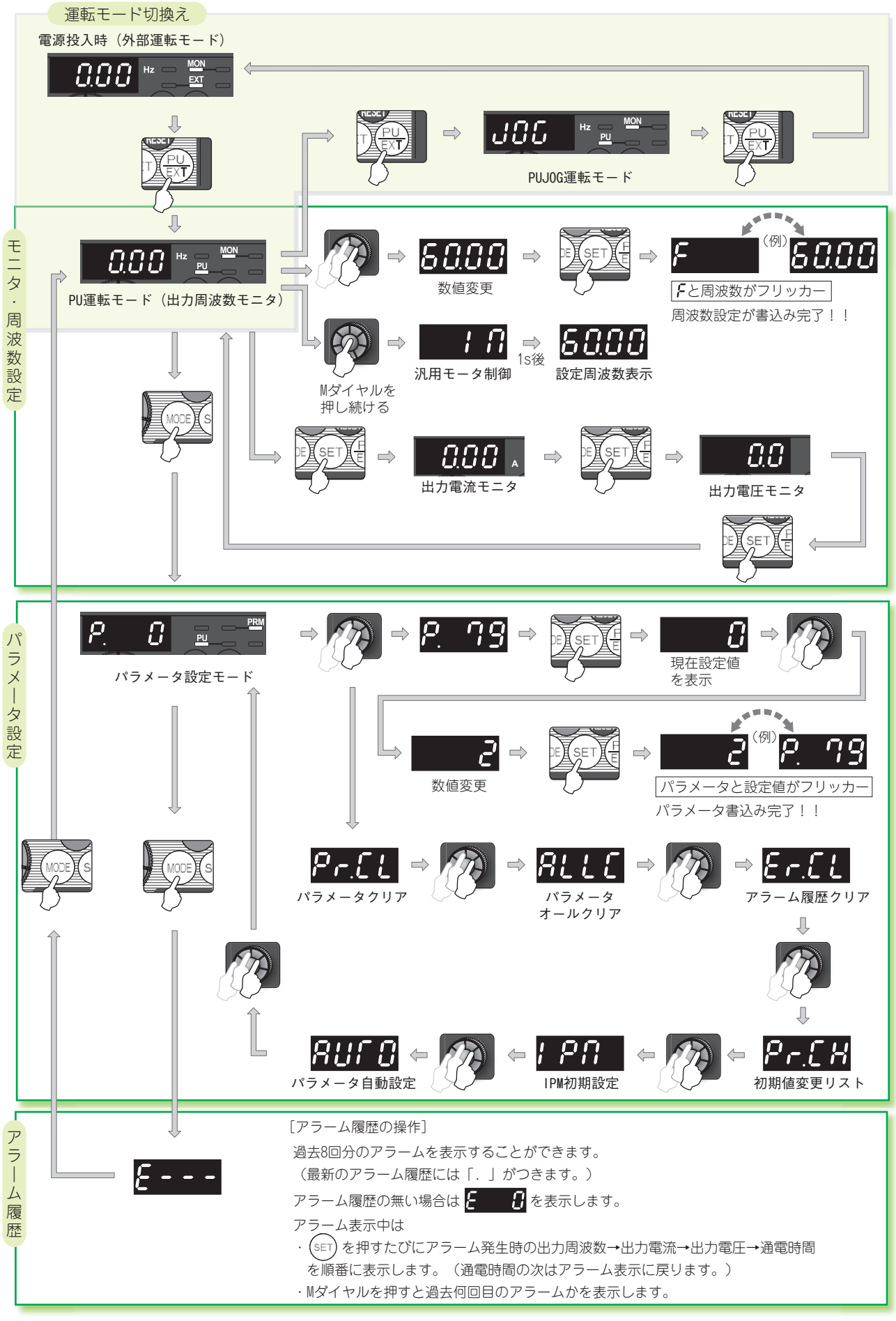
- 端子4の入力仕様を変更する場合は、*Pr.267*と電圧／電流入力切換スイッチを正しく設定し、設定に合ったアナログ信号を入力してください。電圧／電流入力切換スイッチを“I”（電流入力仕様）にして電圧入力、スイッチを“V”（電圧入力仕様）にして電流入力をした場合、インバータまたは、外部機器のアナログ回路の故障の原因になります。
- 電源がインバータの出力端子(U、V、W)に印加されるとインバータが破損します。このような配線は絶対にしないでください。
- □は*Pr.178～Pr.182、Pr.190、Pr.192（入出力端子機能選択）*により、端子機能を選択できます。
- 端子名称、端子機能は初期設定のものです。
- 端子S1、S2、SO、SCはメーカ用端子です。何も接続しないでください。インバータ故障の原因となることがあります。
また、端子S1-SC、S2-SC間に接続されている短絡用電線を外さないでください。どちらか一方でも外した場合、インバータの運転ができません。

インバータから操作パネルは取外しできません。



No.	操作部	名称	内容
(a)	Hz A	単位表示	Hz：周波数を表示する時、点灯します。（設定周波数モニタ表示時は点滅します。） A：電流を表示する時、点灯します。 （上記以外を表示する時は「Hz」、「A」ともに消灯します。）
(b)	8.8.8.8.	モニタ （4桁LED）	周波数、パラメータ番号などを表示します。 （*Pr.52* を設定すると、出力電力、設定周波数などもモニタすることが可能です）
(c)		Mダイヤル	三菱インバータのダイヤルを表します。周波数設定、パラメータの設定値を変更します。 押すことで下記表示が可能です。 ・モニタモード時の制御モード表示(汎用モータ制御、IPMモータ制御) ・PU運転モード、外部/PU併用運転モード(*Pr.79*＝“3”)の場合、Mダイヤル長押し(1s以上)で設定周波数を表示します。 ・校正時の現在設定値表示 ・アラーム履歴モード時の順番表示
(d)	RUN	始動指令	*Pr.40* の設定により、回転方向が選択できます。
(e)	MODE	MODEキー	各設定モードを切り換えます。 PU EXT と同時押しすることで運転モードを切り換えることもできます。 長押し（2s）で操作ロックが行えます。*Pr.161* ＝“0”（初期値）ではキーロックモード無効です。
(f)	SET	SETキー	各設定を確定します。 運転中に押すとモニタ内容が変わります。 出力周波数 → 出力電流 → 出力電圧＊ ＊ *Pr.52* の省エネモニタが設定してある場合は省エネモニタとなります。
(g)	RUN	運転状態表示	インバータ動作中に点灯／点滅します。＊ ＊ 点灯：正転運転中 ゆっくり点滅（1.4sサイクル）：逆転運転中 速い点滅（0.2sサイクル）：RUN または始動指令が入力されているが運転できない場合 ・周波数指令が始動周波数以下の場合 ・MRS信号が入力されている場合
(h)	PRM	パラメータ設定モード表示	パラメータ設定モード時に点灯します。
(i)	MON	モニタ表示	モニタモード時に点灯します。
(j)	PU EXT NET	運転モード表示	PU ：PU運転モード時に点灯します。 EXT：外部運転モード時に点灯します。（初期設定時は、電源ONすると点灯します。） NET：ネットワーク運転モード時に点灯します。 PU、EXT：外部/PU併用運転モード1、２時に点灯します。 操作パネルに指令権がない場合、全て消灯します。
(k)	STOP RESET	STOP/RESETキー	運転指令を停止します。 保護機能（重故障）動作時は、アラームのリセットも行います。
(l)	PU EXT	PU/EXTキー	PU/外部運転モードを切り換えます。 外部運転モード（別に接続した周波数設定ボリュームと始動信号による運転）を使用する場合は、このキーを押して、運転モード表示のEXTが点灯している状態にしてください。 （併用モードへは MODE と同時押し（0.5s）するか、*Pr.79* を変更してください。） PU：PU運転モード EXT：外部運転モード PU停止解除も行います。

操作パネルの基本操作



［アラーム履歴の操作］

過去8回分のアラームを表示することができます。
（最新のアラーム履歴には「.」がつきます。）

アラーム履歴の無い場合は E 0 を表示します。

アラーム表示中は

・(SET)を押すたびにアラーム発生時の出力周波数→出力電流→出力電圧→通電時間を順番に表示します。（通電時間の次はアラーム表示に戻ります。）

・Mダイヤルを押すと過去何回目のアラームかを表示します。

パラメータユニット（FR-PU07）

●パラメータユニットは、テンキー方式によるダイレクトインプット、運転状態を表示、ヘルプ機能などによりインバータの設定を便利に行うためのユニットです。
●8カ国語を表示できます。
●最大3台までのパラメータ設定値を保存することができます。

＊ インバータとの接続には、パラメータユニット接続ケーブルFR-CB20□が別途必要です。

FR-PU07

キー	内　容
PrSET	・パラメータ設定時に使用します。 ・押すとパラメータ設定モードになります。
MON	・第1優先モニタを表示します。 ・初期設定時では、出力周波数を表示します。
ESC	・操作取消しキーです。
FUNC	・ファンクションメニューを表示します。 ・ファンクションメニューから様々な機能を使用することができます。
SHIFT	・設定モードやモニタモードのとき、次の項目へのシフトを実行します。
0～9	・周波数、パラメータ番号、設定値を入力します。
EXT	・外部運転モードになります。
PU	・PU運転モードになり、周波数設定画面が表示されます。
▲ ▼	・運転周波数を連続的に上昇または下降させるキーです。押している間のみ周波数が可変します。 ・パラメータ設定モードの画面表示のときにこのキーを押すと、パラメータの設定値を連続的に変えることができます。 ・選択画面でカーソルを移動させます。
FWD	・正転指令キーです。
REV	・逆転指令キーです。
STOP RESET	・停止指令キーです。 ・アラーム発生時に押すと、インバータリセットします。
WRITE	・設定モードのときは、設定した数値の書込み実行キーです。 ・パラメータオールクリアやアラームリレキクリアモードのときは、クリア実行キーになります。
. READ	・数値入力の際、小数点として使用します。 ・カーソルで選択した項目を読み出します。

●主な機能

機能	内　容
モニタ	SHIFTを押すだけで、6種類のモニタを順次呼びだすことができます。
周波数設定	PU運転モードや外部/PU併用運転モード（*Pr.79 ＝ "3"*）時の周波数を設定することができます。 0～9により周波数設定値を直接入力するダイレクト設定と▲▼により周波数を連続的に可変するステップ設定ができます。
パラメータ設定	インバータのパラメータを読み出したり、設定値を変更することが簡単にできます。パラメータ番号を指定して設定値を変更したり、パラメータを機能別リストから選択して設定値を変更することができます。
複数コピー	インバータのパラメータ設定値を読み込み、最大でインバータ3台分の設定値を記憶することができます。 記憶したパラメータ設定値を他の同一シリーズインバータにコピーすることができます。 また、記憶した全パラメータ設定値とインバータに記憶されている全パラメータ設定値を照合することもできます。
運転	外部運転モード【EXT】とPU運転モード【PU】を簡単に切り換えることができます。 PU運転モードや外部/PU併用運転モード（*Pr.79 ＝ "3"*）時の始動／停止が可能です。

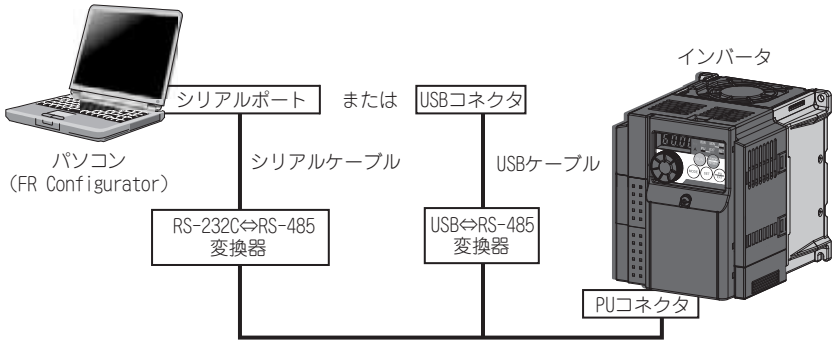
＊ 使用できる機能は、インバータにより異なります。詳細は、インバータ、パラメータユニットの取扱説明書を参照してください。

FR-SW3-SETUP-WJ

(Windows® 2000 Professional SP4以上、Windows® XP Home Edition SP2以上、Windows® XP Professional SP2以上、Windows Vista® SP1以上、Windows® 7対応)

FR Configuratorは快適なインバータ操作環境を提供するソフトウェアです。
インバータの立上げからメンテナンスまでの支援ツールとして有効活用いただけます。
パソコンのWindows画面により、パラメータ設定、モニタなどを効率的に行うことができます。
PUコネクタによるRS-485通信*1でパソコンとインバータを接続することができます。

*1　別途RS-485⇔RS-232C変換器またはUSB⇔RS-485変換器が必要です。



●スタートアップ

ソフトウェア立ち上げ後すぐに目的の機能が実行できます。

(1) 最近使用したシステムファイルを開く
(2) 簡単セットアップの実行
(3) 各機能実行
(4) ヘルプ

●簡単セットアップ

局番設定からパラメータ設定までをウィザード（対話）形式で設定できます。

簡単セットアップの手順

(1) システムファイル設定
(2) 通信設定
(3) インバータ認識
(4) 制御選択
(5) 接続モータの設定
(6) 始動指令と周波数設定
(7) パラメータ設定

●ナビゲーション

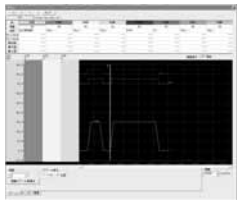
ナビゲーションエリアでは、オンライン／オフラインの切換や運転モードの変更ができます。

(1) 周波数設定と正逆転運転［テスト運転］
(2) 接続インバータをツリービュー形式で表示［システム一覧］
(3) パラメータ番号を意識せずに機能を設定［基本設定］
(4) トラブルの原因推定とその対策が可能［トラブルシュート］

●モニタメイン

モニタメインでは、インバータの状態をモニタすることができます。

(1) モニタデータを波形表示［グラフ］
(2) 入出力端子の状態をモニタする［入出力端子モニタ］
(3) 複数のデータを一括表示［一括モニタ］



●システムメイン

システムメインでは、パラメータの設定や診断、トラブルシュートなどができます。

(1) パラメータの読出し、書込み、照合や機能別、個別リスト表示可能［パラメータリスト］
(2) アラーム履歴と各アラーム発生時のモニタ値の表示［診断］
(3) 旧機種からのパラメータ設定値の置換え［コンバート］

●設定ウィザード

設定ウィザードは各種パラメータ設定をウィザード形式（対話形式）で行う機能です。インバータの各機能について、必要項目を入力、選択することで、パラメータ番号を意識せずにパラメータ設定することができます。

●ヘルプ

操作方法や各パラメータの詳細を画面表示します。

従来機種FR Configurator（FR-SW2-SETUP-WJ）をお持ちのお客様は、インターネット上の下記ホームページアドレスからFR Configurator（FR-SW3-SETUP-WJ）をダウンロード（無料）してお使いいただけます。インストールにはFR Configurator（FR-SW2-SETUP-WJ）のプロダクトIDが必要となります。※なお、ダウンロード（無料）にはユーザー登録が必要です。（登録は無料です）
三菱電機FAサイトホームページアドレス www.MitsubishiElectric.co.jp/fa
SW2ユーザーは、「FAトップ＞ダウンロード＞ソフトウェア＞駆動機器＞インバータ FREQROL」の「FR Configurator SW3」をクリックしてください。
FR Configurator SW3では、FR-SW3-SETUP-WJ（700シリーズ対応）、FR-SW1-SETUP-WJ（500シリーズ対応）のソフトウェアがインストールできます。

インバータの単純な可変速運転は、初期設定値のままで運転ができるようになっています。負荷や運転仕様に合わせて必要なパラメータを設定してください。パラメータの設定、変更および確認は操作パネルで行うことができます。パラメータ詳細内容は、取扱説明書を参照してください。

ポイント

- 初期設定で、パラメータは*Pr.160 拡張機能表示選択* によってシンプルモードパラメータのみを表示するようになっています。必要に応じて*Pr.160 拡張機能表示選択* の設定を行ってください。
- IPMモータ制御で使用する場合は*71ページ* を参照してください。

Pr.160	内　容
9999（初期値）	シンプルモードパラメータのみ表示できます。
0	シンプルモード＋拡張モードパラメータの表示ができます。

●シンプルモードパラメータ

パラメータ番号	名　　称	単位	初期値	範囲	用　　途	参照ページ
0	トルクブースト	0.1%	6%/4%/3%/2%*	0～30%	V/F制御時、始動時トルクをもっと上げたい場合、負荷を付けるとモータが回らず、警報【OL】が出て【OC1】でトリップしてしまう場合に設定します。 * 初期値はインバータ容量により異なります。(0.75K以下/1.5K～3.7K/5.5K、7.5K/11K、15K)	*29*
1	上限周波数	0.01Hz	120Hz	0～120Hz	出力周波数に上限のリミットを設けたい場合に設定します。	*29*
2	下限周波数	0.01Hz	0Hz	0～120Hz	出力周波数に下限のリミットを設けたい場合に設定します。	
3	基底周波数	0.01Hz	60Hz	0～400Hz	モータの定格周波数が50Hzの場合に設定します。モータの定格名板を確認してください。	*29*
4	3速設定(高速)	0.01Hz	60Hz	0～400Hz	運転速度をあらかじめパラメータで設定し、その速度を端子で切り換える場合に設定します。	*29*
5	3速設定(中速)	0.01Hz	30Hz	0～400Hz		
6	3速設定(低速)	0.01Hz	10Hz	0～400Hz		
7	加速時間	0.1s	5s/15s*	0～3600s	加減速時間を設定することができます。 * 初期値はインバータ容量により異なります。(7.5K以下/11K以上)	*29*
8	減速時間	0.1s	10s/30s*	0～3600s		
9	電子サーマル	0.01A	インバータ定格電流	0～500A	インバータでモータの熱保護を行います。モータの定格電流を設定します。	*30*
79	運転モード選択	1	0	0、1、2、3、4、6、7	始動指令場所と周波数設定場所を選択します。	*37*
125	端子2周波数設定ゲイン周波数	0.01Hz	60Hz	0～400Hz	ボリューム最大値（5V 初期値）の周波数を変更できます。	*40*
126	端子4周波数設定ゲイン周波数	0.01Hz	60Hz	0～400Hz	電流最大入力（20mA 初期値）時の周波数を変更できます。	*40*
160	拡張機能表示選択	1	9999	0、9999	操作パネルやパラメータユニットで読出しできるパラメータを制限できます。	*41*
998	IPMパラメータ初期設定	1	0	0、1、12、101、112	IPMパラメータ初期設定を行うことで、IPMモータ制御の選択とIPMモータ運転用パラメータの設定値を変更します。	*70*
999	パラメータ自動設定	1	9999	10、20、21、9999	三菱表示器（GOT）接続用の通信パラメータ設定や定格周波数50Hz/60Hzの設定などのパラメータの設定値を一括して変更できます。	*48*
Pr.CL	パラメータクリア	1	0	0、1	“1”を設定すると、校正用パラメータを除くパラメータを初期値に戻せます。	*48*
ALLC	パラメータオールクリア	1	0	0、1	“1”を設定すると、全てのパラメータを初期値に戻せます。	*48*
Er.CL	アラーム履歴クリア	1	0	0、1	“1”を設定すると、過去8回分のアラーム履歴をクリアできます。	*48*
Pr.CH	初期値変更リスト	−	−	−	初期値から変更のあったパラメータを表示、設定することができます。	*48*
IPM	IPMパラメータ初期設定	1	0	0、1、12	IPMモータ制御の選択とIPMモータ運転用パラメータの設定値変更ができます。	*70*
AUTO	パラメータ自動設定	−	−	−	三菱表示器（GOT）接続用の通信パラメータ設定や定格周波数を50Hzにするためのパラメータ設定を一括して変更できます。	*48*

●拡張パラメータ

備　考

- ◎のパラメータはシンプルモードパラメータを示しています。
- ■のパラメータは*Pr.77 パラメータ書込選択* を“0”（初期値）にしてあっても、運転中に設定値を変更することができます。

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
基本機能	◎ 0	トルクブースト	0～30%	0.1%	6/4/3/2% *1	*29*	
	◎ 1	上限周波数	0～120Hz	0.01Hz	120Hz	*29*	
	◎ 2	下限周波数	0～120Hz	0.01Hz	0Hz	*29*	
	◎ 3	基底周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*29*	
	◎ 4	3速設定(高速)	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*29*	
	◎ 5	3速設定(中速)	0～400Hz	0.01Hz	30Hz	*29*	
	◎ 6	3速設定(低速)	0～400Hz	0.01Hz	10Hz	*29*	
	◎ 7	加速時間	0～3600s	0.1s	5/15s *2	*29*	
	◎ 8	減速時間	0～3600s	0.1s	10/30s *3	*29*	
	◎ 9	電子サーマル	0～500A	0.01A	インバータ定格電流	*30*	
直流制動	10	直流制動動作周波数	0～120Hz	0.01Hz	3Hz	*30*	
	11	直流制動動作時間	0～10s	0.1s	0.5s	*30*	
	12	直流制動動作電圧	0～30%	0.1%	4/2% *4	*30*	
―	13	始動周波数	0～60Hz	0.01Hz	0.5Hz	*30*	
―	14	適用負荷選択	0、1	1	1	*30*	
JOG運転	15	JOG周波数	0～400Hz	0.01Hz	5Hz	*31*	
	16	JOG加減速時間	0～3600s	0.1s	0.5s	*31*	
―	17	MRS入力選択	0、2、4	1	0	*31*	
―	18	高速上限周波数	120～400Hz	0.01Hz	120Hz	*29*	
―	19	基底周波数電圧	0～1000V、8888、9999	0.1V	9999	*29*	
加減速時間	20	加減速基準周波数	1～400Hz	0.01Hz	60Hz	*29*	
ストール防止	22	ストール防止動作レベル	0～150%	0.1%	120%	*31*	
	23	倍速時ストール防止動作レベル補正係数	0～200%、9999	0.1%	9999	*31*	
多段速設定	24	多段速設定(4速)	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*29*	
	25	多段速設定(5速)	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*29*	
	26	多段速設定(6速)	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*29*	
	27	多段速設定(7速)	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*29*	
―	29	加減速パターン選択	0～2	1	0	*31*	
―	30	回生機能選択	0～2	1	0	*32、34*	
周波数ジャンプ	31	周波数ジャンプ1A	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
	32	周波数ジャンプ1B	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
	33	周波数ジャンプ2A	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
	34	周波数ジャンプ2B	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
	35	周波数ジャンプ3A	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
	36	周波数ジャンプ3B	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
―	37	回転速度表示	0、0.01～9998	0.001	0	*32*	
―	40	RUNキー回転方向選択	0、1	1	0	*32*	
周波数検出	41	周波数到達動作幅	0～100%	0.1%	10%	*32*	
	42	出力周波数検出	0～400Hz	0.01Hz	6Hz	*32*	
	43	逆転時出力周波数検出	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*32*	
第2機能	44	第2加減速時間	0～3600s	0.1s	5/15s *2	*29*	
	45	第2減速時間	0～3600s、9999	0.1s	9999	*29*	
	46	第2トルクブースト	0～30%、9999	0.1%	9999	*29*	
	47	第2V/F(基底周波数)	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*29*	
	48	第2ストール防止動作電流	0～150%、9999	0.1%	9999	*31*	
	51	第2電子サーマル	0～500A、9999	0.01A	9999	*30*	

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
モニタ機能	52	DU/PUメイン表示データ選択	0、5、8～12、14、20、23～25、50～55、61、62、64、100	1	0	*33*	
	54	FM端子機能選択	1～3、5、8～12、14、21、24、50、52、53、61、62	1	1	*33*	
	55	周波数モニタ基準	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*33*	
	56	電流モニタ基準	0～500A	0.01A	インバータ定格電流	*33*	
再始動	57	再始動フリーラン時間	0、0.1～5s、9999	0.1s	9999	*34*、*34*	
	58	再始動立上り時間	0～60s	0.1s	1s	*34*	
－	59	遠隔機能選択	0～3	1	0	*35*	
－	60	省エネ制御選択	0、9	1	0	*35*	
－	65	リトライ選択	0～5	1	0	*35*	
－	66	ストール防止動作低減開始周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*31*	
リトライ	67	アラーム発生時リトライ回数	0～10、101～110	1	0	*35*	
	68	リトライ実行待ち時間	0.1～600s	0.1s	1s	*35*	
	69	リトライ実行回数表示消去	0	1	0	*35*	
－	70	特殊回生ブレーキ使用率	0～30%	0.1%	0%	*32*	
－	71	適用モータ	0、1、3、13、23、40、43、50、53、120、210	1	0	*36*、*38*	
－	72	PWM周波数選択	0～15	1	1	*36*	
－	73	アナログ入力選択	0、1、10、11	1	1	*36*	
－	74	入力フィルタ時定数	0～8	1	1	*36*	
－	75	リセット選択/PU抜け検出/PU停止選択	0～3、14～17	1	14	*37*	
－	77	パラメータ書込選択	0～2	1	0	*37*	
－	78	逆転防止選択	0～2	1	0	*37*	
－	◎ 79	運転モード選択	0～4、6、7	1	0	*37*	
モータ定数	80	モータ容量	0.4～15kW、9999	0.01kW	9999	*38*	
	82	モータ励磁電流	0～500A、9999	0.01A	9999	*39*	
	83	モータ定格電圧	0～1000V	0.1V	200/400V *5	*39*	
	84	モータ定格周波数	10～120Hz	0.01Hz	60Hz	*39*	
	90	モータ定数(R1)	0～50Ω、9999	0.001Ω	9999	*39*	
	96	オートチューニング設定/状態	0、11、21	1	0	*39*	
PUコネクタ通信	117	PU通信局番	0～31(0～247)	1	0	*39*	
	118	PU通信速度	48、96、192、384	1	192	*39*	
	119	PU通信ストップビット長	0、1、10、11	1	1	*39*	
	120	PU通信パリティチェック	0～2	1	2	*39*	
	121	PU通信リトライ回数	0～10、9999	1	1	*39*	
	122	PU通信チェック時間間隔	0、0.1～999.8s、9999	0.1s	0s	*39*	
	123	PU通信待ち時間設定	0～150ms、9999	1ms	9999	*39*	
	124	PU通信CR/LF選択	0～2	1	1	*39*	
－	◎ 125	端子2周波数設定ゲイン周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*40*	
－	◎ 126	端子4周波数設定ゲイン周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	*40*	
PID運転	127	PID制御自動切換周波数	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*41*	
	128	PID動作選択	0、20、21	1	0	*41*	
	129	PID比例帯	0.1～1000%、9999	0.1%	100%	*41*	
	130	PID積分時間	0.1～3600s、9999	0.1s	1s	*41*	
	131	PID上限リミット	0～100%、9999	0.1%	9999	*41*	
	132	PID下限リミット	0～100%、9999	0.1%	9999	*41*	
	133	PID動作目標値	0～100%、9999	0.01%	9999	*41*	
	134	PID微分時間	0.01～10s、9999	0.01s	9999	*41*	
－	144	回転速度設定切換	2、4、6、8、10、102、104、106、108、110	1	4	*32*	
PU	145	PU表示言語切換	0～7	1	0	*41*	
－	146 *6	内蔵ボリューム切換	0、1	1	1	*41*	

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
電流検出	150	出力電流検出レベル	0～150%	0.1%	120%	41	
	151	出力電流検出信号遅延時間	0～10s	0.1s	0s	41	
	152	ゼロ電流検出レベル	0～150%	0.1%	5%	41	
	153	ゼロ電流検出時間	0～1s	0.01s	0.5s	41	
－	154	ストール防止動作中の電圧低減選択	1、11	1	1	31	
－	156	ストール防止動作選択	0～31、100、101	1	0	31	
－	157	OL信号出力タイマ	0～25s、9999	0.1s	0s	31	
－	◎ 160	拡張機能表示選択	0、9999	1	9999	41	
－	161	周波数設定/キーロック操作選択	0、1、10、11	1	0	42	
再始動	162	瞬停再始動動作選択	0、1、10、11	1	1	34、34	
	165	再始動ストール防止動作レベル	0～150%	0.1%	120%	34	
電流検出	166	出力電流検出信号保持時間	0～10s、9999	0.1s	0.1s	41	
	167	出力電流検出動作選択	0、1	1	0	41	
－	168	メーカ設定用パラメータです。設定しないでください。					
－	169						
積算モニタクリア	170	積算電力計クリア	0、10、9999	1	9999	33	
	171	稼動時間計クリア	0、9999	1	9999	33	
入力端子機能選択	178	STF端子機能選択	0～5、7、8、10、12、14、16、24、25、60、62、64～67、72、9999	1	60	42	
	179	STR端子機能選択	0～5、7、8、10、12、14、16、24、25、61、62、64～67、72、9999	1	61	42	
	180	AU端子機能選択	0～5、7、8、10、12、14、16、24、25、62、64～67、72、9999	1	4	42	
	181	RM端子機能選択		1	1	42	
	182	RH端子機能選択		1	2	42	
出力端子機能選択	190	RUN端子機能選択	0、1、3、4、7、8、11～16、25、26、46～48、57、64、70、79、90～93、95、96、98～101、103、104、107、108、111～116、125、126、146～148、157、164、170、179、190～193、195、196、198、199、9999	1	0	42	
	192	ABC端子機能選択	0、1、3、4、7、8、11～16、25、26、46～48、57、64、70、79、90、91、95、96、98～101、103、104、107、108、111～116、125、126、146～148、157、164、170、179、190、191、195、196、198、199、9999	1	99	42	
多段速設定	232	多段速設定（8速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	233	多段速設定（9速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	234	多段速設定（10速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	235	多段速設定（11速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	236	多段速設定（12速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	237	多段速設定（13速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	238	多段速設定（14速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
	239	多段速設定（15速）	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	29	
－	240	Soft-PWM動作選択	0、1	1	1	36	

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
－	241	アナログ入力表示単位切替	0、1	1	0	40	
－	244	冷却ファン動作選択	0、1	1	1	43	
すべり補正	245	定格すべり	0～50%、9999	0.01%	9999	43	
	246	すべり補正時定数	0.01～10s	0.01s	0.5s	43	
	247	定出力領域すべり補正選択	0、9999	1	9999	43	
－	249	始動時地絡検出有無	0、1	1	0	43	
－	250	停止選択	0～100s、1000～1100s、8888、9999	0.1s	9999	43	
－	251	出力欠相保護選択	0、1	1	1	44	
寿命診断	255	寿命警報状態表示	(0～15)	1	0	44	
	256	突入電流抑制回路寿命表示	(0～100%)	1%	100%	44	
	257	制御回路コンデンサ寿命表示	(0～100%)	1%	100%	44	
	258	主回路コンデンサ寿命表示	(0～100%)	1%	100%	44	
	259	主回路コンデンサ寿命測定	0、1 (2、3、8、9)	1	0	44	
－	260	PWM周波数自動切換	0、1	1	1	36	
停電停止	261	停電停止選択	0～2	1	0	44	
－	267	端子4入力選択	0～2	1	0	36	
－	268	モニタ小数桁選択	0、1、9999	1	9999	33	
－	269	メーカ設定用パラメータです。設定しないでください。					
－	295	周波数変化量設定	0、0.01、0.10、1.00、10.00	0.01	0	42	
パスワード機能	296	パスワード保護選択	1～6、101～106、9999	1	9999	45	
	297	パスワード登録/解除	1000～9998 (0～5、9999)	1	9999	45	
－	298	周波数サーチゲイン	0～32767、9999	1	9999	39	
－	299	再始動時回転方向検出選択	0、1、9999	1	0	34	
RS-485通信	338	通信運転指令権	0、1	1	0	45	
	339	通信速度指令権	0～2	1	0	45	
	340	通信立上りモード選択	0、1、10	1	0	37	
	342	通信EEPROM書込み選択	0、1	1	0	39	
	343	コミュニケーションエラーカウント	－	1	0	39	
－	374	過速度検出レベル	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	45	
第2モータ定数	450	第2適用モータ	0、1、9999	1	9999	36	
リモート出力	495	リモート出力選択	0、1、10、11	1	0	45	
	496	リモート出力内容1	0～4095	1	0	45	
－	502	通信異常時停止モード選択	0～3	1	0	39	
メンテナンス	503	メンテナンスタイマ	0(1～9998)	1	0	46	
	504	メンテナンスタイマ警報出力設定時間	0～9998、9999	1	9999	46	
－	505	速度設定基準	1～120Hz	0.01Hz	60Hz	32	
通信	549	プロトコル選択	0、1	1	0	39	
	551	PUモード操作権選択	2、4、9999	1	9999	45	
－	552	周波数ジャンプ幅	0～30Hz、9999	0.01Hz	9999	32	
PID制御	553	PID偏差リミット	0～100%、9999	0.1%	9999	41	
	554	PID信号動作選択	0～3、10～13	1	0	41	
電流平均値モニタ	555	電流平均時間	0.1～1s	0.1s	1s	46	
	556	データ出力マスク時間	0～20s	0.1s	0s	46	
	557	電流平均値モニタ信号出力基準電流	0～500A	0.01A	インバータ定格電流	46	
－	561	PTCサーミスタ保護レベル	0.5～30kΩ、9999	0.01kΩ	9999	30	

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
—	563	通電時間繰越し回数	(0～65535)	1	0	*33*	
—	564	稼動時間繰越し回数	(0～65535)	1	0	*33*	
—	571	始動時ホールド時間	0～10s、9999	0.1s	9999	*30*	
PID制御	575	出力中断検出時間	0～3600s、9999	0.1s	1s	*41*	
	576	出力中断検出レベル	0～400Hz	0.01Hz	0Hz	*41*	
	577	出力中断解除レベル	900～1100%	0.1%	1000%	*41*	
—	611	再始動時加速時間	0～3600s、9999	0.1s	9999	*34、34*	
—	653	速度スムージング制御	0～200%	0.1%	0%	*46*	
—	665	回生回避周波数ゲイン	0～200%	0.1%	100%	*46*	
—	779	通信異常時運転周波数	0～400Hz、9999	0.01Hz	9999	*39*	
—	791	低速域加速時間	0～3600s、9999	0.1s	9999	*29*	
—	792	低速域減速時間	0～3600s、9999	0.1s	9999	*29*	
—	799	出力電力量パルス単位設定	0.1kWh、1kWh、10kWh、100kWh、1000kWh	0.1kWh	1kWh	*46*	
—	800	制御方法選択	9、30	1	30	*47*	
調整機能	820	速度制御Pゲイン1	0～1000%	1%	25%	*47*	
	821	速度制御積分時間1	0～20s	0.001s	0.333s	*47*	
—	870	速度検出ヒステリシス	0～5Hz	0.01Hz	0Hz	*32*	
保護機能	872	入力欠相保護選択	0、1	1	0	*44*	
回生回避機能	882	回生回避動作選択	0～2	1	0	*46*	
	883	回生回避動作レベル	300～800V	0.1V	400/780V *5	*46*	
	885	回生回避補正周波数制限値	0～30Hz、9999	0.01Hz	6Hz	*46*	
	886	回生回避電圧ゲイン	0～200%	0.1%	100%	*46*	
フリーパラメータ	888	フリーパラメータ1	0～9999	1	9999	*47*	
	889	フリーパラメータ2	0～9999	1	9999	*47*	
省エネモニタ	891	積算電力モニタ桁シフト回数	0～4、9999	1	9999	*33*	
	892	負荷率	30～150%	0.1%	100%	*47*	
	893	省エネモニタ基準（モータ容量）	0.4～15kW	0.01kW	インバータ定格容量	*47*	
	894	商用時制御選択	0～3	1	0	*47*	
	895	省電力率基準値	0、1、9999	1	9999	*47*	
	896	電力単価	0～500、9999	0.01	9999	*47*	
	897	省電力モニタ平均時間	0、1～1000h、9999	1h	9999	*47*	
	898	省電力積算モニタクリア	0、1、10、9999	1	9999	*47*	
	899	運転時間率(推定値)	0～100%、9999	0.1%	9999	*47*	

機能	パラメータ	名　　称	設定範囲	最小設定単位	初期値	参照ページ	お客様設定値
校正パラメータ	C0 (900) *7	FM端子校正	—	—	—	48	
	C2 (902) *7	端子2周波数設定バイアス周波数	0～400Hz	0.01Hz	0Hz	40	
	C3 (902) *7	端子2周波数設定バイアス	0～300%	0.1%	0%	40	
	125 (903) *7	端子2周波数設定ゲイン周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	40	
	C4 (903) *7	端子2周波数設定ゲイン	0～300%	0.1%	100%	40	
	C5 (904) *7	端子4周波数設定バイアス周波数	0～400Hz	0.01Hz	0Hz	40	
	C6 (904) *7	端子4周波数設定バイアス	0～300%	0.1%	20%	40	
	126 (905) *7	端子4周波数設定ゲイン周波数	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	40	
	C7 (905) *7	端子4周波数設定ゲイン	0～300%	0.1%	100%	40	
	C22 (922) *6 *7	周波数設定電圧バイアス周波数（内蔵ボリューム）	0～400Hz	0.01Hz	0Hz	40	
	C23 (922) *6 *7	周波数設定電圧バイアス（内蔵ボリューム）	0～300%	0.1%	0%	40	
	C24 (923) *6 *7	周波数設定電圧ゲイン周波数（内蔵ボリューム）	0～400Hz	0.01Hz	60Hz	40	
	C25 (923) *6 *7	周波数設定電圧ゲイン（内蔵ボリューム）	0～300%	0.1%	100%	40	
PID制御	C42 (934) *7	PID表示バイアス係数	0～500、9999	0.01	9999	41	
	C43 (934) *7	PID表示バイアスアナログ値	0～300%	0.1%	20%	41	
	C44 (935) *7	PID表示ゲイン係数	0～500、9999	0.01	9999	41	
	C45 (935) *7	PID表示ゲインアナログ値	0～300%	0.1%	100%	41	
PU	990	PUブザー音制御	0、1	1	1	48	
	991	PUコントラスト調整	0～63	1	58	48	
—	997	任意アラーム書込み	16～18、32～34、48、49、64、81、82、96、97、112、128、129、144、145、176～178、192、196、197、199、201、208、230、245、9999	1	9999	48	
—	◎998	IPMパラメータ初期設定	0、1、12、101、112	1	0	70	
—	◎999	パラメータ自動設定	10、20、21、9999	1	9999	48	
クリアパラメータ	◎Pr.CL	パラメータクリア	0、1	1	0	48	
	◎ALLC	パラメータオールクリア	0、1	1	0	48	
	◎Er.CL	アラーム履歴クリア	0、1	1	0	48	
—	◎Pr.CH	初期値変更リスト	—	—	—	48	
—	◎IPM	IPMパラメータ初期設定	0、1、12	1	0	70	
—	◎AUTO	パラメータ自動設定	—	—	—	48	

*1　容量により異なります。6%：0.75K以下、4%：1.5K～3.7K、3%：5.5K、7.5K、2%：11K、15K
*2　容量により異なります。5s：7.5K以下、15s：11K以上
*3　容量により異なります。10s：7.5K以下、30s：11K以上
*4　容量により異なります。4%：7.5K以下、2%：11K以上
*5　電圧クラスにより異なります。(200Vクラス／400Vクラス)
*6　FREQROL-E500シリーズ用操作パネル(PA02)をケーブル接続し、操作パネル内蔵ボリュームを校正する場合に設定します。
*7　( ) 内はFREQROL-E500シリーズ用操作パネル(PA02)または、パラメータユニット（FR-PU07）使用時のパラメータ番号です。

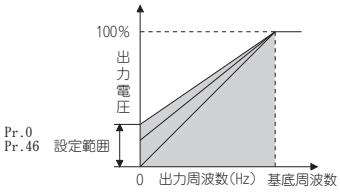
以降の説明において
V/F ……V/F制御（汎用モータ）、汎用磁束 ……汎用磁束ベクトル制御（汎用モータ）、
IPM ……IPMモータ制御（専用IPMモータ）で機能することを表します。（表示のないパラメータは、全制御有効です。）
Pr. ……シンプルモードパラメータ、Pr. ……拡張パラメータを表します。

Pr. 0、Pr. 46 手動トルクブースト V/F

Pr.0 トルクブースト *Pr.46 第2トルクブースト*

低周波数域の電圧降下を補正し、低速域のモータトルク低下を改善できます。

- 低周波数域のモータトルクを負荷に合わせて調節して始動時のモータトルクを大きくできます。
- RT信号を使用することにより、2種類の始動トルクブーストを切り換えることができます。
- V/F制御時のみ有効です。



Pr.0 初期値		三菱定トルクモータ使用時
0.75K以下	6%	←
1.5K～3.7K	4%	←
5.5K、7.5K	3%	2%*
11K、15K	2%	←

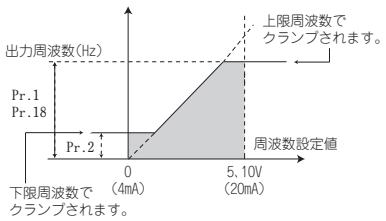
＊ 初期値のまま、*Pr.71* を定トルクモータ使用時の設定に変更すると、*Pr.0* の設定値は上記の値に切り換わります。

Pr. 1、2、Pr. 18 上下限周波数

Pr.1 上限周波数 *Pr.2 下限周波数*
Pr.18 高速上限周波数

モータ速度を制限させることができます。

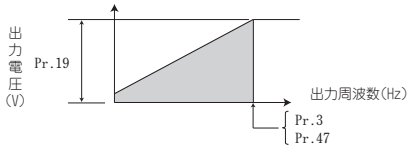
- 出力周波数の上限および下限をクランプします。
- V/F制御、汎用磁束ベクトル制御の場合、120Hzを超えて運転をしたい場合には、*Pr.18* に出力周波数の上限を設定します。（*Pr.18* を設定すると、*Pr.1* は自動的に*Pr.18* の周波数に切り換わります。また、*Pr.1* を設定すると、*Pr.18* は自動的に*Pr.1* の周波数に切り換わります。）



Pr. 3、Pr. 19、47 基底周波数、電圧 V/F

Pr.3 基底周波数 *Pr.19 基底周波数電圧*
Pr.47 第2V/F(基底周波数)

- インバータの出力（電圧、周波数）をモータの定格に合わせます。
- 標準モータを運転する時は、一般的にモータの定格周波数を*Pr.3 基底周波数* に設定します。商用電源と切り換えてモータを運転する場合、*Pr.3* は電源周波数と同じにしてください。
- 1台のインバータで複数のモータを切り換えて使用する場合などに基底周波数を変更したい場合は、*Pr.47 第2V/F(基底周波数)* を使用します。
- *Pr.19 基底周波数電圧* は、基底電圧（モータの定格電圧等）を設定します。
- V/F制御時のみ有効です。

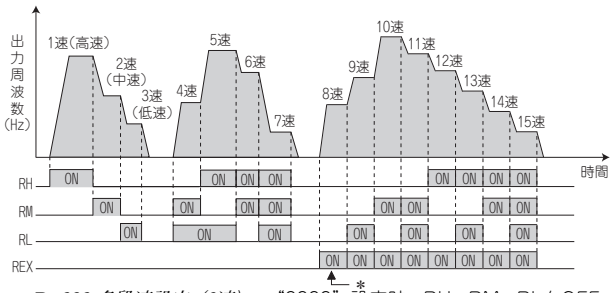


Pr. 4～6、Pr. 24～27、232～239 多段速設定による運転

Pr.4 3速設定(高速) *Pr.5 3速設定(中速)*
Pr.6 3速設定(低速) *Pr.24 多段速設定(4速)*
Pr.25 多段速設定(5速) *Pr.26 多段速設定(6速)*
Pr.27 多段速設定(7速) *Pr.232 多段速設定（8速）*
Pr.233 多段速設定（9速） *Pr.234 多段速設定（10速）*
Pr.235 多段速設定（11速） *Pr.236 多段速設定（12速）*
Pr.237 多段速設定（13速） *Pr.238 多段速設定（14速）*
Pr.239 多段速設定（15速）

運転速度をあらかじめパラメータで設定し、その速度を接点信号で切り換える場合に使用できます。
接点信号（RH、RM、RL、REX信号）をON、OFFするのみで、各速度を選択できます。

- RH信号-ONで*Pr.4* 、RM信号-ONで*Pr.5* 、RL信号-ONで*Pr.6* に設定された周波数で運転します。
- RH、RM、RL、REX信号の組み合わせによって4速～15速の設定が可能となります。*Pr.24*～*Pr.27*、*Pr.232*～*Pr.239* に運転周波数を設定してください（初期値は、4速～15速が使用できない設定となっています）。



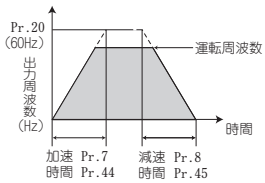
＊ *Pr.232 多段速設定（8速）* ＝ “9999” 設定時、RH、RM、RLをOFF、REXをONとすると*Pr.6* の周波数で動作します。

Pr. 7、8、Pr. 20、44、45、791、792 加減速時間の設定

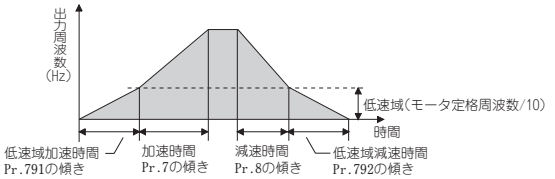
Pr.7 加速時間 *Pr.8 減速時間*
Pr.20 加減速基準周波数 *Pr.44 第2加減速時間*
Pr.45 第2減速時間 *Pr.791 低速域加速時間* IPM
Pr.792 低速域減速時間 IPM

モータの加減速時間を設定します。
ゆっくり加減速したいときは長く、速く加減速したいときは短く設定してください。

- *Pr.7 加速時間* は、停止から*Pr.20 加減速基準周波数* まで加速する時間を設定します。
- *Pr.8 減速時間* は、*Pr.20 加減速基準周波数* から停止まで減速する時間を設定します。



- IPMモータ制御で、低速域（モータ定格周波数/10）においてトルクが必要な場合は、*Pr.791 低速域加速時間*、*Pr.792低速域減速時間* に*Pr.7 加速時間*、*Pr.8 減速時間* より大きな値を設定し、低速域のみ緩やかに加減速させるようにしてください。（モータ定格周波数については71ページ参照）



Pr. 9、Pr. 51、561
モータの過熱保護（電子サーマル、PTCサーミスタ保護）

Pr.9 電子サーマル
Pr.51 第2電子サーマル V/F 汎用磁束
Pr.561 PTCサーミスタ保護レベル

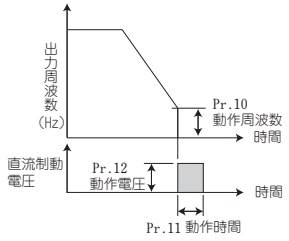
電子サーマルの電流値を設定して、モータの過熱保護を行います。低速運転時、モータ冷却能力の低下も含んだ最適の保護特性を得ることができます。

- モータの過負荷（過熱）を検出し、インバータの出力トランジスタの動作を止め出力停止します。
- モータの定格電流値(A)を*Pr.9*に設定します。（汎用モータの定格が50Hzと60Hzで、60Hzが*Pr.3 基底周波数*に設定されている場合、60Hzのモータ定格電流を1.1倍して設定してください。）
- モータに外部サーマルリレーを使用する時など、電子サーマルを動作させたくない場合は、*Pr.9*に“0”を設定します。（ただしインバータの出力トランジスタの保護機能（E.THT）は動作します。）
- 三菱製定トルクモータを使用する場合
  ①*Pr.71*に“1、13、50、53”のいずれかを設定してください。（低速域で100％連続トルク特性になります。）
  ②*Pr.9*にモータの定格電流を設定します。
- 汎用モータ制御時、RT信号ONのときには、*Pr.51*の設定値を基にサーマル保護します。
  定格電流が異なるモータ2台を1台のインバータでそれぞれを回転させる場合に使用します。（2台一緒に回転させる場合は、外部サーマルリレーを使用してください。）
- モータにPTCサーミスタ出力が内蔵されている場合、端子2、端子10に入力できます。PTCサーミスタからの入力が*Pr.561 PTCサーミスタ保護レベル*に設定された抵抗値になると、PTCサーマル異常信号（E.PTC）を出力し、インバータがトリップします。

Pr. 10～12
汎用モータ制御の直流制動 V/F 汎用磁束

Pr.10 直流制動動作周波数　*Pr.11 直流制動動作時間*
Pr.12 直流制動動作電圧

モータ停止時に直流制動をかけて、停止させるタイミングや制動トルクを調整できます。



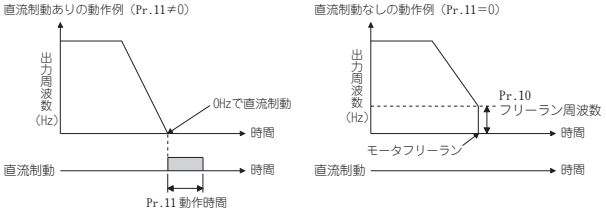
Pr.12 初期値		三菱定トルクモータ使用時
3.7K以下	4%	←
5.5K、7.5K	4%	2%*
11K、15K	2%	←

＊ 初期値のまま、*Pr.71*を定トルクモータ使用時の設定に変更すると、*Pr.12*の設定値は上記の値に切り換わります。

Pr. 10、11
IPMモータ制御の直流制動 IPM

Pr.10 直流制動動作周波数　*Pr.11 直流制動動作時間*

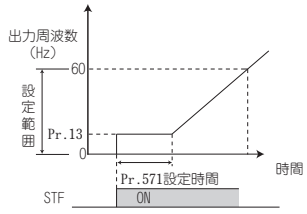
モータ停止時に直流制動をかけて、モータに制動トルクをかけます。



Pr. 13、571
始動周波数 V/F 汎用磁束

Pr.13 始動周波数　*Pr.571 始動時ホールド時間*

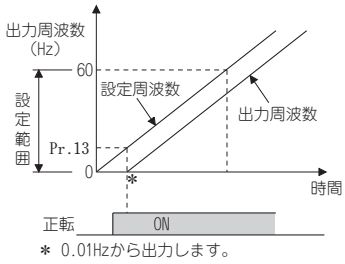
始動時の周波数を設定したり、設定した始動周波数を一定時間保持することができます。
始動トルクが必要な場合や始動時のモータ駆動をスムーズにしたい場合に設定します。



Pr. 13
モータ最低回転周波数 IPM

Pr.13 始動周波数

モータが始動を開始する設定周波数を設定することができます。アナログ入力による周波数設定をする場合などに、ノイズやオフセットずれの影響をなくすため、低速の不感帯を設定できます。

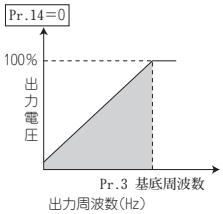


＊ 0.01Hzから出力します。

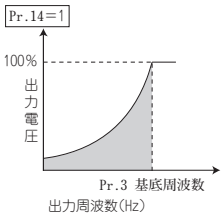
Pr. 14
用途に合ったV/Fパターン V/F

Pr.14 適用負荷選択

用途や負荷特性にあった最適な出力特性（V/F特性）を選択することができます。
V/F制御時のみ有効です。



●定トルク負荷用途（設定値“0”）
- 基底周波数以下で出力周波数に対し、出力電圧が直線的に変化します。
- コンベアや台車、ロール駆動などのように回転速度が変化しても負荷トルクが一定である負荷を駆動する場合に設定します。



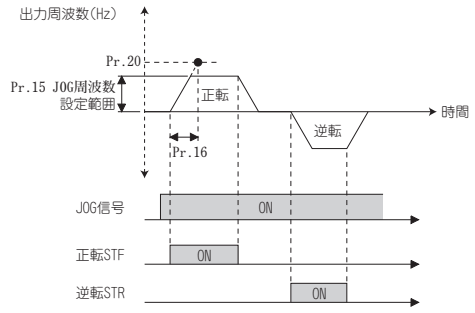
●低減トルク負荷用途
（設定値“1”、初期値）
- 基底周波数以下で出力周波数に対し、出力電圧が2乗カーブで変化します。
- ファン・ポンプのように負荷トルクが回転速度の2乗に比例して変化する負荷を駆動する場合に設定します。

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 15、16
JOG運転

Pr.15 JOG周波数　*Pr.16 JOG加減速時間*

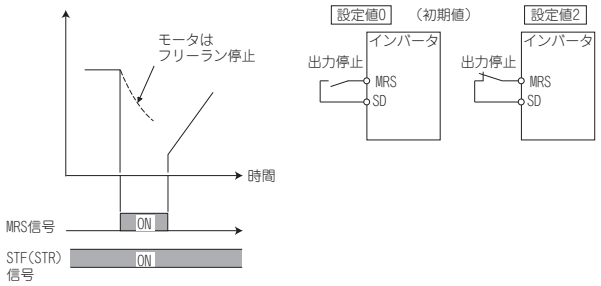
JOG運転用の周波数と加減速時間が設定できます。外部、PUどちらからもJOG運転可能です。
コンベアの位置合わせや試運転などに利用できます。



Pr. 17
出力停止信号（MRS）のロジック選択

Pr.17 MRS入力選択

MRS信号からインバータ出力を遮断できます。また、MRS信号のロジックの選択もできます。
Pr.17 ＝“4”とすると、外部端子によるMRS信号（出力停止）を常時閉（b接点）入力、通信からのMRS信号を常時開（a接点）入力することができます。



Pr. 18　☞ *Pr.1* の項参照

Pr. 19　☞ *Pr.3* の項参照

Pr. 20　☞ *Pr.7* の項参照

Pr. 22、23、48、66、156、154、157
ストール防止動作

Pr.22 ストール防止動作レベル

Pr.23 倍速時ストール防止動作レベル補正係数 V/F 汎用磁束

Pr.48 第2ストール防止動作電流

Pr.66 ストール防止動作低減開始周波数 V/F 汎用磁束

Pr.156 ストール防止動作選択　*Pr.157 OL信号出力タイマ*

過電流や過電圧などでインバータがトリップしないように出力電流を監視し、出力周波数を自動的に変化させます。加減速中や力行、回生時のストール防止と高応答電流制限の動作を制限させることもできます。

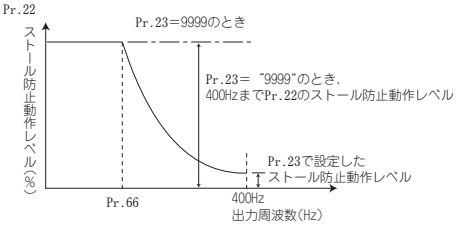
●ストール防止
出力電流がストール防止動作レベルを越えた場合、インバータの出力周波数を自動的に変化させ、出力電流が小さくなるように制御します。

●高応答電流制限
電流が制限値を越えた場合、インバータの出力を遮断し過電流になるのを防ぎます。（V/F制御、汎用磁束ベクトル制御時）

●出力電流がインバータ定格電流（IPMモータ制御時はIPMモータ定格電流）の何％になったときにストール防止動作させるかを*Pr.22*に設定します。通常は、120%（初期値）としてください。

●汎用モータ制御時、モータ定格周波数以上の高速で運転する場合には、モータの電流が増加しないため加速できないことがあります。また、高周波数域で運転するとモータの拘束時の電流がインバータの定格出力電流より小さくなり、モータを停止していても保護機能動作（OL）となりません。
この場合のモータの運転特性を改善するために、高周波数域でのストール防止レベルを低減することができます。遠心分離機などで高速域まで運転するときに有効です。通常は、*Pr.66* に60Hz、*Pr.23* に100％を設定します。

●汎用モータ制御時、*Pr.23 倍速時ストール防止動作レベル補正係数*＝“9999”（初期値）を設定すると、ストール防止動作レベルは*Pr.22* の設定で400Hzまで一定となります。



●負荷のイナーシャが大きい用途でストール防止動作中に過電圧保護機能（E.OV□）が動作する場合は、*Pr.154*＝“11”と設定してください。ただし、ストール防止動作中に始動信号（STF/STR）をOFFしたり、周波数指令を変化させた時に加減速の開始が遅れることがあります。

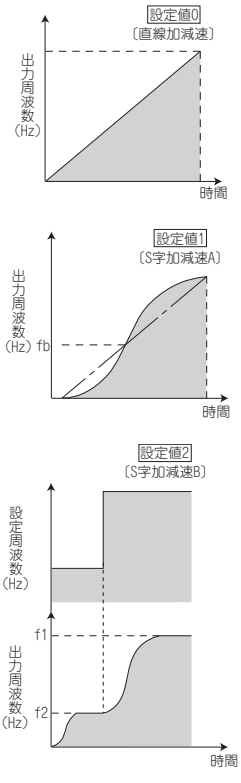
●*Pr.156* で運転状態に応じてストール防止動作と高応答電流制限動作を制限することができます。
（高応答電流制限は、IPMモータ制御時無効となります）

Pr. 24～27　☞ *Pr.4* の項参照

Pr. 29
加減速パターン

Pr.29 加減速パターン選択

用途に合った加減速パターンを設定できます。



●直線加減速（設定値“0”、初期値）
インバータ運転では、加速、減速など周波数の変更時には、モータおよびインバータに無理がかからないよう出力周波数を直線的に変化（直線加減速）させて、設定周波数に到達させるようにしています。

●S字加減速A（設定値“1”）
工作機器主軸用途など
Pr.3 基底周波数＊(fb)以上の高速領域まで短時間で加減速する必要がある場合に使用します。
＊ IPMモータ制御時は、モータ定格周波数 *(71ページ参照)* となります。

●S字加減速B（設定値“2”）
コンベアなどの荷崩れ防止用途など
現在周波数（f2）から目標周波数（f1）までを常にS字として加減速しますから、加減速時のショックを緩和する効果があり、荷崩れ防止などに効果的です。

Pr. 30、70
回生ユニットの選択

Pr.30 回生機能選択　*Pr.70 特殊回生ブレーキ使用率*

●頻繁な始動・停止運転を行う場合、オプションのブレーキ抵抗器を使用することにより回生能力を向上することができます。
●回生状態で連続して使用する場合に、電源回生共通コンバータ（FR-CV）を使用します。
さらに、高調波抑制、力率改善を行う場合には、高効率コンバータ（FR-HC2）を使用します。

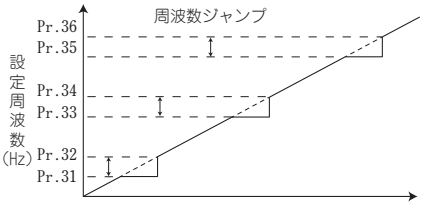
Pr.30 設定値	*Pr.70* 設定値	回生ユニット
0（初期値）	*1	ブレーキ抵抗器(MRS形、MYS形) ブレーキユニット(FR-BU2) 電源回生共通コンバータ(FR-CV) 高力率コンバータ(FR-HC2)
1	6%	ブレーキ抵抗器(MYS形) (100%トルク 6%EDで使用時）*2
	10%	高頻度用ブレーキ抵抗器（FR-ABR）
2	-	高力率コンバータ(FR-HC2) (瞬停再始動を選択している場合)

*1 容量によりブレーキ使用率が異なります。
*2 FR-F720PJ-3.7Kのみ使用可能です。

Pr. 31～36、552
機械共振点を避ける（周波数ジャンプ）

Pr.31 周波数ジャンプ1A　*Pr.32 周波数ジャンプ1B*
Pr.33 周波数ジャンプ2A　*Pr.34 周波数ジャンプ2B*
Pr.35 周波数ジャンプ3A　*Pr.36 周波数ジャンプ3B*
Pr.552 周波数ジャンプ幅

機械系の固有振動数による共振を避けて運転したいときに、共振発生周波数をジャンプさせることができます。



●ジャンプ箇所は３カ所、ジャンプ周波数は各箇所の上点または下点のいずれかに設定できます。
●周波数ジャンプ1A、2A、3Aの設定値がジャンプ点となり、ジャンプ区間は、この周波数で運転されます。
●初期値"9999"に設定すると周波数ジャンプは行いません。
●加減速中は設定範囲内の運転周波数を通ります。
●*Pr.552* によって*Pr.31*～*Pr.36* の周波数に対してジャンプ幅を設定し、周波数ジャンプの領域を最大６箇所とすることができます。

Pr. 37、144、505
回転速度表示と回転数設定

Pr.37 回転速度表示　*Pr.144 回転速度設定切換*
Pr.505 速度設定基準

操作パネルおよびPU(FR-PU07)のモニタ表示や周波数設定をモータ回転速度や機械速度に変更することができます。
●各モニタ、設定は、下表のように*Pr.37* と*Pr.144* の組み合わせによって決まります。（太枠内が初期値です。）
●機械速度を表示する場合は、*Pr.505* に設定した周波数で運転時の機械速度を*Pr.37* に設定し、*Pr.144* にモータ極数（2、4、6、8、10）を設定します。

Pr.37 設定値	*Pr.144* 設定値	出力周波数モニタ	設定周波数モニタ	周波数設定	パラメータ設定
0（初期値）	2～10	0.01Hz	0.01Hz	0.01Hz	0.01Hz
	102～110	1r/min*	1r/min*	1r/min*	1r/min*
0.01～9998	2～10	0.001（機械速度*）	0.001（機械速度*）	0.001（機械速度*）	0.01Hz
	102～110	0.01Hz	0.01Hz	0.01Hz	0.01Hz

* モータ回転速度 r/min 換算式.....周波数×120／モータ極数*(Pr.144)*
機械速度換算式.....*Pr.37* ×周波数／*Pr.505* 設定値(Hz)
上式の*Pr.144* は、*Pr.144* ＝102～110の場合は“*Pr.144* － 100”となり、*Pr.37* ＝0かつ*Pr.144* ＝0の場合は“4”になります。
Pr.505 は常に周波数(Hz)設定です。

Pr. 40
RUNキー回転方向選択

Pr.40 RUNキー回転方向選択

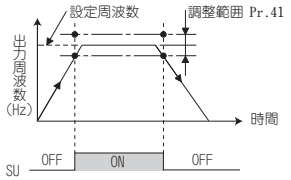
●操作パネルのRUNキー操作による回転方向を選択します。

Pr.40 設定値	内　容
0	正転
1	逆転

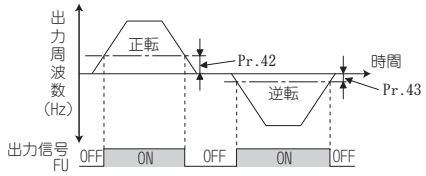
Pr. 41～43、870
出力周波数の検出（SU、FU信号）

Pr.41 周波数到達動作幅　*Pr.42 出力周波数検出*
Pr.43 逆転時出力周波数検出　*Pr.870 速度検出ヒステリシス*

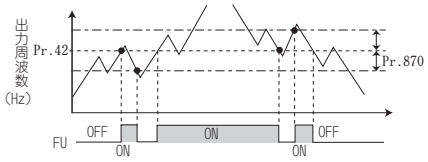
インバータ出力周波数を検出して、出力信号に出力します。
●設定周波数を100%として、*Pr.41* に0%～±100%の範囲で調整できます。
●運転周波数に到達したことを確認し、関連機器の動作開始信号などに使用できます。



●出力周波数が*Pr.42* 設定値以上となったとき、出力周波数検出信号(FU)が出力されます。
電磁ブレーキの動作、開放信号などに使用できます。
●*Pr.43* に検出周波数を設定すると、逆転専用の周波数検出も設定することができます。昇降運転などで正転（上昇）と逆転（下降）で電磁ブレーキ動作のタイミングを変える場合に有効です。



●検出周波数に対するヒステリシス幅を*Pr.870* に設定することで、速度検出信号のチャタリングを防止することができます。



出力周波数検出信号(FU)の例

Pr. 44、45 ☞ *Pr.7* の項参照
Pr. 46 ☞ *Pr.0* の項参照
Pr. 47 ☞ *Pr.3* の項参照
Pr. 48 ☞ *Pr.22* の項参照
Pr. 51 ☞ *Pr.9* の項参照

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 52、54、170、171、268、563、564、891
DU/PUモニタ内容の変更 積算モニタのクリア

Pr.52 DU/PUメイン表示データ選択　*Pr.54 FM端子機能選択*
Pr.170 積算電力計クリア　*Pr.171 稼動時間計クリア*
Pr.268 モニタ小数桁選択　*Pr.563 通電時間繰越し回数*
Pr.564 稼動時間繰越し回数　*Pr.891 積算電力モニタ桁シフト回数*

操作パネルおよびパラメータユニット(FR-PU07)メイン画面に表示するモニタを選択できます。

モニタの種類	単位	*Pr.52* 設定値 操作パネルLED	*Pr.52* 設定値 PU主モニタ	*Pr.54*(FM)設定値	フルスケール値
出力周波数	0.01Hz	0/100		1	*Pr.55*
出力電流	0.01A	0/100		2	*Pr.56*
出力電圧	0.1V	0/100		3	200Vクラス：400V 400Vクラス：800V
異常表示	——	0/100		——	——
周波数設定値	0.01Hz	5	*1	5	*Pr.55*
コンバータ出力電圧	0.1V	8	*1	8	200Vクラス：400V 400Vクラス：800V
回生ブレーキ使用率	0.1%	9	*1	9	*Pr.30*、*Pr.70* で設定されたブレーキ使用率
電子サーマル負荷率	0.1%	10	*1	10	電子サーマル動作レベル
出力電流ピーク値	0.01A	11	*1	11	*Pr.56*
コンバータ出力電圧ピーク値	0.1V	12	*1	12	200Vクラス：400V 400Vクラス：800V
出力電力	0.01kW	14	*1	14	インバータの定格電力×2
入力端子状態	——	——	*1	——	——
出力端子状態	——	——	*1	——	——
積算通電時間 *2	1h	20		——	——
基準電圧出力	——	——		21	——
実稼動時間 *2、*3	1h	23		——	——
モータ負荷率	0.1%	24		24	200%
積算電力*5	0.01kWh*4	25		——	——
省電力効果	パラメータにより可変	50		50	インバータ容量
省電力積算		51		——	——
PID目標値	0.1%	52		52	100%
PID測定値	0.1%	53		53	100%
PID偏差	0.1%	54		——	——
インバータ入出力端子モニタ	——	55	——	——	——
モータサーマル負荷率	0.1%	61		61	サーマル動作レベル（100%）
インバータサーマル負荷率	0.1%	62		62	サーマル動作レベル（100%）
PTCサーミスタ抵抗値	0.01kΩ	64		——	——

*1 パラメータユニット(FR-PU07)で選択できます。
*2 積算通電時間、実稼動時間は0～65535hまで積算し、その後はクリアされ、再度0から積算されます。
操作パネル使用時は、1h＝0.001の表示として65.53（65530h）まで表示し、その後は0からの積算となります。
*3 実稼動時間は、電源OFFまでの累積運転時間が1h未満の場合、積算されません。
*4 パラメータユニット（FR-PU07）の場合、“kW”と表示されます。
*5 操作パネルのパネル表示は4桁のため、モニタ値が“9999”を越える場合“----”となります。

- *Pr.891* 設定値の数だけ積算電力モニタ値の桁を右シフトできます。
- *Pr.170* に“0”を書き込むことで、積算電力モニタをクリアすることができます。
- 積算通電時間モニタが65535hを越えた回数を*Pr.563* で、実稼働時間モニタが65535hを越えた回数を*Pr.564* でそれぞれ確認することができます。
- *Pr.171* に“0”を書き込むことで、実稼動時間モニタをクリアすることができます。

Pr.268 設定値	内容
9999（初期値）	機能なし
0	小数点以下が１桁または２桁（0.1単位または0.01単位）のモニタは0.1の桁以降を切り捨て、モニタ表示を整数値(1単位)とする。 0.99以下のモニタ値は、0と表示する。
1	小数点以下２桁（0.01単位）のモニタは0.01の桁を切り捨て、モニタ表示を小数点以下１桁(0.1単位)とする。 モニタ表示桁がもともと1単位のものは、1単位のまま表示する。

- *Pr.52* ＝“100”と設定すると停止中に設定周波数、運転中に出力周波数のモニタ表示ができます。（停止中はHzのLEDが点滅し、運転中は点灯します。）

	Pr.52		
	0	100	
	運転中／停止中	停 止 中	運 転 中
出力周波数	出力周波数	設定周波数*	出力周波数
出力電流	出力電流		
出力電圧	出力電圧		
異常表示	異常表示		

* 設定周波数は、始動指令ON時に出力する周波数を表示します。
Pr.52 ＝“5”設定時に表示する周波数設定値とは異なり、上限/下限周波数、周波数ジャンプを考慮した値を表示します。

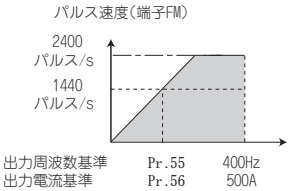
Pr. 55、56
端子FMから出力するモニタの基準

Pr.55 周波数モニタ基準　*Pr.56 電流モニタ基準*

端子FMから出力するモニタ値のフルスケール値を設定します。

モニタ*	基準パラメータ	初期値
周波数	Pr.55	60Hz
電流	Pr.56	インバータ定格電流

* 対象モニタ名は*Pr.52* の項を参照してください。



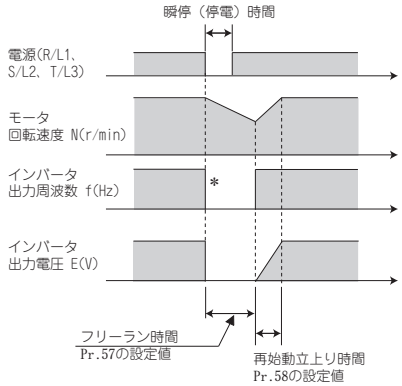
Pr. 30、57、58、162、165、299、611
汎用モータ制御時の瞬停再始動動作／つれ回り引き込み V/F 汎用磁束

Pr.30 回生機能選択
Pr.57 再始動フリーラン時間
Pr.58 再始動立上り時間
Pr.162 瞬停再始動動作選択
Pr.165 再始動ストール防止動作レベル
Pr.299 再始動時回転方向検出選択
Pr.611 再始動時加速時間

V/F制御、汎用磁束ベクトル制御時で下記の場合、モータを止めることなくインバータを始動させることができます。
・ インバータ運転中瞬停発生による復電の時
・ 始動時モータがフリーランしている時
IPMモータ制御時は、次ページを参照してください。

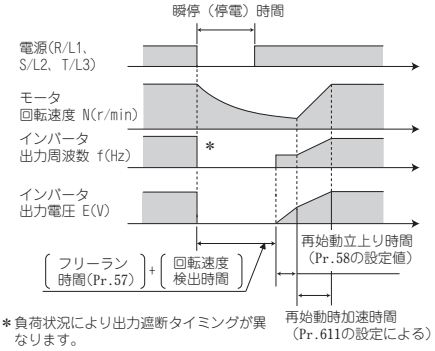
Pr.番号	設定範囲	内　　容
30	0（初期値）、1	MRS(X10)-ON→OFF時 始動周波数から始動
	2	MRS(X10)-ON→OFF時 再始動動作
57	0	1.5K以下..... 1s 2.2K～7.5K以上 ..... 2s 11K、15K..... 3s のフリーラン時間
	0.1～5s	瞬停からの復電後インバータによる再始動を行うための待ち時間を設定
	9999（初期値）	再始動なし
58	0～60s	再始動時の電圧立上り時間を設定
162	0	初回始動時のみ周波数サーチ
	1（初期値）	初回始動時のみ減電圧方式（周波数サーチなし）
	10	始動ごと周波数サーチ
	11	始動ごと減電圧方式（周波数サーチなし）
165	0～150%	インバータ定格電流を100%として、再始動動作時のストール防止動作レベルを設定
299	0（初期値）	回転方向検出なし
	1	回転方向検出あり
	9999	*Pr.78* ＝0の場合、回転方向検出あり *Pr.78* ＝1、2の場合、回転方向検出なし
611	0～3600s	再始動時、*Pr.20 加減速基準周波数* に到達するまでの加速時間を設定。
	9999 （初期値）	再始動時の加速時間は通常の加速時間 （*Pr.7*など）となる

●*Pr.162* ＝“1（初期値）、11”とした場合、再始動動作は、モータのフリーラン速度に関係なく、瞬停前の出力周波数のままで電圧を徐々に立ち上げる減電圧方式となります。



＊負荷状況により出力遮断タイミングが異なります。

●*Pr.162* ＝“0、10”の場合、復電時にモータ速度を検出し、スムーズに始動します。（インバータ容量に対してモータ容量1ランク下まで）
周波数サーチを選択する場合は、オフラインオートチューニングを実施してください。また、配線長に制限があります。*(63ページ参照)*
●逆回転中の再始動も、回転方向を検出するので、スムーズに始動することができます。（*Pr.299 再始動時回転方向検出選択* によって回転方向検出の有無を選択できます。）



＊負荷状況により出力遮断タイミングが異なります。

●*Pr.30* によってMRS(X10)信号をON→OFFした後の再始動動作を選択することができます。高力率コンバータ(FR-HC2)を使用して、瞬停再始動を選択している場合に使用します。*(32ページ参照)*

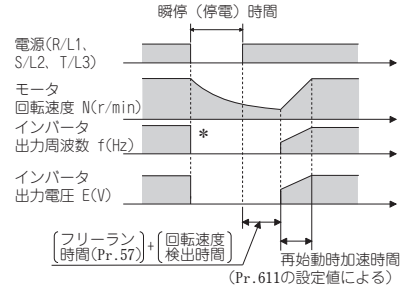
Pr. 57、162、611
IPMモータ制御の瞬停再始動動作／つれ回り引き込み IPM

Pr.57 再始動フリーラン時間
Pr.162 瞬停再始動動作選択
Pr.611 再始動時加速時間

IPMモータ制御時で下記の場合、モータを止めることなくインバータを始動させることができます。
・ インバータ運転中瞬停発生による復電の時
・ 始動時モータがフリーランしている時
V/F制御、汎用磁束ベクトル制御時は、前ページを参照してください。

Pr.番号	設定範囲	内　　容
57	0	待ち時間なし
	0.1～5s	瞬停からの復電後インバータによる再始動を行うための待ち時間を設定
	9999（初期値）	再始動なし
162	0、1（初期値）	初回始動時のみ周波数サーチ
	10、11	始動ごと周波数サーチ
611	0～3600s	再始動時、*Pr.20 加減速基準周波数* に到達するまでの加速時間を設定。
	9999 （初期値）	再始動時の加速時間は通常の加速時間 （*Pr.7*など）となる

●再始動動作の選択 *(Pr.162)*
復電時にモータ速度を検出し（周波数サーチ）、スムーズに始動します。
逆回転中の再始動も、回転方向を検出するので、スムーズに始動することができます。



＊負荷状況により出力遮断タイミングが異なります。

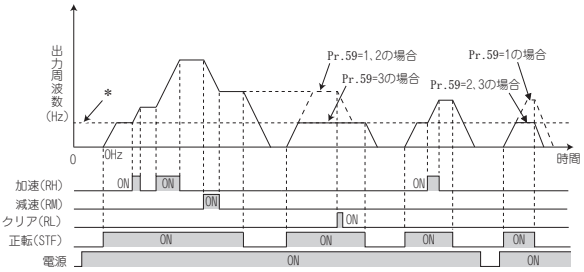
パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 59
遠隔設定機能

Pr.59 遠隔機能選択

●操作盤と制御盤の距離が離れていても、アナログ信号を使わずに、接点信号で連続可変速運転ができます。
●遠隔操作箱(FR-FK)の機能の内、加速、減速、設定クリアの設定動作の部分をパラメータの設定だけで得ることができます。

Pr.59 設定値	内　容	
	RH、RM、RL信号機能	周波数設定記憶機能
0（初期値）	多段速設定	−
1	遠隔設定	あり
2	遠隔設定	なし
3	遠隔設定	なし（STF/STR-OFFで遠隔設定周波数をクリア）



＊ 外部運転周波数（多段速以外）またはPU運転周波数

Pr. 60
省エネ制御選択 V/F

Pr.60 省エネ制御選択

細かいパラメータ設定を行わなくても、インバータが自動的に省エネ制御をします。
ファン・ポンプなどの用途に適しています。

Pr.60 設定値	内　容
0（初期値）	通常運転モード
9	最適励磁制御モード 最適励磁制御モードは、省エネ制御方法として、モータの効率が最大効率になるように励磁電流を制御し、出力電圧を決定する制御方式。＊

＊ 出力電圧を制御するため、出力電流が若干増加することがあります。

Pr. 65、67～69
アラーム発生時のリトライ機能

Pr.65 リトライ選択　*Pr.67 アラーム発生時リトライ回数*
Pr.68 リトライ実行待ち時間　*Pr.69 リトライ実行回数表示消去*

アラームが発生した場合、インバータ自身が自動的にリセットし、再始動する機能です。リトライの対象となるアラーム内容を選択することもできます。
瞬停再始動機能を選択している場合（*Pr.57 再始動フリーラン時間* ≠9999）、リトライ動作時も瞬停時と同様、再始動動作を行います。
●*Pr.65* によりリトライを実行するアラームを選択できます。
「●」は選択されるリトライ項目を示します。

リトライするアラーム表示	*Pr.65* 設定値					
	0	1	2	3	4	5
E.OC1	●	●		●	●	●
E.OC2	●	●		●	●	
E.OC3	●	●		●	●	●
E.OV1	●		●	●	●	
E.OV2	●		●	●	●	
E.OV3	●		●	●	●	
E.THM	●					
E.THT	●					
E.UVT	●				●	
E. BE	●				●	
E. GF	●				●	
E.OHT	●					
E.PTC	●					
E.OLT	●				●	
E. PE	●				●	
E.ILF	●				●	
E.CDO	●				●	
E.PID	●				●	
E.OS＊	●				●	
E.SOT＊	●	●		●	●	●

＊ IPMモータ制御時のみ機能します。

●*Pr.67* にアラーム発生時のリトライ回数を設定します。

Pr.67 設定値	内　容
0（初期値）	リトライ動作なし
1～10	アラーム発生時のリトライ回数を設定。 リトライ動作中異常出力せず。
101～110	アラーム発生時のリトライ回数を設定。 （設定値−100がリトライ回数） リトライ動作中異常出力する。

●*Pr.68* にてインバータトリップ後、リトライまでの待ち時間を0.1～600sの範囲で設定できます。
●*Pr.69* を読み出すことにより、リトライにより再始動に成功した累積回数を知ることができます。（設定値“0”でクリアできます。）

Pr. 66　☞ *Pr.22* の項参照
Pr. 67～69　☞ *Pr.65* の項参照
Pr. 70　☞ *Pr.30* の項参照

Pr. 71、450
モータの選択（適用モータ）

Pr.71 適用モータ

Pr.450 第2適用モータ V/F 汎用磁束

使用するモータを設定することで、モータに合った熱特性となります。

定トルクモータ、IPMモータを使用する場合に設定が必要です。モータに合った電子サーマル特性が設定されます。

Pr.71、Pr.450 設定値		使用するモータ		電子サーマルの動作特性		
Pr.71	*Pr.450*			標準	定トルク	IPM
0		標準モータ（SF-JRなど）		○		
1		三菱定トルクモータ（SF-JRCAなど）			○	
40	－	三菱高効率モータSF-HR		○		
50	－	三菱定トルクモータSF-HRCA			○	
3	－	標準	“オフラインオートチューニング設定”を選択	○		
13	－	定トルク			○	
23	－	三菱標準SF-JR4P（1.5kW以下）			○	
43	－	三菱高効率SF-HR		○		
53	－	三菱定トルクSF-HRCA			○	
120	－	高効率IPMモータ（MM-EF）				○
210	－	プレミアム高効率IPMモータ（MM-EFS）				○
－	9999	第2適用モータ無し（*Pr.450* 初期値）				

●5.5K、7.5Kは*Pr.71* の設定値により、下記のように*Pr.0 トルクブースト*，*Pr.12 直流制動動作電圧* の設定値が自動的に変更されます。

自動変更パラメータ	標準モータ設定 *1	定トルクモータ設定*2
Pr. 0	3%	2%
Pr. 12	4%	2%

*1 *Pr.71* の設定値：0、3、23、40、43、120、210
*2 *Pr.71* の設定値：1、13、50、53

Pr. 72、240、260
キャリア周波数とSoftPWM選択

Pr.72 PWM周波数選択　*Pr.240 Soft-PWM動作選択*
Pr.260 PWM周波数自動切換

モータの音色を変更させることができます。

Pr. 番号	設定範囲	内　容
72	0～15	PWMキャリア周波数を設定。 汎用モータ制御時は、設定値は[kHz]を示す。 ただし、0は0.7kHz、15は14.5kHzとなる。 IPMモータ制御時は、下記となる。 “0～4”：2.5kHz “5～7”：5kHz “8、9”：7.5kHz “10～12”：10kHz “13～15”：12.5kHz
240	0	Soft-PWM無効
	1（初期値）	PWMキャリア周波数*(Pr.72)* が5kHz以下の場合、Soft-PWM有効
260	0	負荷によらずPWMキャリア周波数一定 ただし、インバータ定格電流の85%未満で連続運転してください。
	1（初期値）	負荷が増加すると自動的にPWMキャリア周波数を低減します。 インバータのキャリア周波数を3kHz以上（*Pr.72* ≧ “3”）（IPMモータ制御時は5kHz以上（*Pr.72* ≧ “5”））に設定して、インバータ定格電流の85%以上で連続運転を行うと、E.THT（インバータ過負荷遮断）になりにくくするために、キャリア周波数を2kHzを下限として自動的に低減します。

Pr. 73、267
アナログ入力選択

Pr.73 アナログ入力選択　*Pr.267 端子4入力選択*

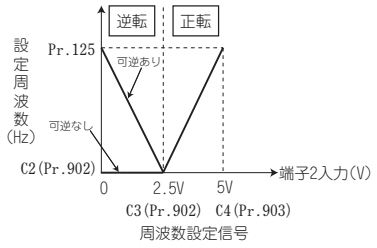
●アナログ入力端子の仕様、アナログ入力レベルによって正、逆転を切り換える機能が選択できます。

●アナログ入力に使用する端子4は、電圧入力（0～5V、0～10V）、電流入力（4～20mA）の選択ができます。
電圧入力（0～5V、0～10V）にする場合は、電圧/電流入力切換スイッチを"V"、電流入力（4～20mA）にする場合は、スイッチを"I"にして、パラメータ *(Pr.267)* を変更してください。

（　は主速設定を示します）

Pr.73 設定値	端子2入力	端子4入力	可逆運転
0	0～10V	AU信号OFF時 ×	しない
1（初期値）	0～5V		
10	0～10V		する
11	0～5V		
0	×	AU信号ON時 *Pr.267* 設定値による 0:4～20mA（初期値） 1:1～5V* 2:2～10V*	しない
1（初期値）			
10	×		する
11			

＊ 端子4の入力仕様を電流入力(*Pr.267* ＝“0”)から電圧入力(*Pr.267* ＝“1、2”)に変更した場合、0～5V、0～10Vにするには、C6による校正が必要です。



Pr. 74
アナログ入力の応答性やノイズ除去

Pr.74 入力フィルタ時定数

●外部周波数指令（アナログ入力（端子2、4）信号）に対して、1次遅れフィルタの時定数を設定できます。
・ 周波数設定回路のノイズ除去に有効です。
・ ノイズの影響などにより、安定した運転ができない場合は、フィルタ時定数を大きくしてください。
設定値を大きくすると応答性は低くなります。(時定数は設定値0～8にて約5ms～約1sの範囲で設定できます。)

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 75
リセット選択、PU抜け検出

Pr.75 リセット選択/PU抜け検出/PU停止選択

リセット入力受付け選択、PU(FR-PU07)のコネクタ抜け検出機能の選択、PUでの停止機能の選択ができます。

Pr.75 設定値	リセット選択	PU抜け検出	PU停止選択
0	常時リセット入力可	PUが抜けてもそのまま運転を継続	PU運転モードのみSTOP RESETを入力すると減速停止。
1	保護機能動作時のみリセット入力可		
2	常時リセット入力可	PU抜け時にインバータ出力遮断	
3	保護機能動作時のみリセット入力可		
14（初期値）	常時リセット入力可	PUが抜けてもそのまま運転を継続	PU・外部・通信のいずれの運転モードでもSTOP RESET入力にて減速停止。
15	保護機能動作時のみリセット入力可		
16	常時リセット入力可	PU抜け時にインバータ出力遮断	
17	保護機能動作時のみリセット入力可		

●リセット選択
リセット機能（RES信号、通信によるリセット指令）入力の動作タイミングを選択できます。

●PU抜け検出
PU(FR-PU07)が、インバータ本体から1s以上抜けたことを検出すると、インバータが異常出力(E.PUE)し、アラーム停止とする機能です。

●PU停止選択
PU運転、外部運転、ネットワーク運転モードのいずれの運転モードでもPUからSTOP RESET入力で、停止させることができます。

Pr. 77
パラメータの書換え防止

Pr.77 パラメータ書込選択

各種パラメータの書き込みの可否が選択でき、誤操作によるパラメータの書換え防止などに使用します。

Pr.77 設定値	内　容
0（初期値）	停止中のみ書き込み可能。
1	パラメータの書き込み不可。
2	全ての運転モードで運転状態にかかわらず書込み可能。

Pr. 78
モータの逆転防止

Pr.78 逆転防止選択

始動信号の誤入力による逆運転のトラブルを防止できます。

Pr.78 設定値	内　容
0（初期値）	正転・逆転共可
1	逆転不可
2	正転不可

Pr. 79、Pr. 340
運転モードの選択

Pr.79 運転モード選択　*Pr.340 通信立上りモード選択*

●インバータの運転モードを選択します。
外部信号による運転（外部運転）と、操作パネルおよびPU(FR-PU07)による運転（PU運転）と、PU運転と外部運転併用の運転（外部／PU併用運転）、ネットワーク運転（RS-485通信）を任意に変更することができます。

Pr.79 設定値	内　容	LED表示 :消灯 :点灯
0（初期値）	外部/PU切換えモード（PU EXTでPU、外部の運転モード切換えができます。 電源投入時は、外部運転モードとなります。	PU運転モード PU 外部運転モード EXT NET運転モード NET
1	PU運転モード固定	PU運転モード PU
2	外部運転モード固定 外部、NET運転モードを切り換えて運転可	外部運転モード EXT NET運転モード NET
3	外部/PU併用運転モード1 周波数指令：操作パネルおよびPU(FR-PU07)で設定または、外部信号入力(多段速設定、端子4-5間(AU信号ONにて有効)) 始動指令：外部信号入力（端子STF、STR）	PU EXT
4	外部/PU併用運転モード2 周波数指令：外部信号入力（端子2、4、JOG、多段速選択など） 始動指令：操作パネルおよびPU(FR-PU07)で入力（RUN）	
6	スイッチオーバーモード PU運転、外部運転、NET運転の切り換えを、運転状態を継続しながら行えます。	PU運転モード PU 外部運転モード EXT NET運転モード NET
7	外部運転モード（PU運転インタロック） X12信号ON PU運転モードへ移行可能（外部運転中は出力停止） X12信号OFF PU運転モードへ移行禁止	

●電源投入時の運転モードを指定する *(Pr.340)*

・ 電源投入時および瞬停復電時、ネットワーク運転モードで立ち上げることができます。
ネットワーク運転モードで立上り後は、プログラムでパラメータの書込や運転が可能になります。
RS-485通信を使用した通信運転時に設定します。

・ *Pr.79* と*Pr.340* の設定により、電源投入（リセット）時の運転モードを設定できます。

Pr.340 設定値	*Pr.79* 設定値	電源投入時、復電時、リセット時の運転モード	運転モードの切り換えについて
0（初期値）	*Pr.79* の設定に従います。		
1	0	NET運転モード	外部、PU、NET運転モードに切換え可能*1
	1	PU運転モード	PU運転モード固定
	2	NET運転モード	外部、NET運転モードに切換え可能 PU運転モードに切換え不可
	3、4	外部/PU併用モード	運転モード切換え不可
	6	NET運転モード	運転を継続しながら、外部、PU、NET運転モードに切換え可能
	7	X12(MRS)信号ON .....NET運転モード	外部、PU、NET運転モードに切換え可能 *1
		X12(MRS)信号OFF .....外部運転モード	外部運転モード固定（強制的に外部運転モードになります）
10	0	NET運転モード	PU、NET運転モードに切換え可能 *2
	1	PU運転モード	PU運転モード固定
	2	NET運転モード	NET運転モード固定
	3、4	外部/PU併用モード	運転モード切換え不可
	6	NET運転モード	運転を継続しながら、PU、NET運転モードに切換え可能*2
	7	外部運転モード	外部運転モード固定（強制的に外部運転モードになります）

*1 PU 運転モードとネットワーク運転モードを直接切り換えることはできません。

*2 操作パネルの(PU/EXT)キーやX65信号でPU運転モードとネットワーク運転モードを切り換えることができます。

Pr. 80、71
汎用磁束ベクトル制御 汎用磁束

Pr.80 モータ容量　　*Pr.71 適用モータ*

汎用磁束ベクトル制御により大きな始動トルクおよび十分な低速トルクを得ることができます。

パラメータ番号	設定範囲	内　容
71	0、1、3、13、23、40、43、50、53、120、210	標準モータと定トルクモータの選択をすることで、それぞれのモータ熱特性、モータ定数となる
80	0.4～15kW	適用モータ容量
	9999（初期値）	V/F制御

●下記条件を満たされない場合には、トルク不足や回転ムラなどの不具合が発生することがありますので、V/F制御を選択してください。

・ モータ容量が、インバータ容量に対して同等か1ランク下の組み合わせであること。

・ モータ種類が、三菱製標準モータ（SF-JR 0.2kW以上）、高効率モータ（SF-HR 0.2kW以上）または、三菱製定トルクモータ（SF-JRCA 4P、SF-HRCA 0.2kW～15kW）に適用。これ以外のモータ（他社製モータなど）の場合は、オフラインオートチューニングを必ず実施してください。

・ 単機運転（インバータ1台に対しモータが1台）であること。

・ インバータからモータまでの配線長が30m以内であること。
（30mを超える場合は、実配線状態でオフラインオートチューニングを行ってください。）
インバータ容量および*Pr.72 PWM周波数選択* 設定値（キャリア周波数）により、インバータからモータまでの許容配線長が異なります。許容配線長は*63ページ* を参照してください。

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 82～84、90、96、298
オフラインオートチューニング

V/F　汎用磁束

Pr.82 モータ励磁電流　*Pr.83 モータ定格電圧*
Pr.84 モータ定格周波数　*Pr.90 モータ定数(R1)*
Pr.96 オートチューニング設定/状態　*Pr.298 周波数サーチゲイン*

汎用磁束ベクトル制御で使用するとき、モータ定数を自動的に算定するためのオフラインオートチューニングを実行することができます。
V/F制御でオフラインオートチューニングを実行した場合は、モータ定数(R1)とともに瞬停再始動の周波数サーチに必要な *Pr.298 周波数サーチゲイン* も設定します。

パラメータ番号	設定範囲	内　容
96	0（初期値）	オフラインオートチューニングなし
	11	汎用磁束ベクトル制御用オフラインオートチューニング(モータ定数(R1))
	21	V/F制御用オフラインオートチューニング（瞬停再始動（周波数サーチあり）用）

●オフラインチューニングデータ（モータ定数）はPU(FR-PU07)によって他のインバータにコピーすることも可能です。
●三菱製標準モータ（SF-JR、SF-HR 0.2kW以上）、三菱製定トルクモータ（SF-JRCA 4P、SF-HRCA 0.2kW～15kW）以外のモータ（他社製モータ、SF-JRCなど）を使用した場合や配線長が長い場合（目安として30m以上）でも、オフラインオートチューニング機能を使用することによって、最適な運転特性でモータを運転することができます。
●オフラインオートチューニングの条件
・ モータが接続されていること。
・ モータ容量は，インバータ容量と同等か1ランク下までです。
・ 高すべりモータや高速モータ、特殊モータはチューニングできません。
・ 最高周波数は120Hzです。
●モータがわずかに動くことがありますので、機械ブレーキで確実に固定するか、回転しても安全上問題のないことを確認して行ってください。
＊特に昇降機の場合は確実に行ってください。
なお、モータがわずかに回転してもチューニング性能には影響ありません。

Pr. 117～124、342、343、502、549、779
通信初期設定

Pr.117 PU通信局番　*Pr.118 PU通信速度*
Pr.119 PU通信ストップビット長　*Pr.120 PU通信パリティチェック*
Pr.121 PU通信リトライ回数　*Pr.122 PU通信チェック時間間隔*
Pr.123 PU通信待ち時間設定　*Pr.124 PU通信CR/LF選択*
Pr.342 通信EEPROM書込み選択　*Pr.343 コミュニケーションエラーカウント*
Pr.502 通信異常時停止モード選択　*Pr.549 プロトコル選択*
Pr.779 通信異常時運転周波数

(1)　RS-485通信の初期設定と仕様　*(Pr.117～Pr.124)*

インバータとパソコンをRS-485通信させるために必要な設定を行います。
●通信には、インバータのPUコネクタを使用します。
●三菱インバータプロトコルまたは、MODBUS RTUプロトコルを使用し、パラメータ設定、モニタなどを行うことができます。
●計算機とインバータを交信させるためには、通信仕様をインバータに初期設定する必要があります。
初期設定がされていなかったり、設定不良があったりすると、データ交信ができません。

Pr.番号	設定範囲	内　容	
117	0～31（0～247）＊	インバータの局番指定。 1台のパソコンに複数台のインバータを接続する時に、インバータの局番を設定する。	
118	48、96、192、384	通信速度を設定。 設定値×100が通信速度となる。 例えば、192なら19200bps。	
119		ストップビット長	データ長
	0	1bit	8bit
	1（初期値）	2bit	
	10	1bit	7bit
	11	2bit	
120	0	パリティチェックなし	
	1	奇数パリティあり	
	2（初期値）	偶数パリティあり	
121	0～10	データ受信エラー発生時のリトライ回数許容値を設定。連続エラー発生回数が許容値を超えるとインバータはアラーム停止する。	
	9999	通信エラーが発生してもインバータはアラーム停止しない。	
122	0（初期値）	RS-485通信可能。 ただし、指令権のある運転モード（初期値はNETモード）にした瞬間に通信エラー（E.PUE）発生。	
	0.1～999.8s	交信チェック時間の間隔を設定。 無交信状態が許容時間以上継続すると、インバータはアラーム停止する。	
	9999	交信チェックなし。	
123	0～150ms	インバータへ送信後、返信までの待ち時間を設定。	
	9999（初期値）	通信データにて設定。	
124	0	CR･LFなし	
	1（初期値）	CRあり	
	2	CR･LFあり	

＊ MODBUS RTUプロトコルによる通信を行う場合（*Pr.549* ＝“1”）、設定範囲は括弧内となります。

(2) 通信EEPROM書込みの選択 *(Pr.342)*

インバータのPUコネクタからパラメータの書き込みを実施した場合、パラメータの記憶デバイスをEEPROM+RAMからRAMのみに変更することができます。頻繁にパラメータ変更が必要な場合は、*Pr.342* の設定値を“1”にしてください。

(3) MODBUS RTU通信仕様 *(Pr.343、Pr.549)*

Pr.番号	設定範囲	内　容
343	–	MODBUS RTU通信時の通信エラーの回数を表示。(読出しのみ)
549	0（初期値）	三菱インバータ（計算機リンク）プロトコル
	1	MODBUS RTUプロトコル

(4) 通信異常時の動作選択 *(Pr.502、Pr.779)*

RS-485通信で、通信異常が発生したときの動作を選択できます。

Pr.番号	設定範囲	内　容			
		異常発生時	表示	異常出力	異常解消時
502	0（初期値）	フリーラン停止	E.PUE	出力	停止(E.PUE)
	1	減速停止	停止後E.PUE	停止後出力	停止(E.PUE)
	2	減速停止	停止後E.PUE	出力なし	再始動
	3	*Pr.779* で運転継続	-	出力なし	通常運転
779	0～400Hz	通信異常発生時、設定された周波数で運転			
	9999（初期値）	通信異常発生前の周波数で運転			

Pr. 125、126、Pr. 241、C2 (902) ～ C7 (905)、C22 (922) ～C25 (923)
アナログ入力による周波数の変更と調整（校正）

Pr.125 端子2周波数設定ゲイン周波数	*Pr.126 端子4周波数設定ゲイン周波数*
Pr.241 アナログ入力表示単位切替	*C2(Pr.902) 端子2周波数設定バイアス周波数*
C3(Pr.902) 端子2周波数設定バイアス	*C4(Pr.903) 端子2周波数設定ゲイン*
C5(Pr.904) 端子4周波数設定バイアス周波数	*C6(Pr.904) 端子4周波数設定バイアス*
C7(Pr.905) 端子4周波数設定ゲイン	*C22(Pr.922) 周波数設定電圧バイアス周波数（内蔵ボリューム）*
C23(Pr.922) 周波数設定電圧バイアス（内蔵ボリューム）	*C24(Pr.923) 周波数設定電圧ゲイン周波数（内蔵ボリューム）*
C25(Pr.923) 周波数設定電圧ゲイン（内蔵ボリューム）	

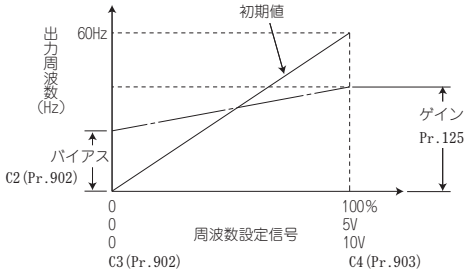
周波数設定信号（DC0～5V、0～10Vまたは4～20mA）に対する出力周波数の大きさ（傾き）を任意に設定することができます。
C22(Pr.922)～C25(Pr.923) はFREQROL-E500シリーズの操作パネル(PA02)をケーブルで接続した場合に使用できます。操作パネルの内蔵ボリュームを校正できます。

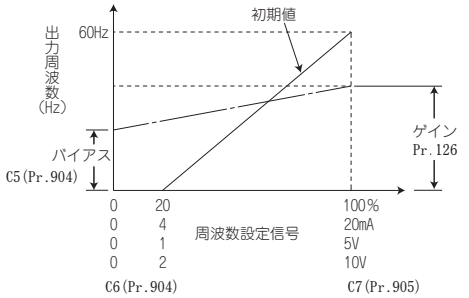
(1) 最大アナログ入力時の周波数を変更する。 *(Pr.125、Pr.126)*

最大アナログ入力電圧（電流）の周波数設定（ゲイン）のみ変更する場合は、*Pr.125(Pr.126)* に設定します。(その他の校正パラメータの設定を変更する必要はありません)

(2) アナログ入力バイアス・ゲインの校正 *(C2(Pr.902)～C7(Pr.905))*

・ 出力周波数を設定するために外部より入力される DC0 ～5V／0～10Vまたは、DC4～20mAなどの設定入力信号と出力周波数の関係を調整するのが、「バイアス」・「ゲイン」機能です。





(3) アナログ入力表示単位の切換え（*Pr.241*）

・ アナログ入力バイアス・ゲイン校正時のアナログ入力表示単位（%/V/mA）を切換えることができます。

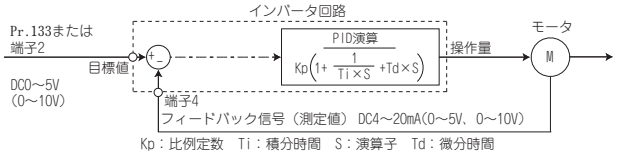
パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 127～134、553、554、575～577、C42(934)～C45(935)
PID制御

Pr.127 PID制御自動切換周波数	*Pr.128 PID動作選択*
Pr.129 PID比例帯	*Pr.130 PID積分時間*
Pr.131 PID上限リミット	*Pr.132 PID下限リミット*
Pr.133 PID動作目標値	*Pr.134 PID微分時間*
Pr.553 PID偏差リミット	*Pr.554 PID信号動作選択*
Pr.575 出力中断検出時間	*Pr.576 出力中断検出レベル*
Pr.577 出力中断解除レベル	*C42(Pr.934) PID表示バイアス係数*
C43(Pr.934) PID表示バイアスアナログ値	*C44(Pr.935) PID表示ゲイン係数*
C45(Pr.935) PID表示ゲインアナログ値	

●インバータで流量、風量または圧力などのプロセス制御を行うことができます。
端子2入力信号あるいは、パラメータ設定値を目標とし、端子4入力信号をフィードバック量としてフィードバック系を構成しPID制御します。

・ *Pr.128* ＝“20、21”（測定値入力）



Pr. 145
パラメータユニット表示言語選択

Pr.145 PU表示言語切換

パラメータユニット（FR-PU07）の表示言語を切り換えることができます。

Pr.145 設定値	内　　容
0（初期値）	日本語
1	英語
2	ドイツ語
3	フランス語
4	スペイン語
5	イタリア語
6	スウェーデン語
7	フィンランド語

Pr. 146
内蔵ボリューム切替

Pr.146 内蔵ボリューム切替

FREQROL-E500シリーズの操作パネル(PA02)をケーブルで接続した場合、内蔵周波数設定ボリューム、または「UP/DOWN」キーによる運転の選択は、*Pr.146 内蔵ボリューム切替* で行います。

Pr.146 設定値	内　　容
0	内蔵周波数設定ボリューム
1（初期値）	「UP/DOWN」キーによるデジタル周波数設定
9999	内蔵周波数設定ボリュームによる周波数設定は、「UP/DOWN」キーによる周波数設定が「0Hz」のとき有効。

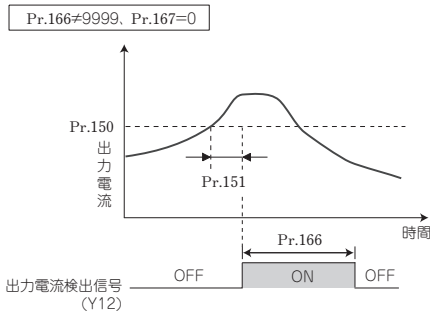
Pr. 150～153、166、167
出力電流の検出（Y12信号）ゼロ電流の検出（Y13信号）

Pr.150 出力電流検出レベル	*Pr.151 出力電流検出信号遅延時間*
Pr.152 ゼロ電流検出レベル	*Pr.153 ゼロ電流検出時間*
Pr.166 出力電流検出信号保持時間	*Pr.167 出力電流検出動作選択*

インバータ運転中の出力電流を検出し、出力端子に出力することができます。

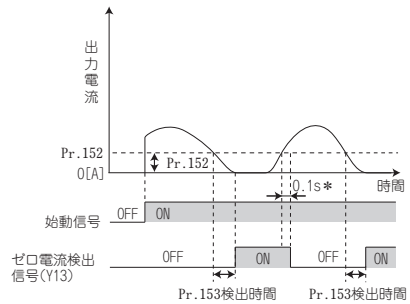
(1)　出力電流検出
（Y12信号、*Pr.150*、*Pr.151*、*Pr.166*、*Pr.167*）

・ 出力電流検出機能は、過トルク検出などに利用できます。
・ インバータ運転中に出力が*Pr.150* の設定値以上の状態が、*Pr.151* に設定した時間以上継続すると、インバータのオープンコレクタまたはリレー出力端子より出力電流検出信号（Y12）を出力します。



(2)　ゼロ電流検出（Y13信号、*Pr.152*、*Pr.153*）

・ インバータ運転中に出力が*Pr.152* の設定値以下の状態が、*Pr.153* の設定した時間以上継続すると、インバータのオープンコレクタまたはリレー出力端子よりゼロ電流検出（Y13）信号を出力します。



＊ ゼロ電流検出信号（Y13）は、いったんONすると、最短でも約0.1sの間信号を保持します

Pr. 154、156、157 ☞ *Pr.22* の項参照

Pr. 160
拡張パラメータの表示

Pr.160 拡張機能表示選択

●操作パネルやパラメータユニットで読出しできるパラメータを制限できます。
初期設定で、シンプルモードパラメータのみの表示となっています。

Pr.160 設定値	内　　容
0	全パラメータ表示。
9999（初期値）	シンプルモードパラメータのみ表示。

Pr. 161、295
操作パネルの動作選択

Pr.161 周波数設定/キーロック操作選択　*Pr.295 周波数変化量設定*

- 操作パネルのMダイヤルでボリュームのように運転することができます。
- 操作パネルのキー操作を無効にできます。

Pr.161 設定値	内　容	
0（初期値）	Mダイヤル周波数設定モード	キーロックモード無効
1	Mダイヤルボリュームモード	
10	Mダイヤル周波数設定モード	キーロックモード有効
11	Mダイヤルボリュームモード	

- 操作パネルのMダイヤルで周波数設定する時Mダイヤルの回転量(スピード)に応じて表示周波数の変化量を可変することができます。

Pr. 162、165　☞ *Pr.57* の項参照

Pr. 166、167　☞ *Pr.150* の項参照

Pr. 168、169　メーカ設定用パラメータです。設定しないでください。

Pr. 170、171　☞ *Pr.52* の項参照

Pr. 178～182
入力端子の機能割付

Pr.178 STF端子機能選択　*Pr.179 STR端子機能選択*
Pr.180 AU端子機能選択　*Pr.181 RM端子機能選択*
Pr.182 RH端子機能選択

パラメータで入力端子の機能を選択・変更することができます。

Pr.178～Pr.182 設定値	信号名	機　能	
0	RL	*Pr.59* ＝0（初期値）	低速運転指令
		Pr.59 ≠0 *1	遠隔設定（設定クリア）
1	RM	*Pr.59* ＝0（初期値）	中速運転指令
		Pr.59 ≠0 *1	遠隔設定（減速）
2	RH	*Pr.59* ＝0（初期値）	高速運転指令
		Pr.59 ≠0 *1	遠隔設定（加速）
3	RT	第2機能選択	
4	AU	端子4入力選択	
5	JOG	JOG運転選択	
7	OH	外部サーマル入力 *2	
8	REX	15速選択（RL、RM、RHの3速と組合わせ）	
10	X10	インバータ運転許可信号（FR-HC2/FR-CV接続）	
12	X12	PU運転外部インタロック	
14	X14	PID制御有効端子	
16	X16	PU－外部運転切換	
24	MRS	出力停止	
25	STOP	始動自己保持選択	
60	STF	正転指令（STF端子 *(Pr.178)* のみ割付可能）	
61	STR	逆転指令（STR端子 *(Pr.179)* のみ割付可能）	
62	RES	インバータリセット	
64	X64	PID正逆動作切換	
65	X65	PU－NET運転切換	
66	X66	外部－NET運転切換	
67	X67	指令権切換	
72	X72	PID積分リセット	
9999	——	機能なし	

*1 *Pr.59 遠隔機能選択* ≠ “0” の場合は、RL、RM、RH信号の機能が表のように変更されます。
*2 OH信号 は、リレー接点「開」で動作します。

Pr. 190、192
出力端子の機能割付

Pr.190 RUN端子機能選択　*Pr.192 ABC端子機能選択*

オープンコレクタ出力端子およびリレー出力端子の機能を変更することができます。

Pr.190、Pr.192 設定値		信号名	機　能
正論理	負論理		
0	100	RUN	インバータ運転中
1	101	SU	周波数到達
3	103	OL	過負荷警報
4	104	FU	出力周波数検出
7	107	RBP	回生ブレーキプリアラーム
8	108	THP	電子サーマルプリアラーム
11	111	RY	インバータ運転準備完了
12	112	Y12	出力電流検出
13	113	Y13	ゼロ電流検出
14	114	FDN	PID下限リミット
15	115	FUP	PID上限リミット
16	116	RL	PID正転逆転出力
25	125	FAN	ファン故障出力
26	126	FIN	フィン過熱プリアラーム
46	146	Y46	停電減速中（解除まで保持）
47	147	PID	PID制御動作中
48	148	Y48	PID偏差リミット
57	157	IPM	IPMモータ制御*
64	164	Y64	リトライ中
70	170	SLEEP	PID出力中断中
79	179	Y79	出力電力量パルス出力
90	190	Y90	寿命警報
91	191	Y91	異常出力3（電源遮断信号）
92	192	Y92	省電力平均値更新タイミング
93	193	Y93	電流平均値モニタ信号
95	195	Y95	メンテナンスタイマ信号
96	196	REM	リモート出力
98	198	LF	軽故障出力
99	199	ALM	異常出力
9999		——	機能なし

＊　IPMモータ制御時のみ機能します。

Pr. 232～239　☞ *Pr.4* の項参照

Pr. 240　☞ *Pr.72* の項参照

Pr. 241　☞ *Pr.125* の項参照

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 244
冷却ファンの寿命を延ばす

Pr.244 冷却ファン動作選択

インバータ内蔵の冷却ファン（1.5K以上）の動作を制御することができます。

Pr.244 設定値	内　　容
0	電源ON状態で冷却ファンが動作 冷却ファンON-OFF制御無効（電源ON状態で常にON）
1 （初期値）	冷却ファンON-OFF制御有効 インバータ運転中は常時ON、停止中はインバータの状態を監視し、温度に応じてON-OFFする。

Pr. 245～247
すべり補正 V/F 汎用磁束

Pr.245 定格すべり　*Pr.246 すべり補正時定数*
Pr.247 定出力領域すべり補正選択

インバータ出力電流よりモータのすべりを推定し、モータの回転数を一定に保つことができます。
V/F制御時でも有効となります。

Pr. 249
始動時地絡検出有無

Pr.249 始動時地絡検出有無

始動時地絡検出の有無を選択することができます。地絡検出は、インバータに始動信号を入力した直後にのみ実施します。

Pr.249 設定値	内　　容
0 （初期値）	地絡検出なし
1	地絡検出あり*

＊ 始動時に検出を実行するため、毎回始動時に約20msの出力遅れが生じます。

・ *Pr.249* ＝“1”にて地絡を検出した場合、異常出力「E.GF」を表示し、出力を遮断します。
・ 運転中に発生した地絡は、保護機能が動作しません。
・ 5.5K以上でモータ容量がインバータ容量に比べて小さい場合、地絡保護できないことがあります。

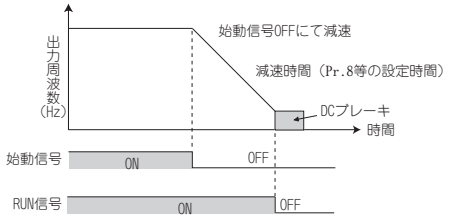
Pr. 250
モータ停止方法と始動信号の選択

Pr.250 停止選択

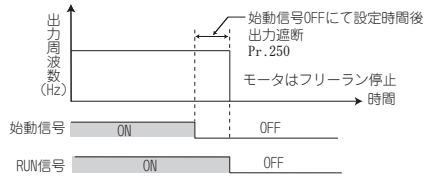
始動信号をOFFしたときの停止方法（減速停止、フリーラン）を選択します。
始動信号OFFとともに、機械ブレーキでモータを停止させる場合などに使用します。
また、始動信号（STF/STR）の動作選択もできます。

Pr.250 設定値	内　　容	
	始動信号(STF/STR)	停止動作
0～100s	STF信号：正転始動 STR信号：逆転始動	始動信号をOFFし、設定時間後フリーラン停止。
1000s～1100s	STF信号：始動信号 STR信号：正逆信号	始動信号をOFFし、(*Pr.250* －1000)s後にフリーラン停止。
9999 （初期値）	STF信号：正転始動 STR信号：逆転始動	始動信号をOFFすると減速停止。
8888	STF信号：始動信号 STR信号：正逆信号	

Pr.250 が“9999（初期値）、または8888”の場合



Pr.250 が“9999（初期値）、または8888”以外の場合



Pr. 251、872
入出力欠相保護選択

Pr.251 出力欠相保護選択　*Pr.872 入力欠相保護選択*

インバータの出力側（負荷側）3相（U、V、W）のうち、1相が欠相するとインバータ出力を停止する出力欠相保護機能を無効にさせることができます。
インバータの入力側（R、S、T）の入力欠相保護機能を有効にすることができます。

Pr.番号	設定範囲	内　容
251	0	出力欠相保護なし
	1（初期値）	出力欠相保護あり
872	0（初期値）	入力欠相保護なし
	1	入力欠相保護あり

Pr. 255～259
インバータ部品の寿命表示

Pr.255 寿命警報状態表示　*Pr.256 突入電流抑制回路寿命表示*
Pr.257 制御回路コンデンサ寿命表示　*Pr.258 主回路コンデンサ寿命表示*
Pr.259 主回路コンデンサ寿命測定

主回路コンデンサ、制御回路コンデンサ、突入電流抑制回路、冷却ファンの劣化度合いをモニタで診断できます。
各部品の寿命が近づくと自己診断で警報出力できるため、トラブルを未然に防ぐことができます。
（ただし、本機能による寿命診断は、主回路コンデンサ以外は理論算定のため、目安として利用してください）

Pr.番号	設定範囲	内　容
255	（0～15）	制御回路コンデンサ、主回路コンデンサ、冷却ファン、突入電流抑制回路の各部品が寿命警報出力レベルに到達したかどうかを表示。（読出しのみ）
256	（0～100%）	突入電流抑制回路の劣化度合いを表示。（読出しのみ）
257	（0～100%）	制御回路コンデンサの劣化度合いを表示。（読出しのみ）
258	（0～100%）	主回路コンデンサの劣化度合いを表示。（読出しのみ） *Pr.259* により測定実施した値が表示。
259	0、1	“1”を設定し、電源OFFすると主回路コンデンサ寿命の測定を開始。 電源再投入して、*Pr.259* の設定値が“3”になっていれば、測定完了。 *Pr.258* に劣化度合いを書き込み。

Pr. 260　☞ *Pr.72* の項参照

Pr. 261
停電発生時の運転 V/F 汎用磁束

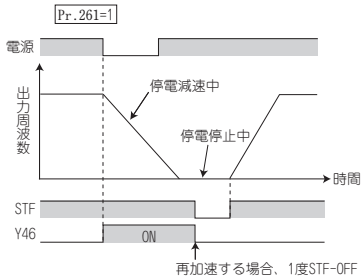
Pr.261 停電停止選択

瞬停や不足電圧発生時に減速停止または減速して設定周波数まで再加速させることができます。

Pr.番号	設定範囲	内　容
261	0（初期値）	フリーラン停止 不足電圧、停電が発生したときは、インバータ出力を遮断。
	1	不足電圧、停電が発生したときは、インバータを減速停止。
	2	不足電圧、停電が発生したときは、インバータを減速停止。 停電減速中に復電した場合、再加速。

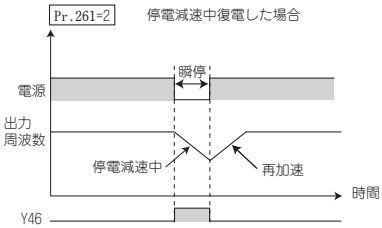
(1)　停電停止機能（*Pr.261*＝“1”）

・停電減速中に復電しても減速停止を続行し、インバータは、停止したままとなります。再始動するときは、いったん始動信号をOFFしてから再度ONしてください。



(2)　瞬停時運転継続機能（*Pr.261*＝“2”）

・停電減速中に復電した場合、設定周波数まで再加速します。



Pr. 267　☞ *Pr.73* の項参照

Pr. 268　☞ *Pr.52* の項参照

Pr. 269　メーカ設定用パラメータです。設定しないでください。

Pr. 295　☞ *Pr.161* の項参照

Pr. 296、297 パスワード機能

Pr.296 パスワード保護選択 *Pr.297 パスワード登録/解除*

4桁のパスワードを登録することによりパラメータの読出し/書込みを制限することができます。

・ *Pr.296* によりPU/NETモード操作指令による読出し/書込みの制限を選択できます。

Pr.296 設定値	PUモード操作指令		NETモード操作指令		内容
	読出し	書込み	読出し	書込み	
9999（初期値）	○	○	○	○	パスワード保護なし
1、101	○	×	○	×	パスワード登録時のパラメータ読出し/書込み制限レベルを選択
2、102	○	×	○	○	
3、103	○	○	○	×	
4、104	×	×	×	×	
5、105	×	×	○	○	
6、106	○	○	×	×	

○：可、×：不可

Pr.番号	設定範囲	内　容
297*	1000～9998	4桁のパスワードを登録
	(0～5)	パスワード解除ミスの回数を表示(読出しのみ)（*Pr.296* ＝“101～106”設定時有効）
	(9999)（初期値）	パスワード保護なし(読出しのみ)

＊ パスワードを忘れた場合、パラメータオールクリアでパスワードが解除されますが、他のパラメータもクリアされます。

Pr. 298 ☞ *Pr.82* の項参照

Pr. 299 ☞ *Pr.57* の項参照

Pr. 338、339、551 通信運転時の始動指令権と周波数指令権

Pr.338 通信運転指令権 *Pr.339 通信速度指令権*
Pr.551 PUモード操作権選択

PUコネクタでのRS-485通信を行う場合、外部からの始動指令、周波数指令を有効にすることができます。また、PU運転モード時の操作指令権を選択することもできます。

Pr.番号	設定範囲	内　容
338	0（初期値）	始動指令権通信
	1	始動指令権外部
339	0（初期値）	周波数指令権通信
	1	周波数指令権外部
	2	周波数指令権外部（通信からの周波数指令有効、端子2周波数指令無効）
551*	2	PU運転モード時、PUコネクタに指令権
	4	PU運転モード時、操作パネルに指令権
	9999（初期値）	パラメータユニット自動認識 通常は、操作パネルに指令権。PUコネクタにパラメータユニットが接続された場合、PUコネクタに指令権。

＊ *Pr.551* は、常に書き込み可能です。

Pr. 340 ☞ *Pr.79* の項参照

Pr. 342、343 ☞ *Pr.117* の項参照

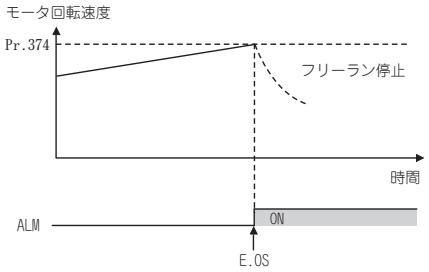
Pr. 450 ☞ *Pr.71* の項参照

Pr. 374 過速度検出 IPM

Pr.374 過速度検出レベル

IPMモータ制御時にモータの回転速度が*Pr.374 過速度検出レベル* を超えた場合にインバータの出力を停止することができます。

Pr.374 設定値	内　容
0～400Hz	IPMモータ制御時にモータの回転速度が*Pr.374* に設定した速度を超えた場合に過速度発生（E.OS）となり、インバータの出力を停止します。
9999（初期値）	機能なし



Pr. 495、496 リモート出力機能（REM信号）

Pr.495 リモート出力選択 *Pr.496 リモート出力内容1*

シーケンサのリモート出力端子のかわりにインバータの出力信号のON/OFFを利用することができます。

Pr.番号	設定範囲	内　容	
495	0（初期値）	電源OFF時リモート出力内容クリア	インバータリセット中リモート出力内容クリア
	1	電源OFF時リモート出力内容保持	
	10	電源OFF時リモート出力内容クリア	インバータリセット中リモート出力内容保持
	11	電源OFF時リモート出力内容保持	
496*	0～4095	下図参照	

＊ *Pr.77 パラメータ書込選択* を“0”（初期値）にしてあっても運転中、運転モードに関係なく設定値を変更することができます。

＜リモート出力内容＞

Pr.496

b11											b0
*	*	*	*	*	*	ABC	*	*	*	*	RUN

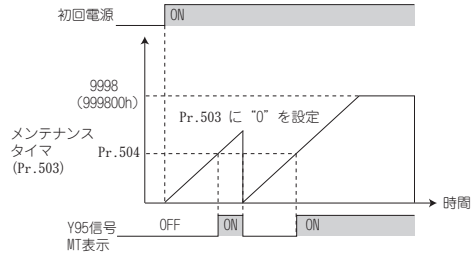
＊ 任意（読出し時は常に0）

Pr. 502 ☞ *Pr.117* の項参照

Pr. 503、504
部品のメンテナンス

Pr.503 メンテナンスタイマ　*Pr.504 メンテナンスタイマ警報出力設定時間*

インバータの累積通電時間がパラメータ設定時間を経過すると、メンテナンスタイマ出力信号(Y95)を出力します。操作パネルでは nr (MT)を表示します。
周辺機器のメンテナンス時期の目安として利用できます。



●インバータの累積通電時間を1hごとにEEPROMに記憶し、*Pr.503 メンテナンスタイマ*に100h単位で表示します。*Pr.503* は、9998（999800h）でクランプされます。

Pr. 549　☞ *Pr.117* の項参照

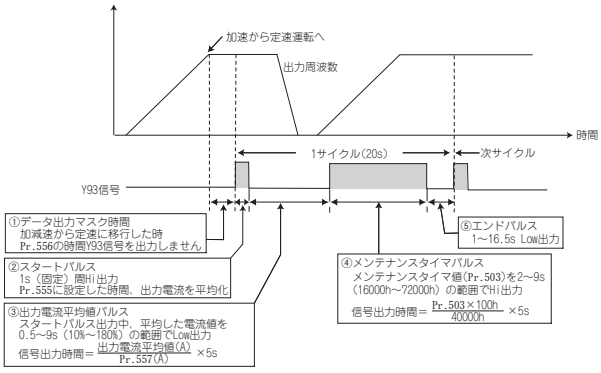
Pr. 551　☞ *Pr.338* の項参照

Pr. 553、554　☞ *Pr.127* の項参照

Pr. 555～557
電流平均値モニタ信号

Pr.555 電流平均時間　*Pr.556 データ出力マスク時間*
Pr.557 電流平均値モニタ信号出力基準電流

定速運転中の出力電流の平均値とメンテナンスタイマ値を電流平均値モニタ信号（Y93）にパルス出力します。
シーケンサのI/Oユニットなどに出力のパルス幅は、機械の磨耗やベルトの延びや、装置の経年劣化によるメンテナンス時期の目安として使用できます。
パルス出力は電流平均値モニタ信号（Y93）に、20sを1サイクルとして、定速運転中に繰り返し出力します。



Pr. 561　☞ *Pr.9* の項参照

Pr. 563、564　☞ *Pr.52* の項参照

Pr. 571　☞ *Pr.13* の項参照

Pr. 575～577　☞ *Pr.127* の項参照

Pr. 611　☞ *Pr.57* の項参照

Pr. 653
機械共振を緩和する　V/F　汎用磁束

Pr.653 速度スムージング制御

モータ駆動時に発生する機械の振動(共振)を緩和することができます。
Pr.653 に100%を設定し、振動が解消されるか確認し、徐々に設定値を大きくしていき、振動が最も小さくなるように調整します。

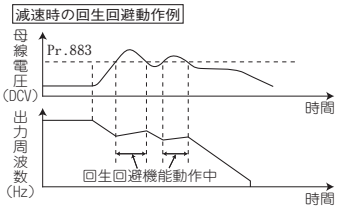
Pr. 665、882、883、885、886
回生回避機能

Pr.665 回生回避周波数ゲイン　*Pr.882 回生回避動作選択*
Pr.883 回生回避動作レベル　*Pr.885 回生回避補正周波数制限値*
Pr.886 回生回避電圧ゲイン

回生状態を検出し、周波数を上昇させることで回生状態を回避することができます。

●同一ダクト内の他のファンにより回されるつれ回り状態でも、回生運転にならないように周波数を自動的に上昇させて連続運転することができます。

Pr.番号	設定範囲	内　容
882	0（初期値）	回生回避機能無効
	1	常時回生回避機能有効
	2	定速時のみ回生回避機能有効
883	300～800V	回生回避動作する母線電圧レベルを設定します。母線電圧レベルを低く設定した場合、過電圧エラーになりにくくなりますが、実減速時間は延びてしまいます。設定値は“電源電圧×√2”より高くします。
885	0～30Hz	回生回避機能が動作したとき上昇する周波数の制限値を設定します。
	9999	周波数制限無効
886	0～200%	回生回避動作時の応答性を調整します。設定値を大きくすると母線電圧変化に対する応答はよくなりますが、出力周波数が不安定になることがあります。モータの負荷イナーシャが大きい場合は、*Pr.886* の設定値を小さくしてください。*Pr.886* を小さくしても振動が抑えられない場合、*Pr.665* の設定値を小さくしてください。
665		



Pr. 779　☞ *Pr.117* の項参照

Pr. 791、792　☞ *Pr.7* の項参照

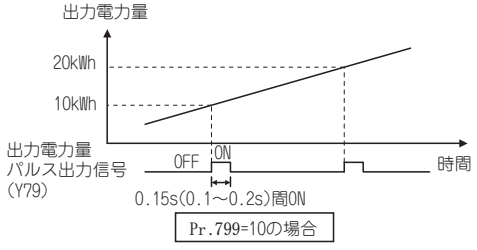
Pr. 799
出力電力量パルス出力（Y79信号）

Pr.799 出力電力量パルス単位設定

電源投入時、インバータリセット時、もしくは*Pr.799 出力電力量パルス単位設定* の設定時から、積算された出力電力量が所定の値（の整数倍）に到達した時に、出力信号（Y79信号）をパルスで出力します。

Pr.799 設定値	内　容
0.1kWh、1kWh（初期値）、10kWh、100kWh、1000kWh	設定された出力電力量（kWh）ごとにパルス出力します。

●瞬停再始動（インバータリセットにならない程度の停電の場合）、もしくはリトライ機能が動作した場合は、出力電力量をクリアせずに、出力電力量のカウントを継続します。
●停電が発生した場合、出力電力量は0kWhから再カウントされます。
●*Pr.190、Pr.192（出力端子機能選択）* に出力電力量パルス出力（Y79：設定値79（正論理）、179（負論理））を割付けてください。



パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

Pr. 800
IPMモータテスト運転 IPM

Pr.800 制御方法選択

IPMモータを接続せずに、周波数の動きをモニタやアナログ信号出力で確認することができます。
IPMモータを接続して実際に運転するモードとIPMモータを接続せずに、模擬的な仮想運転を行う運転モードをパラメータによって選択することができます。

Pr.800 設定値	内　容
9	IPMモータテスト運転 （モータを接続しても、モータは回転しません。）
30 （初期値）	通常運転（モータを運転することができます。）

Pr. 820、821
速度制御Pゲイン、積分時間の調整 IPM

Pr.820 速度制御Pゲイン1　*Pr.821 速度制御積分時間1*

負荷イナーシャが大きいとき、ギヤバックラッシュがあるときなどで、振動、騒音など好ましくない現象が発生する場合や、機械に合わせて最良の性能を発揮させたい場合には、手入力によるゲイン調整をしてください。

●速度制御Pゲイン*(Pr.820)*
速度制御時の比例ゲインを設定します。
設定値を大きくすると速度指令の変化に対する追従性が良くなり、負荷変動に対する速度変動が小さくなります。

●速度制御積分時間*(Pr.821)*
速度制御時の積分時間を設定します。
負荷変動に対する速度変動が生じた場合、設定値を小さくし元の速度に戻るまでの時間を短くします。

Pr. 870　☞ *Pr.41* の項参照

Pr. 872　☞ *Pr.251* の項参照

Pr. 882、883、885、886　☞ *Pr.665* の項参照

Pr. 888、889
フリーパラメータ

Pr.888 フリーパラメータ1　*Pr.889 フリーパラメータ2*

自由に使えるパラメータです。
0～9999の設定範囲で任意の番号を入力できます。
例えば
・ 複数台使用時、機台番号とする
・ 複数台使用時、運転用途ごとにパターン番号とする
・ 導入、点検年月とする
などに利用できます。

Pr. 891　☞ *Pr.52* の項参照

Pr. 892～899
省エネモニタ

Pr.892 負荷率　*Pr.893 省エネモニタ基準（モータ容量）*
Pr.894 商用時制御選択　*Pr.895 省電力率基準値*
Pr.896 電力単価　*Pr.897 省電力モニタ平均時間*
Pr.898 省電力積算モニタクリア　*Pr.899 運転時間率(推定値)*

商用運転時の消費電力推定値から、インバータ使用による省エネ効果をモニタ出力することができます。
・ 省電力モニタ（*Pr.52*、*Pr.54* ＝“50”）でモニタできる項目を以下に示します。
（*Pr.54*(端子FM)には、省電力、省電力平均値のみ出力可能です）

省エネモニタ項目	内容と計算式	単位
省電力	商用で運転した場合に必要な電力の推定値とインバータで計算した入力電力の差 **商用運転時電力－入力電力モニタ**	0.01kW
省電力率	商用運転時を100%とした省電力の割合 $\frac{\text{省電力}}{\text{商用運転時電力}} \times 100$	0.1%
	Pr.893 を100%とした省電力の割合 $\frac{\text{省電力}}{Pr.893} \times 100$	
省電力平均値	一定時間 *(Pr.897)* 中の省電力量の時間当たりの平均値 $\frac{\Sigma(\text{省電力} \times \Delta t)}{Pr.897}$	0.01kWh
省電力率平均値	商用運転時を100%とした省電力平均値の割合 $\frac{\Sigma(\text{省電力率} \times \Delta t)}{Pr.897} \times 100$	0.1%
	*Pr.893*を100%とした省電力平均値の割合 $\frac{\text{省電力平均値}}{Pr.893} \times 100$	
省電力料金平均値	省電力平均値の料金換算値 **省電力平均値×** *Pr.896*	0.01

・ 省電力積算モニタ（*Pr.52* ＝“51”）でモニタできる項目を以下に示します。
（積算モニタは、*Pr.891 積算電力モニタ桁シフト回数* によりモニタ値を右シフトすることができます。）

省エネモニタ項目	内容と計算式	単位
省電力量	省電力を時間で積算 $\Sigma(\text{省電力} \times \Delta t)$	0.01kWh
省電力量料金	省電力量の料金換算値 **省電力量×** *Pr.896*	0.01
年間省電力量	年間の省電力量の推定値 $\frac{\text{省電力量}}{\text{省電力積算中の稼動時間}} \times 24 \times 365 \times \frac{Pr.899}{100}$	0.01kWh
年間省電力量料金	年間省電力量の料金換算 **年間省電力量×** *Pr.896*	0.01

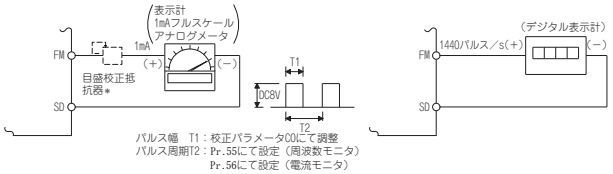
Pr. C0(900)
端子FM出力の調整（校正）

C0(Pr.900) FM端子校正

操作パネルやパラメータユニットを使用して、端子FMのフルスケールを校正できます。

FM端子校正（*C0(Pr.900)*）

- 端子 FM の出力は、パルス出力になっており、*校正パラメータ C0(Pr.900)* の設定により目盛校正抵抗器を設けなくてもインバータに接続したメータの目盛校正をパラメータで行うことができます。
- 端子FMのパルス列出力を利用して、デジタルカウンタによるデジタル表示ができます。*Pr.54 FM端子機能選択* のフルスケール値で1440パルス／s出力となります。



＊ 操作パネルまたはパラメータユニット（FR-PU07）にて校正する場合は必要ありません。
周波数計が遠方にあるなどの理由で周波数計の手元で校正する必要があるときに使用します。
ただし、目盛校正抵抗を接続すると周波数計の針がフルスケールまで振らない場合があります。この場合は操作パネルまたはパラメータユニットによる校正と併用してください。

Pr. C2(902)～C7(905)、C22(922)～C25(923) ☞ *Pr.125* の項参照

Pr. C42(934)～C45(935) ☞ *Pr.127* の項参照

Pr. 990
操作パネルのブザー音制御

Pr.990 PUブザー音制御

パラメータユニット（FR-PU07）のキーを操作した時に、「ピッ」という音を出すことができます。

Pr.990 設定値	内　　容
0	ブザー音なし
1（初期値）	ブザー音あり

Pr. 991
PUコントラスト調整

Pr.991 PUコントラスト調整

パラメータユニット(FR-PU07)のLCDのコントラスト調整を行うことができます。
設定値を小さくすると、コントラストが薄くなります。

Pr.991 設定値	内　　容
0～63	0：薄い ↓ 63：濃い

Pr. 997
任意アラーム発生機能

Pr.997 任意アラーム書込み

パラメータを設定することで、任意のアラームを発生させることができます。
アラーム発生時のシステム動作をチェックする場合などに使用できます。読み出し値は常に“9999”です。“9999”を設定してもアラームは発生しません。

●*Pr.997 任意アラーム書込み* で書込み可能なアラーム

Pr.997 設定値	アラーム内容	*Pr.997* 設定値	アラーム内容	*Pr.997* 設定値	アラーム内容
16	E.OC1	82	E.ILF	178	E.RET
17	E.OC2	96	E.OLT	192	E.CPU
18	E.OC3	97	E.SOT	196	E.CDO
32	E.OV1	112	E.BE	197	E.IOH
33	E.OV2	128	E.GF	199	E.AIE
34	E.OV3	129	E.LF	201	E.SAF
48	E.THT	144	E.OHT	208	E.OS
49	E.THM	145	E.PTC	230	E.PID
64	E.FIN	176	E.PE	245	E.5
81	E.UVT	177	E.PUE		

Pr. 998、IPM ☞ *70ページ* 参照

Pr. 999、AUTO
パラメータ自動設定

Pr.999 パラメータ自動設定　*AUTO パラメータ自動設定*

三菱表示器（GOT）接続用の通信パラメータ設定や定格周波数50Hz/60Hzの設定などのパラメータの設定値を一括して変更できます。
パラメータ番号を意識せずに複数のパラメータを自動設定できます。（パラメータ設定モード）

Pr.999 設定値	内容		パラメータ設定モード（AUTO）での操作
9999（初期値）＊	何もしない		－
10	GOTをPUコネクタに接続する場合の通信パラメータを自動設定		「AUTO」→「GOT」→「1」書込み
20	定格周波数50Hz	電源周波数に合わせて定格周波数関係のパラメータを自動設定	「AUTO」→「F50」→「1」書込み
21	定格周波数60Hz		－

＊ 読出し値は常に“9999”です。

Pr. CL、ALLC、Er.CL、CH
クリアパラメータ、初期値変更リスト

Pr.CL パラメータクリア　*ALLC パラメータオールクリア*
Er.CL アラーム履歴クリア　*Pr.CH 初期値変更リスト*

●*Pr.CL パラメータクリア* ＝“1”に設定することにより、パラメータを初期値に戻せます。（校正用パラメータは、クリアしません。）＊
●*ALLC パラメータオールクリア* ＝“1”に設定することにより、パラメータを初期値に戻せます。＊
●*Er.CL アラーム履歴クリア* ＝“1”に設定することにより、アラーム履歴をクリアできます。
●*Pr.CH 初期値変更リスト* で初期値から変更のあったパラメータ番号のみを表示させることができます。

＊ *Pr.77 パラメータ書込選択* ＝“1”に設定するとクリアされません。

パラメータを設定する場合は、取扱説明書（応用編）を参照の上、注意事項などをご理解の上設定してください。

インバータに異常が発生すると保護機能が動作し、アラーム停止してPUの表示部が下記のエラー（異常）表示に自動的に切り換わります。

機能名称		内　　容	表 示
エラーメッセージ *2	操作パネルロック	操作パネルロック中に操作した場合に表示します。	HOLd
	パスワード設定中	パスワードにより制限されたパラメータを読出し/書込みした場合に表示されます。	LOCd
	パラメータ書込みエラー	パラメータ書込み時にエラーが発生した場合に表示します。	Er1~Er4
	インバータリセット中	RES信号がONの場合に表示します。	Err.
警報 *3	ストール防止（過電流）	過電流ストール防止中に表示します。	OL
	ストール防止（過電圧）	過電圧ストール防止中に表示します。回生回避機能動作中に表示します。	oL
	回生ブレーキプリアラーム *7	回生ブレーキ使用率が、*Pr.70 特殊回生ブレーキ使用率* 設定値の85%以上となった場合に表示します。回生ブレーキ使用率が100%に達すると、回生過電圧(E.OV_)となります。	rb
	電子サーマルプリアラーム	電子サーマルが規定値の85%となった場合に表示します。	TH
	PU停止	外部運転中に操作パネルの(STOP RESET)を押した場合に表示します。	PS
	メンテナンス信号出力 *7	累積通電時間がメンテナンス出力タイマ設定値を超えた場合に表示します。	MT
	不足電圧	主回路電源が低電圧状態の間表示します。	Uu
	SA	S1-SC間、S2-SC間の短絡用電線が外れている場合に表示します。	SA
軽故障 *4	ファン故障	冷却ファン動作しなければならないときに冷却ファンが停止している場合、回転数が落ちた場合に表示します。	Fn
重故障 *5	加速中過電流遮断	加速中に過電流が発生した場合に表示します。	E.OC1
	定速中過電流遮断	定速中に過電流が発生した場合に表示します。	E.OC2
	減速、停止中過電流遮断	減速中、停止中に過電流が発生した場合に表示します。	E.OC3
	加速中回生過電圧遮断	加速中に過電圧が発生した場合に表示します。	E.Ov1
	定速中回生過電圧遮断	定速中に過電圧が発生した場合に表示します。	E.Ov2
	減速、停止中回生過電圧遮断	減速中、停止中に過電圧が発生した場合に表示します。	E.Ov3
	インバータ過負荷遮断(電子サーマル)	インバータ素子保護用の電子サーマルが動作した場合に表示します。	E.THT
	モータ過負荷遮断(電子サーマル) *1	モータ保護用の電子サーマルが動作した場合に表示します。	E.THM
	フィン過熱	冷却フィンが過熱した場合に表示します。	E.FIn
	不足電圧 *9	インバータの電源電圧が下がって再始動動作を繰り返し、正常に始動できない場合に動作します。	E.Uvt
	入力欠相 *7 *8	インバータの入力側3相のうち1相が欠相した場合または、3相電源入力の相間電圧アンバランスが大きい場合に動作することがあります。	E.ILF
	ストール防止による停止	モータ負荷過大により減速した結果、出力周波数が1Hz（IPMモータ制御時は1.5Hz）まで降下した場合に表示します。	E.OLT
	脱調検出 *9	脱調しながら運転する場合に表示します。	E.SOT
	ブレーキトランジスタ異常検出	ブレーキトランジスタの破損などブレーキ回路に異常が発生した場合、インバータの出力を停止します。この場合、速やかにインバータの電源を遮断する必要があります。	E. bE
	始動時出力側地絡過電流 *7	インバータ出力側で地絡が発生した場合に表示します。（始動時のみ検出します。）	E. GF
	出力欠相	インバータ運転中（直流制動動作中、出力周波数が1Hz以下の場合を除く）、インバータの出力側（負荷側）3相(U、V、W)のうち、1相が欠相するとインバータ出力を停止します。	E. LF
	外部サーマル動作 *6 *7	OH信号に接続されている外部サーマルが動作した場合に表示します。	E.OHT
	PTCサーミスタ動作 *7	端子2-10間に接続されたPTCサーミスタの抵抗値が*Pr.561 PTCサーミスタ保護レベル* 以上となった場合に表示します。	E.PTC
	パラメータ記憶素子異常	パラメータを記憶している素子の動作が異常となった場合に表示します。（制御基板）	E. PE
	PU抜け	PUと本体との交信異常が発生した場合、PUコネクタでのRS-485通信で交信間隔が許容時間を超えた場合、通信エラーがリトライ回数を超えた場合に表示します。	E.PUE
	リトライ回数オーバー *7	設定したリトライ回数以内に運転再開できなかった場合に表示します。	E.rET
	CPUエラー	CPUおよび周辺回路異常時に表示します。	E. 5/E.CPU
	出力電流検出値オーバー *7	出力電流がパラメータで設定した出力電流検出レベルを超えた場合に表示します。	E.CdO
	突入電流抑制回路異常	突入電流抑制回路の抵抗が過熱した場合に表示します。	E.IOH
	アナログ入力異常	*Pr.267 端子4入力選択* の設定と電圧/電流入力切換スイッチの設定が異なる状態で、端子4に電圧（電流）が入力された場合に表示します。	E.AIE
	過速度発生 *9	IPMモータ制御時にモータ回転速度が *Pr.374 過速度検出レベル* を超えたときに表示します。	E. OS
	PID信号異常	PID制御中、上限リミット信号（FUP）や下限リミット信号（FDN）、または偏差リミット信号（Y48）がONしたときに表示します。	E.PId
	E.SAF	・内部回路異常時に表示します。 ・S1-SC間、S2-SC間のいずれか一方が開放された場合に表示します。	E.SAF

*1 インバータをリセットすると、電子サーマルの内部熱積算データは初期化されます。
*2 エラーメッセージは操作上のトラブルをメッセージ表示します。インバータ出力遮断しません。
*3 警報は、重故障になる前の警告メッセージです。インバータ出力遮断しません。
*4 軽故障は、出力信号で故障を警告表示します。インバータ出力遮断しません。
*5 重故障は、保護機能動作にてインバータ出力遮断し、異常出力を行います。
*6 外部サーマル動作は、OH信号を*Pr.178～182（入力端子機能選択）*に設定したときのみ動作します。
*7 初期状態の場合、この保護機能は機能しません。
*8 *Pr.872 入力欠相保護選択*＝“1”の場合にこの保護機能が動作します。
*9 IPMモータ制御時のみ機能します。

オプション一覧

	名　称	形　式	用途・仕様など	適用インバータ
別置形共用	パラメータユニット (8ヶ国語)	FR-PU07	LCD表示による対話式のパラメータユニット	全機種共用
	盤面操作パネル	FR-PA07	盤面からインバータの操作・周波数等のモニタが可能な操作パネル	全機種共用
	パラメータユニット 接続ケーブル	FR-CB20□	操作パネル、パラメータユニットの接続用ケーブル □はケーブル長を示します。(1m、3m、5m)	全機種共用
	DINレールアタッチメント	FR-UDA01～03	DINレールに取り付けるためのアタッチメント	3.7K以下容量対応
	ACリアクトル	FR-HAL	高調波抑制対策およびインバータの入力力率改善用	容量対応
	DCリアクトル	FR-HEL		
	EMC指令対応ノイズフィルタ	SF FR-E5NF	EMC指令（EN61800-3 C3）に対応したノイズフィルタ	容量対応
	EMCフィルタ取付アタッチメント	FR-A5AT03 FR-AAT02 FR-E5T	EMC指令対応ノイズフィルタ(SF)にインバータを取付けるためのアタッチメント	容量対応
	ラジオノイズフィルタ	FR-BIF(H)	ラジオノイズ低減用（入力側に接続）	全機種共用
	ラインノイズフィルタ	FR-BSF01 FR-BLF	ラインノイズ低減用	全機種共用
	フィルタパック*1	FR-BFP2	力率改善DCリアクトル、零相リアクトルと容量性フィルタ（ラジオノイズフィルタ）を1つのユニットにしたフィルタパック	容量対応
	ブレーキ抵抗器	MRS形、MYS形	回生制動能力の向上（許容使用率3%/6%ED）	200V：容量対応
	高頻度用ブレーキ抵抗器	FR-ABR	回生制動能力の向上（許容使用率10%/6%ED）	容量対応
	ブレーキユニット 抵抗器ユニット 放電抵抗器	FR-BU2 FR-BR GZG、GRZG形	インバータの制動能力アップ用（高慣性負荷またはマイナス負荷用） ブレーキユニットと放電抵抗器、抵抗器ユニットを組み合わせて使用	容量対応
	電源回生共通コンバータ FR-CV用専用別置きリアクトル	FR-CV FR-CVL	共通コンバータ方式でモータで発生する制動エネルギーを電源に回生できるユニット	容量対応
	高力率コンバータ	FR-HC2	高力率コンバータはコンバータ部をスイッチングして入力電流波形を正弦波にし高調波を大幅に抑制します。(標準付属品と組み合わせて使用します。)	容量対応
	サージ電圧抑制フィルタ	FR-ASF-H	モータのサージ電圧を抑制するフィルタ	400V：容量対応
		FR-BMF-H		400V：5.5K以上容量対応
FRシリーズ操作・設定箱	周波数計付操作箱	FR-AX	単独運転用。周波数計、周波数設定器、始動スイッチ付	全機種共用
	連動設定操作箱	FR-AL	外部信号(DC0～5V、0～10V)による連動運転用(1VA)*2	
	3速設定操作箱	FR-AT	高、中、低の3速切換運転用(1.5VA)*2	
	遠隔設定箱	FR-FK	遠方操作用。複数箇所から操作可能(5VA)*2	
	比率設定箱	FR-FH	比率運転用。インバータ５台の比率設定可能(3VA)*2	
	追従設定箱	FR-FP	指速発電機(PG)の信号による追従運転用(2VA)*2	
	主速設定箱	FR-FG	複数台（最大35台）インバータの並列運転用主速設定器(5VA)*2	
	傾斜信号箱	FR-FC	ソフトスタート・ストップ用。並列運転加減速可能(3VA)*2	
	変位検出箱	FR-FD	揃速運転用。変位検出器、シンクロと組み合わせて使用(5VA)*2	
	プリアンプ箱	FR-FA	A/V変換、演算増幅器として使用(3VA)*2	
その他	指速発電機	QVAH-10	追従運転用。AC70V/35V 500Hz（2500r/minにて）	
	変位検出器	YVGC-500W-NS	揃速運転用（機械的変位検出)。出力AC90V/90°	
	周波数設定器	WA2W 1kΩ	周波数設定用。巻線形　2W 1kΩ　B特性	
	アナログ周波数計（64mm×60mm）	YM206NRI 1mA	専用周波数計（目盛130Hzまで)。可動コイル形直流電流計	
	目盛校正抵抗器	RV24YN 10kΩ	周波数計の目盛校正用。炭素皮膜形　B特性	

*1　FR-F7□0PJ-□KFには、フィルタパック(FR-BFP2)が同梱されます。

*2　定格消費電力。FRシリーズ操作・設定箱の電源仕様はAC200V 50Hz、AC220V/220V 60Hz、AC115V 60Hz

別置オプション

盤面操作パネル FR-PA07

●盤面からインバータの操作、周波数等のモニタが可能な操作パネルです。

● 仕様

項　目	仕　様
周囲温度	−10 ℃〜+50℃（凍結のないこと）
周囲湿度	90%RH以下（結露のないこと）
保存温度	−20℃〜+60℃
雰囲気	屋内（腐食性ガス、引火性ガス、オイルミスト・じんあいのないこと）
標高・振動	海抜1000m以下・5.9m/s^{2}以下
電源	インバータより受電
接続方式	パラメータユニット接続ケーブル(FR-CB20□)による接続

● 外形寸法図とパネルカット寸法図 *(15ページ参照)*

(注) 1. インバータ本体の操作パネルは取外しできません。
2. 別途パラメータユニット接続ケーブル（FR-CB20□）が必要です。

DINレール取付け アタッチメント FR-UDA□□

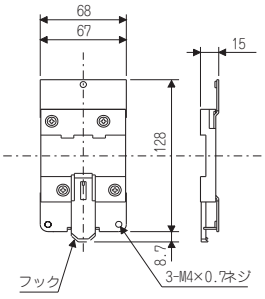
●FREQROL-F700PJシリーズインバータをDINレールに取り付けることのできるアタッチメントです。

● 選定表

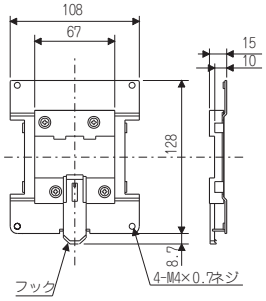
取付けアタッチメント形名	インバータ容量	
	FR-F720PJ	FR-F740PJ
FR-UDA01	0.4K、0.75K	—
FR-UDA02	1.5K、2.2K	0.4K〜3.7K
FR-UDA03	3.7K	—

● 概略寸法図

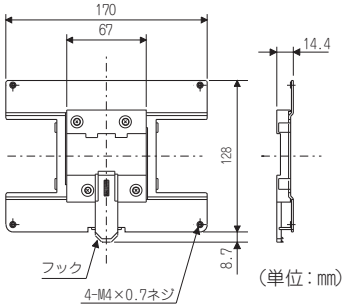
《FR-UDA01》



《FR-UDA02》



《FR-UDA03》



(単位：mm)

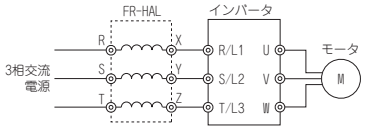
ACリアクトル（電源協調用） FR-HAL-(H)□K

● インバータの入力側に接続することで、力率を改善し、入力側高調波電流を低減します。

● 選定方法

適用するモータ容量に合わせて選定してください。
（汎用モータ使用時、インバータ容量がモータ容量よりも大きい場合もモータ容量に合わせて選定します。）

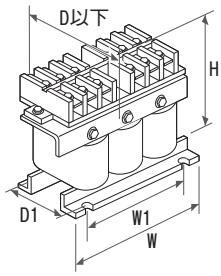
● 結線図



● 外形寸法

(単位mm)

	形名	W	W1	H	D	D1	d	質量(kg)		形名	W	W1	H	D	D1	d	質量(kg)
200V	0.4K	104	84	99	72	40	M5	0.6	400V	H0.4K	135	120	115	64	45	M4	1.5
	0.75K	104	84	99	74	44	M5	0.8		H0.75K	135	120	115	64	45	M4	1.5
	1.5K	104	84	99	77	50	M5	1.1		H1.5K	135	120	115	64	45	M4	1.5
	2.2K	115	40	115	77	57	M6	1.5		H2.2K	135	120	115	64	45	M4	1.5
	3.7K	115	40	115	83	67	M6	2.2		H3.7K	135	120	115	74	57	M4	2.5
	5.5K	115	40	115	83	67	M6	2.3		H5.5K	160	145	142	76	55	M4	3.5
	7.5K	130	50	135	100	86	M6	4.2		H7.5K	160	145	142	96	75	M4	5.0
	11K	160	75	164	111	92	M6	5.2		H11K	160	145	146	96	75	M4	6.0
	15K	160	75	167	126	107	M6	7.0		H15K	220	200	195	105	70	M5	9.0



(注) 1. 力率改善効果は、約88%（92.3% 国土交通省監修の公共建築工事標準仕様書（電気設備工事編）平成25年版に基づき基本波の力率を1として計算した場合）です。
2. 外形寸法図は代表例を示しています。形名によって形状が異なります。
W1、D1は取付け穴ピッチを示します。dは取付け穴サイズを示します。
3. ACリアクトル（FR-HAL）は水平面または垂直面に取り付けてください。
4. リアクトル自身発熱しますので、周囲のスペースを十分に確保してください。
（リアクトル取付け方向に関係なく上下方向10cm以上、左右方向5cm以上）

名　　称（形名）	仕様・構造など

DCリアクトル（電源協調用）FR-HEL-(H)□K

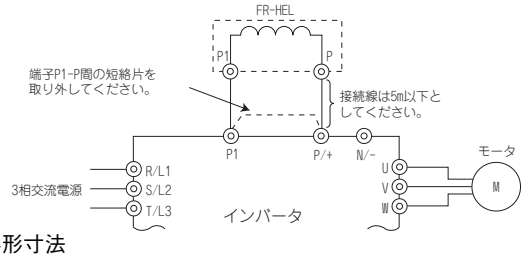
● インバータの直流部に接続することで、力率を改善し、入力側高調波電流を低減します。

● 選定方法

・ 適用するモータ容量に合わせて選定してください。
（汎用モータ使用時、インバータ容量がモータ容量よりも大きい場合もモータ容量に合わせて選定します。）

● 結線図

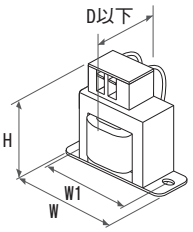
・ インバータ本体の端子P1、Pに接続してください。この時、端子P1-P間の短絡片は必ず外してください。
（短絡片を外さないと力率改善効果がありません。）
・ リアクトルとインバータ間の接続線は、5m以下になるよう、極力短く配線してください。



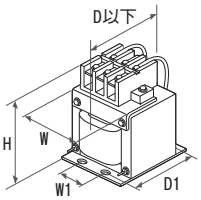
● 外形寸法

（単位mm）

	形名	W	W1	H	D	D1	d	質量(kg)		形名	W	W1	H	D	D1	d	質量(kg)
200V	0.4K	70	60	71	61	—	M4	0.4	400V	H0.4K	90	75	78	60	—	M5	0.6
	0.75K	85	74	81	61	—	M4	0.5		H0.75K	66	50	100	70	48	M4	0.8
	1.5K	85	74	81	70	—	M4	0.8		H1.5K	66	50	100	80	54	M4	1
	2.2K	85	74	81	70	—	M4	0.9		H2.2K	76	50	110	80	54	M4	1.3
	3.7K	77	55	92	82	57	M4	1.5		H3.7K	86	55	120	95	69	M4	2.3
	5.5K	77	55	92	92	67	M4	1.9		H5.5K	96	60	128	100	75	M5	3
	7.5K	86	60	113	98	72	M4	2.5		H7.5K	96	60	128	105	80	M5	3.5
	11K	105	64	133	112	79	M6	3.3		H11K	105	75	137	110	85	M5	4.5
	15K	105	64	133	115	84	M6	4.1		H15K	105	75	152	125	95	M5	5



FR-HEL-0.4K～2.2K
FR-HEL-H0.4K



FR-HEL-3.7K～15K
FR-HEL-H0.75K～H15K

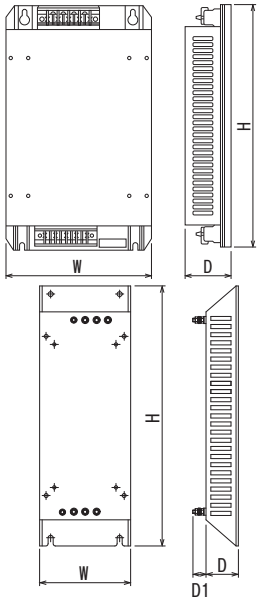
(注) 1. 使用電線のサイズは電源線(R/L1,S/L2,T/L3)と同等かそれ以上としてください。*(59ページ参照)*
2. 力率改善効果は、約93%（94.4% 国土交通省監修の公共建築工事標準仕様書（電気設備工事編）平成25年版に基づき基本波の力率を1として計算した場合）です。
3. 外形寸法図は代表例を示しています。形名によって形状が異なります。
W1、D1は取付け穴ピッチを示します。dは取付け穴サイズを示します。
4. DCリアクトル（FR-HEL）は水平面または垂直面に取り付けてください。
5. リアクトル自身発熱しますので、周囲のスペースを十分に確保してください。
（リアクトル取付方向に関係なく上下方向10cm以上、左右方向5cm以上）

EMC指令対応 ノイズフィルタ SF FR-E5NF-H□K（400Vクラス）

● 欧州EMC指令に対応したノイズフィルタ（EN61800-3 2nd Environment Category C3）です。

ノイズフィルタ形名	適用インバータ形名	取付互換アタッチメント *1	外形寸法（単位:mm） W	H	D	質量(kg)	漏れ電流(mA) *2 (参考値)	損失(W)
SF1306	FR-F720PJ-0.4K、1.5K	-	110	200	36.5	0.7	10	7.3
SF1309	FR-F720PJ-2.2K、3.7K	FR-E5T	200	282	57	2.1	15	15
FR-E5NF-H0.75K	FR-F740PJ-0.4K、0.75K	-	140	210	46	1.1	22.6	5.5
FR-E5NF-H3.7K	FR-F740PJ-1.5K～3.7K	-	140	210	46	1.2	44.5	8
FR-E5NF-H7.5K	FR-F740PJ-5.5K、7.5K	-	220	210	47	2	68.4	15

ノイズフィルタ形名	適用インバータ形名	取付互換アタッチメント *1	外形寸法（単位:mm） W	H	D	D1	質量(kg)	漏れ電流(mA) *2 (参考値)	損失(W)
SF1260	FR-F720PJ-5.5K～11K	FR-A5AT03	222	468	80	39	5	440	118
SF1261	FR-F720PJ-15K	FR-AAT02	253	600	86	38	9.3	71	37
SF1175	FR-F740PJ-11K、15K	FR-AAT02	253	530	60	35	4.7	76	56

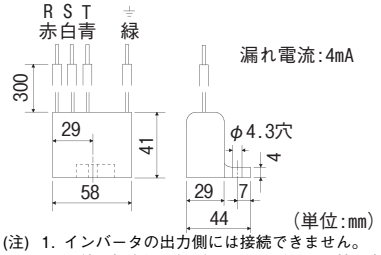


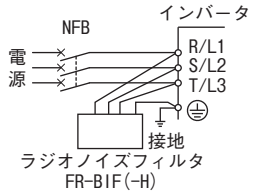
*1 取付互換アタッチメントを取り付けた場合、奥行きが12mm大きくなります。
*2 記載の漏れ電流は、3相3線Y結線式電源の1相分を示します。3相3線Δ結線式電源は、記載値の3倍程度となります。
(注) 外形寸法図は代表例を示しています。形名によって形状が異なります。

● 漏れ電流の対策
漏れ電流により、周辺機器の誤動作や感電事故のないように次の対策をとってください。
① ノイズフィルタへの接地は、電源の接続に先立って接続してください。その場合、盤の接地部を介して大地への接地が確実に行われていることを確認してください。
② 漏電ブレーカや漏電リレーの選定はノイズフィルタの漏れ電流を考慮に入れて実施してください。また、ノイズフィルタの漏れ電流が大きく漏電ブレーカが使えない場合があります。感度電流の大きい漏電リレーを使用頂くか、漏電ブレーカや漏電リレーはご使用頂けない場合は、①で示したように確実に接地してください。

ラジオノイズフィルタ FR-BIF（200Vクラス） FR-BIF-H（400Vクラス）

● 外形寸法





(注) 1. インバータの出力側には接続できません。
2. 配線は極力短く切断し、インバータの端子台に接続してください。
3. フィルタパック接続時は、接続できません。

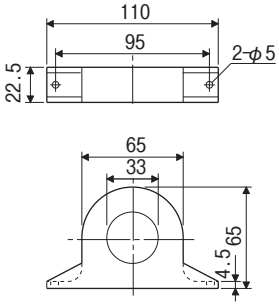
名　称（形名）	仕様・構造など

ラインノイズフィルタ
FR-BSF01…小容量に適用
FR-BLF

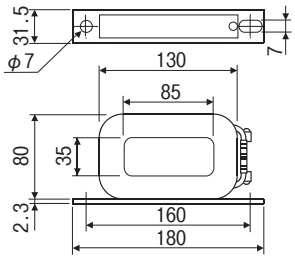
●インバータから発生する電磁ノイズを低減させる場合に適用してください。おおよそ0.5MHz～5MHzの周波数帯で効果があります。

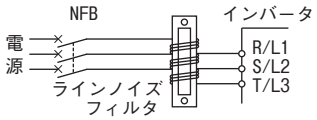
● 外形寸法

FR-BSF01



FR-BLF



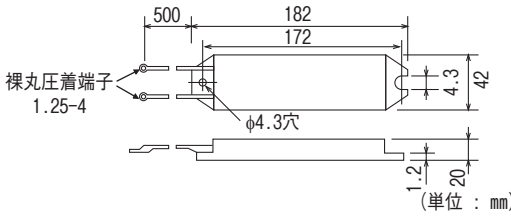


(注)1. 各相それぞれ同一方向で3回(4T)以上巻き付けます。(巻き付けるほど効果があります。)
複数のラインノイズフィルタを使用して4T以上にする場合、1相ごとに別々のラインノイズフィルタに電線を巻きつけないでください。
2. 電線が太くて巻き付けできない場合は4個以上をシリーズに使用し各相それぞれ同一方向で貫通させます。
3. 出力側にも入力同様の扱いで使用することができます。フィルタ本体の発熱が大きくなることがありますので出力側に接続する場合のみ貫通回数は1個につき4回(4T)以内にしてください。
4. FR-BSF01は小容量のインバータに使用してください。太い電線(38mm^{2}以上)は使用できません。その場合はFR-BLFを使用してください。
5. 接地線（アース線）は巻付けないでください。

ブレーキ抵抗器
MRS形、MYS形

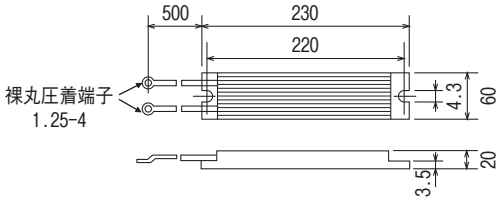
● 外形寸法

MRS形



(単位 : mm)

MYS形



(単位 : mm)

抵抗器形名			制御トルク・許容使用率	抵抗値（Ω）	許容電力（W）	適用モータ容量（kW）
200V	MRS形	MRS120W200	150%トルク 3%ED	200	15	0.4
		MRS120W100	150%トルク 3%ED	100	30	0.75
		MRS120W60	150%トルク 3%ED	60	55	1.5
			100%トルク 3%ED			2.2
		MRS120W40	150%トルク 3%ED	40	80	2.2
			100%トルク 3%ED			3.7
	MYS形	MYS220W50 *	150%トルク 3%ED	50/2	2×80	3.7
			100%トルク 6%ED			

＊　2本並列

(注) 1. 運転の頻度によっては、ブレーキ抵抗器温度が200℃以上になることがありますので取付け、放熱に注意してください。
2. 端子P/+－ P1間の短絡片は、フィルタパックまたは、DCリアクトルを接続する場合のみ外してください。それ以外では外さないでください。

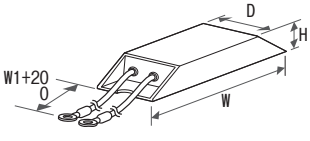
高頻度用
ブレーキ抵抗器
FR-ABR-(H)□K

● 外形寸法

(単位mm)

ブレーキ抵抗器形名		許容ブレーキ使用率	外形寸法 W	W1	D	H	抵抗値（Ω）	概略質量（kg）	ブレーキ抵抗器形名		許容ブレーキ使用率	外形寸法 W	W1	D	H	抵抗値（Ω）	概略質量（kg）
200V	FR-ABR-0.4K	10%	140	500	40	21	200	0.2	400V	FR-ABR-H0.4K	10%	115	500	40	21	1200	0.2
	FR-ABR-0.75K	10%	215	500	40	21	100	0.4		FR-ABR-H0.75K	10%	140	500	40	21	700	0.2
	FR-ABR-2.2K *1	10%	240	500	50	26	60	0.5		FR-ABR-H1.5K	10%	215	500	40	21	350	0.4
	FR-ABR-3.7K	10%	215	500	61	33	40	0.8		FR-ABR-H2.2K	10%	240	500	50	26	250	0.5
	FR-ABR-5.5K	10%	335	500	61	33	25	1.3		FR-ABR-H3.7K	10%	215	500	61	33	150	0.8
	FR-ABR-7.5K	10%	400	500	80	40	20	2.2		FR-ABR-H5.5K	10%	335	500	61	33	110	1.3
	FR-ABR-11K	6%	400	700	100	50	13	3.5		FR-ABR-H7.5K	10%	400	500	80	40	75	2.2
	FR-ABR-15K *2	6%	300	700	100	50	18 (×1/2)	2.4 (×2)		FR-ABR-H11K	6%	400	700	100	50	52	3.2
										FR-ABR-H15K *3	6%	300	700	100	50	18 (×2)	2.4 (×2)

*1 1.5K、2.2K共用です。
*2 15Kは、18Ω2台並列接続の構成にしてください。
*3 H15Kは、18Ω2台直列接続の構成にしてください。抵抗器には、FR-ABR-15Kと記載されています。(200Vクラス15Kと同一抵抗器)



(注) 1. 回生ブレーキ使用率の設定は上表の許容ブレーキ使用率以下としてください。
2. 運転の頻度によっては、ブレーキ抵抗器温度が300℃以上になることがありますので取付け、放熱に注意してください。
3. フィルタパックまたは、DCリアクトルを接続する場合以外、端子P/+－ P1間の短絡片は外さないでください。
4. MYS形抵抗器も使用することができます。ただし、許容ブレーキ使用率に注意してください。
5. 11K以上のブレーキ抵抗器を使用する場合は、必ずサーマルリレーを設置してください。

名　　称（形名）	仕様・構造など

ブレーキユニット
FR-BU2-(H)□K

抵抗器ユニット
FR-BR-(H)□K

放電抵抗器
GZG形
GRZG形

● 外付けブレーキ抵抗器よりもさらに大きな制動能力を得るためのオプションです。ブレーキトランジスタを内蔵していないインバータにも接続させることが可能です。放電抵抗器は2種類用意していますので、必要な制動トルクに合わせて選定してください。

●仕様

《ブレーキユニット》

形名　FR-BU2-□	200V					400V		
	1.5K	3.7K	7.5K	15K	30K	H7.5K	H15K	H30K
適用モータ容量	制動トルクや使用率（%ED）により組み合わせ可能な容量が異なります。							
接続ブレーキ抵抗器	GRZG形、FR-BR（組み合わせは下表を参照ください。）							
複数（並列）運転	最大10台（ただし、接続インバータ過電流耐量以上のトルクは出せません。）							
概略質量（kg）	0.9	0.9	0.9	0.9	1.4	0.9	0.9	1.4

《放電抵抗器》

形名　GRZG形 *1	200V				400V		
	GZG300W-50Ω（1本）	GRZG200-10Ω（3本）	GRZG300-5Ω（4本）	GRZG400-2Ω（6本）	GRZG200-10Ω（3本）	GRZG300-5Ω（4本）	GRZG400-2Ω（6本）
接続本数	1本	3本直列（1セット）	4本直列（1セット）	6本直列（1セット）	6本直列（2セット）	8本直列（2セット）	12本直列（2セット）
放電抵抗器合成抵抗値（Ω）	50	30	20	12	60	40	24
連続許容電力（W）	100	300	600	1200	600	1200	2400

《抵抗器ユニット》

形名　FR-BR-□	200V		400V	
	15K	30K	H15K	H30K
放電抵抗器合成抵抗値（Ω）	8	4	32	16
連続許容電力（W）	990	1990	990	1990
概略質量（kg）	15	30	15	30

*1（ ）内は1セットで同梱される本数です。400Vクラスは2セット必要です。

●ブレーキユニットと抵抗器ユニットの組合せ表

ブレーキユニット形名		放電抵抗器または抵抗器ユニット形名		
		GRZG形		FR-BR
		形名 *1	接続本数	
200Vクラス	FR-BU2-1.5K	GZG300W-50Ω（1本）	1本	—
	FR-BU2-3.7K	GRZG200-10Ω（3本）	3本直列（1セット）	—
	FR-BU2-7.5K	GRZG300-5Ω（4本）	4本直列（1セット）	—
	FR-BU2-15K	GRZG400-2Ω（6本）	6本直列（1セット）	FR-BR-15K
	FR-BU2-30K	—	—	FR-BR-30K
400Vクラス	FR-BU2-H7.5K	GRZG200-10Ω（3本）	6本直列（2セット）	—
	FR-BU2-H15K	GRZG300-5Ω（4本）	8本直列（2セット）	FR-BR-H15K
	FR-BU2-H30K	GRZG400-2Ω（6本）	12本直列（2セット）	FR-BR-H30K

*1（ ）内は1セットで同梱される本数です。400Vクラスは2セット必要です。

●選定方法

《GRZG形接続時》

・ 放電抵抗器の温度上昇は最高100℃程度となります。電線は耐熱電線を使用し、抵抗に触れないよう配線してください。
・ 通電中及び電源を遮断してから10 分程の間は放電抵抗器に触れないでください。感電の原因となります。

電源電圧	モータ(kW) / 制動トルク	0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
200Vクラス	50% 30s	FR-BU2-1.5K			FR-BU2-3.7K		FR-BU2-7.5K		FR-BU2-15K	
	100% 30s	FR-BU2-1.5K		FR-BU2-3.7K	FR-BU2-7.5K		FR-BU2-15K		2×FR-BU2-15K *1	
400Vクラス	50% 30s	— *2			FR-BU2-H7.5K		FR-BU2-H15K		FR-BU2-H15K	
	100% 30s	— *2			FR-BU2-H7.5K		FR-BU2-H15K		FR-BU2-H30K	

*1 形名の頭部数字は並列接続個数を示します。
*2 400Vクラス1.5K以下のインバータはブレーキユニットと組み合わせて使用することはできません。ブレーキユニットと組み合わせる場合は2.2K以上のインバータを使用ください。

《FR-BR接続時》

・ 抵抗器ユニットの温度上昇は最高100℃程度となります。したがって、耐熱性電線（ガラス電線など）を用いて配線してください。

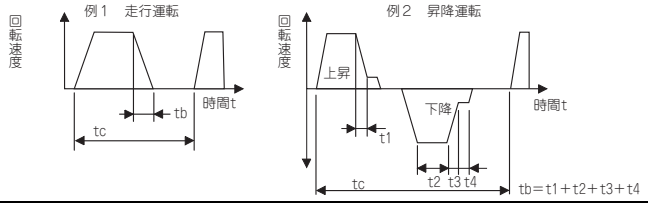
100%制動トルクでの短時間定格時の%ED

モータ容量			5.5kW	7.5kW	11kW	15kW
200Vクラス	FR-BU2-15K	%ED	80	40	15	10
	FR-BU2-30K		—	—	65	30
400Vクラス	FR-BU2-H15K	%ED	80	40	15	10
	FR-BU2-H30K		—	—	65	30

10%ED15sでの短時間定格時の制動トルク(%)

モータ容量			5.5kW	7.5kW	11kW	15kW
200Vクラス	FR-BU2-15K	制動トルク(%)	280	200	120	100
	FR-BU2-30K		—	—	260	180
400Vクラス	FR-BU2-H15K	制動トルク(%)	280	200	120	100
	FR-BU2-H30K		—	—	260	180

回生負荷時間率（動作頻度）%ED= $\frac{tb}{tc}$ ×100　　tb＜15s（連続動作時間）



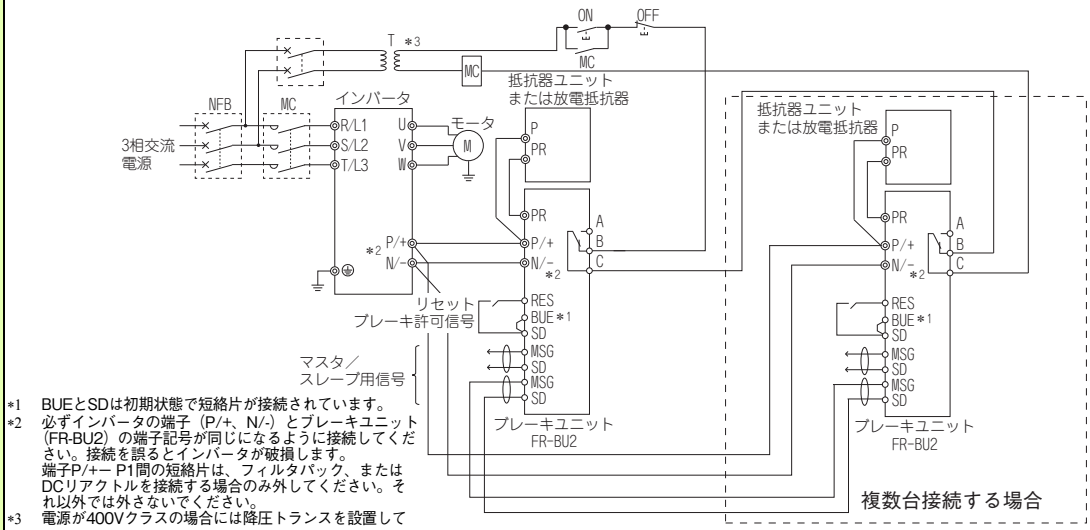
名　　称（形名）	仕様・構造など

ブレーキユニット
FR-BU2-(H)□K

抵抗器ユニット
FR-BR-(H)□K

放電抵抗器
GZG形
GRZG形

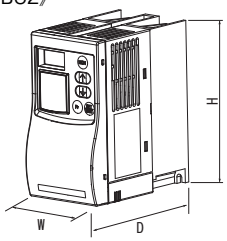
●結線図



*1　BUEとSDは初期状態で短絡片が接続されています。
*2　必ずインバータの端子（P/+、N/-）とブレーキユニット（FR-BU2）の端子記号が同じになるように接続してください。接続を誤るとインバータが破損します。
端子P/+− P1間の短絡片は、フィルタパック、またはDCリアクトルを接続する場合のみ外してください。それ以外では外さないでください。
*3　電源が400Vクラスの場合には降圧トランスを設置してください。

●外形寸法図

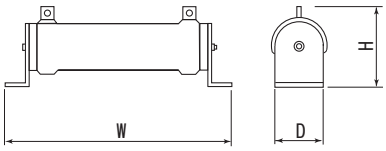
《FR-BU2》



（単位mm）

形名	W	H	D
FR-BU2-1.5K～15K	68	128	132.5
FR-BU2-30K	108	128	129.5
FR-BU2-H7.5K，H15K	68	128	132.5
FR-BU2-H30K	108	128	129.5

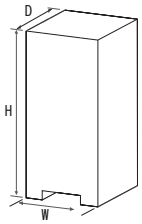
《GZG,GRZG》



（単位mm）

形 名	W	H	D
GZG300W	335	78	40
GRZG200	306	55	26
GRZG300	334	79	40
GRZG400	411	79	40

《FR-BR》



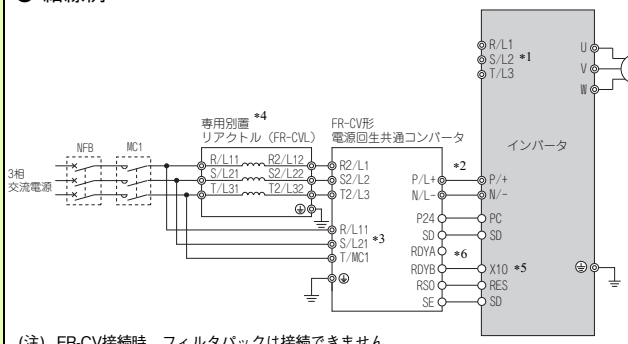
（単位mm）

形名	W	H	D
FR-BR-15K	170	450	220
FR-BR-30K	340	600	220
FR-BR-H15K	170	450	220
FR-BR-H30K	340	600	220

電源回生共通コンバータ
FR-CV-(H)□K

●100%トルク連続回生が可能となり、ライン制御などの連続回生運転に対応できます。（最大150%トルク60s）
●インバータごとにブレーキユニットを使用する必要がなく、トータルスペース、トータルコストが削減できます。
●回生エネルギーを他のインバータで使用し、余ったエネルギーは電源に返すため省エネにもなります。
●冷却フィン外出しタイプは発熱部を収納盤の背部に出して、コンバータからの発熱を収納盤外部に分離できる構造になっています。

●結線例

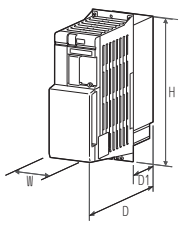


*1.　電源入力端子R/L1、S/L2、T/L3には何も接続しないでください。誤って接続するとインバータが破損します。また、端子N/-、P/+の極性を間違えるとインバータが破損します。
端子P/+とN/-の間（P/L+-P/+間、N/L--N/-間）には、NFBを入れないでください。必ずインバータの端子（P/+、N/-）と電源回生共通コンバータの端子記号が同じになるように接続してください。接続を誤るとインバータが破損します。
*3.　電源と端子R/L11、S/L21、T/MC1は必ず接続してください。接続しないでインバータを運転すると電源回生共通コンバータが破損します。
*4.　専用別置リアクトル（FR-CVL）は、水平面に取り付けてください。
*5.　X10、RES信号に使用する端子は、*Pr.178～Pr.182（入力端子機能選択）*にて割り付けてください。
*6.　FR-CVの端子RDYBとインバータのX10信号、またはMRS信号の割り付けられた端子、FR-CVの端子SEとインバータの端子SDは必ず接続してください。接続しない場合、FR-CVが破損する恐れがあります。

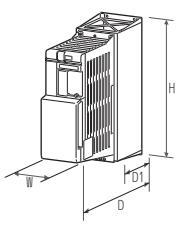
(注)　FR-CV接続時、フィルタパックは接続できません。

●外形寸法図

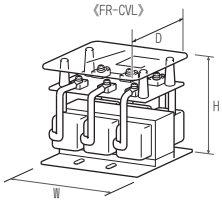
《FR-CV-(H)》



《FR-CV-(H)-AT》



《FR-CVL》



FR-CV-(H)　（単位mm）

電圧・容量	W	H	D	D1	電圧・容量	W	H	D	D1
200V	7.5K/11K	90	300	303	103	400V	7.5K/11K/15K	120	300	305	105
200V	15K	120	300	305	105						
200V	22K/30K	150	380	322	122	400V	22K/30K	150	380	305	105
200V	37K/55K	400	620	250	135	400V	37K/55K	400	620	250	135

FR-CV-(H)-AT　（単位mm）

電圧・容量	W	H	D	D1	電圧・容量	W	H	D	D1
200V	7.5K/11K	110	330	315	115	400V	7.5K/11K/15K	130	330	320	120
200V	15K	130	330	320	120						
200V	22K/30K	160	410	350	150	400V	22K/30K	160	410	350	150

FR-CVL　（単位mm）

電圧・容量	W	H	D	電圧・容量	W	H	D
200V 7.5K/11K/15K	165	155	130	400V 7.5K/11K	220	200	135
				400V 15K	220	205	135
200V 22K	165	155	140	400V 22K	220	215	150
200V 30K	215	175	160	400V 30K	245	220	185
200V 37K	220	200	320	400V 37K	245	265	230
200V 55K	250	225	335	400V 55K	290	280	230

名　　称（形名）	仕様・構造など

高力率コンバータ
FR-HC2- (H)□K

(FR-HCL21)(FR-HCB2)(FR-HCL22) FR-HC2 付属品

● 電源高調波を大幅に抑制し「高圧又は特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン」における等価容量の換算係数K5=0を実現します。

● 電源回生機能を標準装備しています。
● 複数のインバータを接続して、共通コンバータ方式運転が可能です。

● 仕様

形名　FR-HC2□□ (*2)	200V					400V										
	7.5K	15K	30K	55K	75K	H7.5K	H15K	H30K	H55K	H75K	H110K	H160K	H220K	H280K	H400K	H560K
適用インバータ容量 (*1)	3.7K～7.5K	7.5K～15K	15K～30K	30K～55K	37K～75K	3.7K～7.5K	7.5K～15K	15K～30K	30K～55K	37K～75K	55K～110K	90K～160K	110K～220K	160K～280K	200K～400K	280K～560K
定格入力電圧・周波数	3相　200V～220V　50Hz 200V～230V　60Hz					3相　380V～460V　50/60Hz										
定格入力電流（A）	33	61	115	215	278	17	31	57	110	139	203	290	397	506	716	993

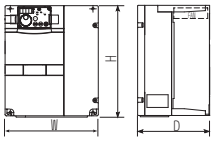
*1 高力率コンバータに対する適用インバータは、容量の総合計が適用容量になります。
*2 高力率コンバータFR-HC2を注文しますとリアクトル1 FR-HCL21、リアクトル2 FR-HCL22、外置きボックスFR-HCB2が付属します。
（H280K以上の場合は、FR-HCL21、FR-HCL22、FR-HCC2、FR-HCR2、FR-HCM2が付属します。）

● 外形寸法

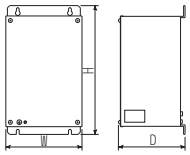
(単位mm)

電圧	容量	高力率コンバータFR-HC2			リアクトル1 FR-HCL21（*1）			リアクトル2 FR-HCL22（*1）			外置ボックスFR-HCB2（*2）		
		W	H	D	W	H	D	W	H	D	W	H	D
200V	7.5K	220	260	170	132	150	100	237.5	230	140	190	320	165
	15K	250	400	190	162	172	126	257.5	260	165			
	30K	325	550	195	195	210	150	342.5	305	180	270	450	203
	55K	370	620	250	210	180	200.5	432.5	380	280			
	75K	465	620	300	240	215	215.5	474	460	280	400	450	250
400V	H7.5K	220	300	190	132	140	100	237.5	220	140	190	320	165
	H15K	220	300	190	162	170	126	257.5	260	165			
	H30K	325	550	195	182	195	101	342.5	300	180			
	H55K	370	670	250	282.5	245	165	392.5	365	200	270	450	203
	H75K	325	620	250	210	175	210.5	430	395	280	300	350	250
	H110K	465	620	300	240	230	220	500	440	370	350	450	380
	H160K	498	1010	380	280	295	274.5	560	520	430	400	450	440
	H220K	498	1010	380	330	335	289.5	620	620	480			
	H280K	680	1010	380	330	335	321	690	700	560	—	—	—
	H400K	790	1330	440	402	460	550	632	675	705	—	—	—
	H560K	790	1330	440	452	545	645	632	720	745	—	—	—

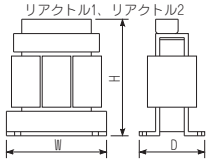
高力率コンバータ



外置きボックス



リアクトル1、リアクトル2



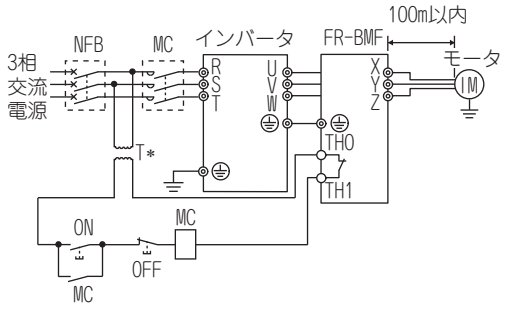
*1 リアクトル（FR-HCL21、22）は水平面に取り付けてください。
*2 H280K以上にはFR-HCB2はありません。フィルタコンデンサと突入電流抑制抵抗が付属します。

名　　称（形名）	仕様・構造など
サージ電圧抑制フィルタ FR-BMF-H□K	●400V級モータをインバータ駆動する場合、モータの端子電圧に発生するサージ電圧を抑制します。（汎用モータのみ使用可能です。） ●FR-F740PJ-5.5K～15Kに適用できます。

● 仕様

形名　FR-BMF-H□K		7.5		15	
適用モータ容量(kW) *1		5.5	7.5	11	15
定格電流(A)		17		31	
過負荷電流定格*2		150%　60s、200% 0.5s（反限時特性）			
定格入力交流電圧*2		3相 380～480V			
交流電圧許容変動*2		323～528V			
最大周波数*2		120Hz			
PWMキャリア周波数		2kHz以下　*3			
保護構造(JEM 1030)		開放型(IP00)			
冷却方式		自冷			
最大配線長		100m以下			
概略質量(kg)		5.5		9.5	
環境	周囲温度	−10℃～+50℃（凍結のないこと）			
	周囲湿度	90%RH以下（結露のないこと）			
	雰囲気	屋内（腐食性ガス、引火性ガス、オイルミスト・じんあいのないこと）			
	標高・振動	海抜1000m以下・5.9m/s^{2}以下*4、10～55Hz（X、Y、Z各方向）			

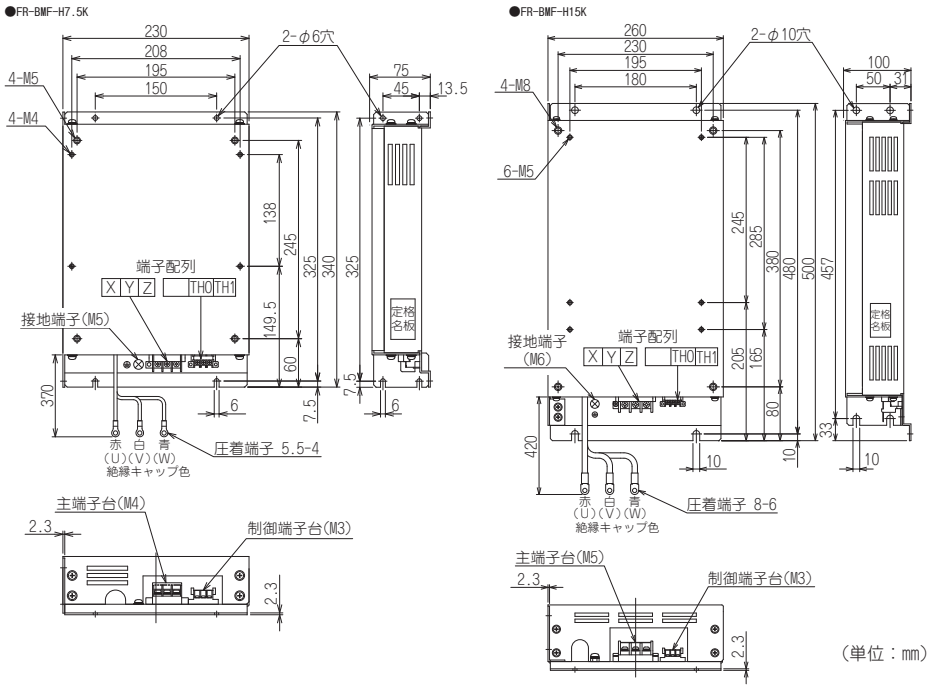
● 結線例



＊ 降圧トランスを設置してください

*1 適用モータは、4極の三菱標準モータを使用する場合の最大適用容量を示します。
*2 接続するインバータ（400Vクラス）の仕様に準じます。
*3 *Pr.72 PWM周波数選択* の設定は2kHz以下としてください。
*4 フィルタを背面取付けする場合は、移動体や振動のある（1.96m/s^{2}を超える）場所に使用しないでください。

● 外形寸法



（単位：mm）

紹介品（2015年2月現在）

名　　称	形　　式	メーカー名	用途・仕様など	電話番号 *2
RS-232C⇔485変換器	DAFXIH-CAB DAFXIH-CABV + DINV-485CAB*1	ダイヤトレンド(株)	インタフェース内蔵ケーブル（パソコン側ケーブル） DAFXIH-CAB：パソコン側　D-SUB25P DAFXIH-CABV：パソコン側　D-SUB9P + DINV-485CAB：コネクタ変換ケーブル（インバータ側）	06-7777-9339
	DINV-CABV*1		インバータ専用インタフェース内蔵ケーブル	
通信コネクタ	5-554720-3	タイコエレクトロニクスジャパン合同会社	RJ45 コネクタ	044-844-8013
通信ケーブル	プルエイト 24AWG×4P	三菱電線工業(株)	TIA/EIAに準拠したCat.5eケーブル （10BASE-T/100BASE-T/1000BASE-T）	052-581-0712
RS-485分配器	BMJ-8	（株）八光電機製作所	RS-485通信をインバータのPUコネクタを使用して行う場合にインバータを複数台接続する分岐用コネクタ	03-5614-7585
ノイズフィルタ	NF3000A/C-RQシリーズ HF3000A/C-TMシリーズ	双信電機(株)	インバータの電源側から輻射するノイズを低減するための ノイズフィルタ（NF…は汎用タイプ、HF…は高減衰タイプ）	03-5730-8001
アナログ周波数計	KY-452	三菱電機システムサービス（株）	インバータの端子FM-SD 間に接続して、インバータの出力周波数を指示するフルスケール1mAの直流電流計（45mm×42mm）	中部支社 052-722-7602
デジタル周波数計	HZ-1N		インバータの端子FM-SD 間に接続して、FM出力（パルス）によりインバータの出力周波数を表示する周波数計	
ドライバ	SZF 0- 0,4 x 2,5	フエニックス・コンタクト（株）	制御回路の配線時、開閉ボタンを押すことに適したドライバ	052-918-7211

●棒端子

•フエニックス・コンタクト（株）

電線サイズ (mm^2)	棒端子形式			圧着工具形名	お問い合せ*2
	絶縁スリーブ付	絶縁スリーブなし	UL電線用*3		
0.3	AI 0,34-10TQ	–	–	CRIMPFOX 6	052-918-7211
0.5	AI 0,5-10WH	–	AI 0,5-10WH-GB		
0.75	AI 0,75-10GY	A 0,75-10	AI 0,75-10GY-GB		
1	AI 1-10RD	A 1-10	AI 1-10RD/1000GB		
1.25、1.5	AI 1,5-10BK	A 1,5-10	AI 1,5-10BK/1000GB*4		
0.75（2本用）	AI-TWIN 2×0,75-10GY	–	–		

•（株）ニチフ

電線サイズ (mm^2)	棒端子品番	キャップ品番	圧着工具品番	お問い合せ*2
0.3~0.75	BT 0.75-11	VC 0.75	NH 69	052-733-8891 （名古屋営業所）

紹介品の納期、価格、仕様等のお問い合わせについては、それぞれのメーカーにご連絡ください。

*1 変換器ケーブルは、インバータを複数台接続することはできません（計算機とインバータは、1対1接続となります）。本製品は、コンバータを内蔵したRS232C⇔RS485変換ケーブルです。別途ケーブルおよびコネクタを準備する必要はありません。

*2 電話番号は、予告なしに変更される場合があります。

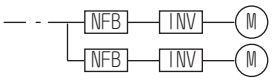
*3 電線被覆の厚いMTW電線に対応した絶縁スリーブ付棒端子です。

*4 端子A、B、Cにのみ使用可能です。

ノーヒューズブレーカ/電磁接触器/電線サイズ一覧

電圧	適用インバータ形名	モータ出力(kW)	ノーヒューズブレーカ(NFB)*1 または漏電ブレーカ(ELB)*2（NF、NV形）		入力側電磁接触器(MC)*3		推奨電線サイズ（mm²）*4		
			リアクトル、またはフィルタパック接続		リアクトル、またはフィルタパック接続		R/L1、S/L2、T/L3 リアクトル、またはフィルタパック接続		U、V、W
			無	有	無	有	無	有	
200Vクラス	FR-F720PJ-0.4K	0.4	5A	5A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F720PJ-0.75K	0.75	10A	5A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F720PJ-1.5K	1.5	15A	10A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F720PJ-2.2K	2.2	20A	15A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F720PJ-3.7K	3.7	30A	30A	S-T21	S-T10	3.5	3.5	3.5
	FR-F720PJ-5.5K	5.5	50A	40A	S-T35	S-T21	5.5	5.5	5.5
	FR-F720PJ-7.5K	7.5	60A	50A	S-T35	S-T35	14	8	8
	FR-F720PJ-11K	11	75A	75A	S-T35	S-T35	14	14	14
	FR-F720PJ-15K	15	125A	100A	S-T50	S-T50	22	22	22
400Vクラス	FR-F740PJ-0.4K	0.4	5A	5A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F740PJ-0.75K	0.75	5A	5A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F740PJ-1.5K	1.5	10A	10A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F740PJ-2.2K	2.2	15A	10A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F740PJ-3.7K	3.7	20A	15A	S-T10	S-T10	2	2	2
	FR-F740PJ-5.5K	5.5	30A	20A	S-T21	S-T12	3.5	2	2
	FR-F740PJ-7.5K	7.5	30A	30A	S-T21	S-T21	3.5	3.5	3.5
	FR-F740PJ-11K	11	50A	40A	S-T21	S-T21	5.5	5.5	5.5
	FR-F740PJ-15K	15	60A	50A	S-T35	S-T21	8	5.5	5.5

*1 ・NFBの形名は、電源設備容量に合わせて選定してください。
・インバータ1台ごとに、NFB1台を設置してください。



*2 アメリカ合衆国またはカナダで使用する場合は、取扱説明書（基礎編）のUL、cULについての注意事項を参照して、ヒューズまたは配線用遮断器（MCCB）を選定してください。

*3 電磁接触器はAC-1級で選定しています。電磁接触器の電気的耐久性は、50万回です。モータ駆動中の非常停止にご使用の場合は、25回となります。モータ駆動中に非常停止としてご使用される場合は、インバータの入力電流に対し、JEM1038-AC-3級定格使用電流で選定してください。汎用モータ使用時、商用電源への切り換えなどのため、インバータの出力側に電磁接触器を設ける場合は、モータの定格電流に対し、JEM1038-AC-3級定格使用電流で選定してください。

*4 連続最高許容温度75℃の電線（HIV電線（600V二種ビニル絶縁電線）など）のサイズです。周囲温度50℃以下、配線距離は20m以下を想定しています。

注　記

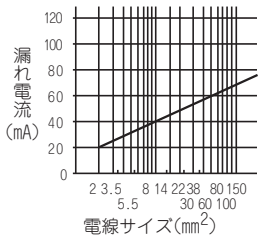
・汎用モータ使用時、インバータ容量がモータ容量より大きな組合わせの場合、NFBおよび電磁接触器はインバータ形名に、電線およびリアクトルはモータ出力に合わせて選定してください。
・インバータ1次側のブレーカがトリップした場合は、配線の異常（短絡など）、インバータ内部部品の破損などが考えられます。ブレーカがトリップした原因を特定し、原因を取り除いたうえで再度ブレーカを投入してください。

漏電ブレーカの定格感度電流の選定

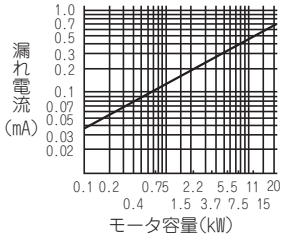
漏電ブレーカをインバータ回路に適用する場合、定格感度電流はPWMキャリア周波数に関係なく次により選定します。

・ 高調波・サージ対応品の場合
定格感度電流I△n≧10×(Ig1+Ign+Igi+Ig2+Igm)
・ 一般品の場合
定格感度電流I△n≧10×{Ig1+Ign+Igi+3×(Ig2+Igm)}
Ig1、Ig2 ：電線路の商用電源運転時の漏れ電流
Ign ：インバータ入力側ノイズフィルタの漏れ電流
Igm ：電動機の商用電源運転時の漏れ電流
Igi ：インバータ本体漏れ電流

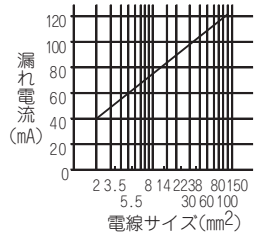
CVケーブルを金属管配線した場合の電線路の商用電源運転時の1kmあたりの漏れ電流例
（200V 60Hz）



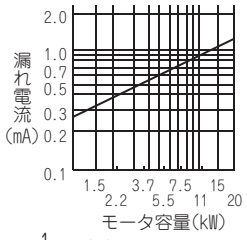
3相誘導電動機の商用電源運転時の漏れ電流例
（200V 60Hz）



CVケーブルを金属管配線した場合の商用電源運転時の1kmあたりの漏れ電流例
（3相3線式△結線400V60Hz）

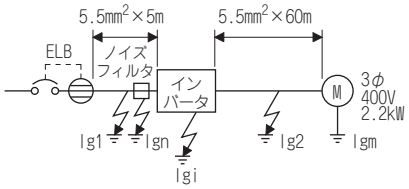


3相誘導電動機の商用電源運転時の漏洩電流例
（全閉外扇形電動機400V60Hz）



人結線の場合は、上記の$\frac{1}{3}$程度となります。

例



（注）1. 漏電ブレーカ(ELB)は、インバータの入力側に設置してください。
2. 人結線中性点接地方式の場合にはインバータの出力側の地絡に対して感度電流が鈍化しますので、負荷機器の保護接地をC種接地（10Ω以下）としてください。

●選定例（上図（400Vクラス人結線）の場合）

	高調波・サージ対応品の場合	一般品の場合
漏れ電流Ig1(mA)	$\frac{1}{3} \times 66 \times \frac{5m}{1000m} = 0.11$	
漏れ電流Ign(mA)	0（ノイズフィルタまたは、フィルタバックなしの場合）	
漏れ電流Igi(mA)	1	
漏れ電流Ig2(mA)	$\frac{1}{3} \times 66 \times \frac{60m}{1000m} = 1.32$	
モータ漏れ電流Igm(mA)	0.36	
合計漏れ電流(mA)	2.79	6.15
定格感度電流(mA)(≧Ig × 10)	30	100

ご使用上の注意

⚠ 安全にお使いいただくために

- 正しく安全にお使いいただくために、ご使用の前に「取扱説明書」を必ずお読みください。
- 本製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。
- 本製品を、乗用移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力用、電力用、海底中継用の機器あるいはシステムなど、特殊用途への適用をご検討の際には、当社の営業窓口までご照会ください。
- 本製品は厳重な品質管理の下に製造しておりますが、本製品の故障などにより重大な事故または損失の発生が予測される設備への適用に際しては、安全装置を設置してください。
- 3相誘導電動機および専用IPMモータ以外の負荷には使用しないでください。
- 汎用モータ制御設定(初期設定)のままIPMモータを接続したり、IPMモータ制御設定のまま汎用モータを接続しないでください。故障の原因となります。
  専用IPMモータ使用時は、専用IPMモータご使用上の注意事項もあわせてご確認ください。

●運転

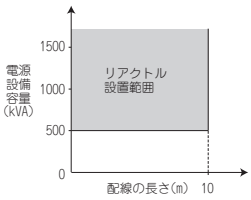
- 入力側に電磁接触器(MC)を設けた場合、このMCで頻繁な始動・停止を行わないでください。インバータの故障の原因となります。
- インバータは異常発生時、保護機能が動作し出力を停止しますが、このときモータを急停止させることはできません。よって非常停止が必要な機械設備には機械式停止・保持機構を設けてください。
- インバータの電源を遮断してもコンデンサの放電に時間がかかりますので、点検を行う際には電源遮断後10分以上経過したのちにテスタなどで電圧などを確認してから行ってください。

●配線

- 電源をインバータの出力端子(U、V、W)に印加するとインバータ部が破損します。よって電源投入前に配線誤りなどがないよう十分に配線、シーケンスのチェックを行ってください。
- 端子P/+、PR、P1、N/-は専用オプションを接続するための端子です。専用オプション以外の他の機器を接続しないでください。また、周波数設定電源端子10とコモン端子5間および端子PCと端子SD間を短絡させないようにしてください。
- 制御回路端子への接続線を取り外す場合は、マイナスドライバーで開閉ボタンをしっかりと奥まで押した状態で電線を引き抜いてください。開閉ボタンをしっかり奥まで押さずに引き抜くと、端子台が破損する恐れがあります。

●電源

- 大容量の電源トランス直下(500kVA以上のトランス)に接続した場合や、進相コンデンサの切替えがある場合、電源入力回路に過大なピーク電流が流れ、インバータを破損させることがあります。
  このような場合には必ずフィルタパックまたは、オプションのACリアクトル(FR-HAL)を設置してください。



- 電源系統にサージ電圧が発生すると、このサージエネルギーがインバータに流入してインバータが過電圧保護(E.OV□)を表示してアラーム停止することがあります。このような場合にもフィルタパックまたは、オプションのACリアクトル(FR-HAL)を設置してください。

●設置

- オイルミスト、風綿、じんあいなどの浮遊する悪環境を避けて清潔な場所に設置するか、浮遊物が侵入しない「密閉タイプ」の盤内に収納してください。盤内に収納する場合には、インバータの周囲温度が許容温度内(仕様値は*11ページ参照*)となるように冷却方式、盤寸法を決めてください。
- インバータは局部的に高温になるところがありますので、木材などの可燃性材料に取り付けないでください。
- 取付け方向は縦長方向で取り付けてください。

●設定

- パラメータの設定により、最大400Hzの高速で運転することができますので、間違った設定をすると危険です。上限周波数設定機能を利用して上限を設定してください。
- 直流制御動作電圧および動作時間を初期値より大きな値に設定するとモータ過熱(電子サーマル異常)の原因となります。
- *Pr.70 特殊回生ブレーキ使用率*は、オプションのブレーキ抵抗器を使用するとき以外は設定しないでください。なお、この機能はブレーキ抵抗器の過熱保護に使用されますので、ブレーキ抵抗器の許容使用率をこえた値を設定しないように注意してください。

専用IPMモータご使用上の注意事項

専用IPMモータ(MM-EFS、MM-EF)を使用する場合は、下記注意事項もご確認ください。

⚠ 安全にお使いいただくために

- モータが負荷側から回されモータの最大回転速度を超える用途には使用できません。

●モータとインバータの組合せ

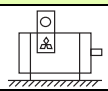
- 専用IPMモータはインバータと同一容量を使用してください。
- インバータ1台に複数台のIPMモータを接続して使用することはできません。
- 専用IPMモータは商用電源で駆動することはできません。
- 専用IPMモータ以外の同期モータ、誘導同期モータは使用できません。

●設置

- 通電中や電源遮断後のしばらくの間は、モータなどは高温になる場合がありますので触れないでください。火傷の原因になります。
- MM-EF と標準モータは外形寸法が異なります。(MM-EFS と標準モータは同一です。)
  <定格回転速度1800r/min仕様>

出力(kW)	枠番		
	IPMモータ		標準モータ
	MM-EF (1800r/min)仕様	MM-EFS (1500r/min)仕様	SF-JR4P
0.4	80M	—	71M
0.75		80M	
1.5		90L	
2.2	90L	100L	
3.7	100L	112M	
5.5	112M	132S	
7.5		132M	
11	132S	160M	
15		160L	

- 取付け方向を次表に示します。

	略図 \ わく番		80M～160L
床取付け *1	端子方向		○
壁取付け *2	軸上部		△
	軸水平		○
	軸下部		○
天井取付け	天井取付け		○

○ 標準品そのまま使用できます。
△ 特殊品での対応となります。
× 取付け強度上対応不可となります。

*1 床取付は、斜め30°ぐらいまで支障なく使用できます。それ以上のときは、壁取付けに準じてください。
*2 横型モータの壁取付けの場合は必ず、壁に段を付けてモータ足の下部を受けてください。

●配線

●モータの入力端子(U、V、W)に商用電源を印加するとモータが焼損します。モータはインバータの出力端子(U、V、W)と接続してください。
●IPMモータは永久磁石埋め込み形モータですので、インバータの電源を切った状態でもモータが回っている間は、モータの端子には高電圧が発生しています。配線、保守点検はモータが停止していることを確認して行ってください。
ファン・ブロワなどモータが負荷に回される用途では、インバータの出力側に低圧手動開閉器を接続し、開閉器を開いて、配線、保守点検を行ってください。感電のおそれがあります。
また、出力側の開閉器を閉じる場合は、インバータの電源をONした後に行ってください。
●モータの入力端子(U、V、W)とインバータの出力端子(U、V、W)の相は一致させて接続してください。
●IPMモータ接続時は下表の配線長以内で使用してください。

電圧クラス	配線種類	*Pr.72 PWM周波数選択* 設定値（キャリア周波数）	0.4K	0.75K	1.5K	2.2K以上
200V	シールドなし電線	4（2.5kHz）以下	100m	100m	100m	100m
		5（5kHz）以上	30m	30m	30m	30m
	シールド電線	4（2.5kHz）以下	75m	100m	100m	100m
		5（5kHz）以上	30m	30m	30m	30m
400V	シールドなし電線	4（2.5kHz）以下	50m	100m	100m	100m
		5（5kHz）以上	30m	30m	30m	30m
	シールド電線	4（2.5kHz）以下	50m	50m	75m	100m
		5（5kHz）以上	10m	25m	30m	30m

インバータと専用IPMモータは、1対1で接続してください。複数台のIPMモータを接続することはできません。

●運転

●始動信号を入力してからモータが始動するまでに約0.1s（磁極検出時間）かかります。
●IPMモータは永久磁石埋め込み形モータですので、瞬時停電などが発生しモータがフリーラン状態や、つれ回り状態になった場合、回帰電圧が発生します。このとき高回転でフリーランや、つれ回りするとインバータの直流母線電圧が上昇します。
瞬停再始動機能を使用する場合、より安定して始動できるように、回生回避機能と併用することを推奨します。
●専用IPMモータの極数は6極です。
回転速度と周波数設定の関係は

$$\text{回転速度} = 120 \times \frac{\text{周波数設定}}{6P}$$ となります。

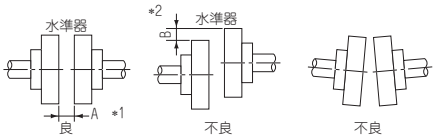
回転速度[r/min]	300	600	900	1200	1500	1800	2250	2400	2700
周波数設定[Hz]	15	30	45	60	75	90	112.5	120*	135*

＊ MM-EFSの最大回転速度は2250r/minです。

●機械との連結

直結の場合

●モータの軸の中心と相手機械の軸の中心が正しく一直線になるよう取り付けてください。必要に応じてモータまたは機械の脚にライナを敷いて完全に調整してください。



*1 A寸法がどの位置をスキマゲージで測っても同一寸法となるようにする（Aの幅不同3/100mm以下）。
*2 Bのように凹凸のないようにする（同心度3/100mm以下）。

注　記

・ファンやブロワなどをモータ軸に直接取り付けたり、相手機械に直結する場合、機械側のアンバランスが大きいとモータの振動が大きくなり、軸受などを傷めることになります。機械側のつり合いの良さはJISB0905（回転機器のつり合い良さ）のG2.5級以下としてください。

ベルト掛けの場合

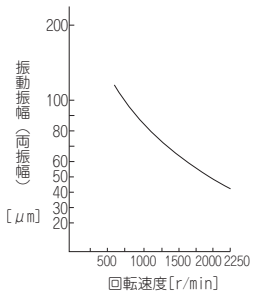
●モータと相手機械のシャフトを平行にして、両プーリの中心線が同一線上に直角になるような位置に取り付けてください。
●ベルトは張りすぎると、ベアリングを傷めたり、軸折損の事故をおこし、また緩いと滑ってベルトが傷んだり外れたりします。平ベルトでは片手で引っ張って軽く回る程度が適当です。
詳細は、モータの取扱説明書を参照してください。

歯車掛け（ギヤカップル）の場合

●モータと相手機械の軸を平行にして正しくかみ合わせてください。

●モータの許容振動

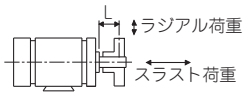
●モータ停止時は、ベアリングにフレッティングが発生しやすくなりますので、振動を許容値の半分程度に抑えてください。
各振動条件の振幅は右図のとおりです。



●軸の許容荷重

MM-EFS□1M(4)	7	15	22	37	55	75	11K	15K
L [mm] *1	40	50	60		80		110	
許容ラジアル荷重[N] *2	535	585	830	1070	1710		2150	
許容スラスト荷重[N] *2	470	500	695	900	1420		1810	

*1 表中の記号は右図によります。
*2 許容ラジアル荷重・許容スラスト荷重は各々単独で作用する場合の許容値です。



選定上の注意事項

●インバータ容量の選定

●特殊モータや複数台のモータを1台のインバータで並列運転する場合は、モータ定格電流の合計の1.05倍がインバータの定格出力電流以下になるようインバータの容量を選定してください。
＊ 複数台のIPMモータを接続して使用することはできません。

●モータの始動トルク

●インバータで駆動するモータの始動、加速特性は、組み合わされたインバータの過負荷電流定格により制約を受けます。一般に商用電源で始動するときにくらべ、トルク特性は小さな値となります。大きな始動トルクを必要とする場合、トルクブースト調整や汎用磁束ベクトル制御でも不十分なときには、インバータの容量を1段上のものを選ぶか、またはモータおよびインバータの容量をともにアップしてください。

●加減速時間

●モータの加減速時間は、モータの発生するトルクと負荷トルク、そして負荷の慣性モーメント（J）によって決まります。
●加減速中にストール防止機能が動作する場合には時間が増加することがありますので、加減速時間を長めに設定しなおしてください。
●加減速時間を短くしたい場合は、トルクブースト値を大きくするか（あまり大きくすると始動時にストール防止機能が動作して、かえって加速時間が長くなる場合があります）汎用磁束ベクトル制御を使用するかインバータ、モータ容量をアップしてください。なお、減速時間を短くする場合にはオプションのブレーキ抵抗器MRS形、MYS形やFR-ABR、制動エネルギーの吸収に必要なブレーキユニット(FR-BU2)や、電源回生共通コンバータ(FR-CV)などの追加が必要となります。

●動力伝達機構（減速機・ベルト・チェーンなど）

●動力伝達系統にオイル潤滑方式のギヤボックスや変・減速機などを使用している場合は、低速のみで連続運転すると、オイル潤滑が悪くなり焼付きの恐れがありますのでご注意ください。また60Hzをこえる高速の運転は、動力伝達機構の騒音・寿命・遠心力による強度不足などの問題が生じますので十分ご注意ください。

●過負荷運転に関する注意事項

●インバータにて運転・停止の繰返し頻度が高い運転を行う時に、大電流が繰り返し流れる事により、インバータのトランジスタ素子の温度の上昇・下降が繰り返され、熱疲労により寿命が短くなる場合があります。熱疲労には電流の大きさが影響していますので、拘束電流や始動電流などを小さくすることにより、寿命を延ばすことが可能になります。電流を小さくすることにより寿命を延ばすことが可能ですが、電流自体を小さくするとトルク不足になり、始動できない場合もありますので、汎用モータ使用時は、インバータの容量を大きく、IPMモータ使用時は、インバータとIPMモータ両方の容量を大きくして電流に対して余裕を持たせることも対策となります。

●ノーヒューズブレーカの設置と選定

受電側にはインバータ入力側の配線保護のため、ノーヒューズブレーカ（NFB）を設置してください。NFBの選定はインバータの電源側力率（電源電圧、出力周波数、負荷によって変化）によりますので、*59ページ*を参照ください。特に完全電磁形のNFBは高調波電流により動作特性が変化しますので、大きめの容量を選定する必要があります。（該当ブレーカの資料で確認してください）また、漏電ブレーカは当社の高調波・サージ対応品を使用してください。*(60ページ参照)*
インバータの出力側にノーヒューズブレーカを設置する場合、ノーヒューズブレーカの選定は各々のメーカーにお問い合わせください。

●入力側電磁接触器の取扱い

●外部端子による運転（端子STFまたはSTRを使用）の場合に、瞬停などの停電後、復電したときの自然再始動による事故の防止や保守作業の安全確保のため、入力側MCを設けてください。このMCでの頻繁な始動停止は行わないでください。(インバータ入力回路の開閉寿命は100万回程度になっています。)パラメータユニット運転の場合は復電後の自動再始動はしませんのでMCでの始動はできません。なお、入力側MCで停止させることはできますが、インバータ特有の回生ブレーキは動作せず、フリーラン停止となります。
●オプションのブレーキ抵抗器を接続した場合、ブレーキ用放電抵抗器の熱容量不足や回生ブレーキ使用率過大などで、回生ブレーキ用トランジスタが破損した時に放電抵抗器の過熱・焼損を防ぐため、1次側に電磁接触器の取付けを推奨します。その際は、たとえば異常出力でインバータアラーム停止発生時に電磁接触器を遮断してください。

●出力側電磁接触器の取扱い

インバータとモータ間の電磁接触器はインバータ、モータ共に停止中に切り換えてください。インバータ運転中にOFF→ONした場合、インバータの過電流保護などが動作します。商用電源への切換えなどのためにMCを設ける場合は、インバータとモータが停止してからMCを切り換えてください。
＊ IPMモータは、商用電源で駆動することはできません。

●サーマルリレーの設置

モータを過熱から保護するため、インバータは電子サーマルをもっていますが、1台のインバータで複数台のモータを運転する場合や多極モータを運転する場合などは、インバータとモータ間に熱動形サーマルリレー(OCR)を設けてください。この場合、インバータの電子サーマルはゼロAに設定し、熱動形サーマルリレーの設定はモータ定格名板の電流値に線間漏れ電流 *(64ページ参照)* を加味してください。
低速運転する場合は、モータの冷却能力が低下するため、サーマルプロテクタ内蔵モータの採用をお奨めします。
＊ 複数台のIPMモータを接続して使用することはできません。

●出力側計測器

インバータとモータ間の配線長が長い場合、特に400Vクラス小容量において線間漏れ電流の影響で、計器やCTが発熱することがありますので電流定格に余裕をもった機器を選定してください。

●力率改善コンデンサ（進相コンデンサ）の廃止

インバータ出力側の力率改善用コンデンサおよびサージキラーは、インバータ出力の高調波成分により、過熱、破損する恐れがあります。また、インバータには過電流が流れ過電流保護が動作するため、コンデンサやサージキラーは入れないでください。力率改善には、DCリアクトル *(51ページ参照)* または、フィルタパックを使用してください。

●電波障害について

インバータ主回路の入出力には高次高調波成分を含んでおり、インバータの近くで使用される通信機（AMラジオ）やセンサーに障害を与えることがあります。この場合には、フィルタパックを取付けることによって、障害を小さくすることができます。

●軸受電食について

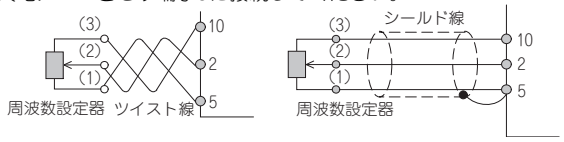
インバータでモータを駆動する場合は、原理上モータ軸受部に軸電圧が発生し、軸受のグリースや配線方法、負荷や運転状態、インバータ設定状態（キャリア周波数が高い、容量性フィルタ*取付け)により稀に軸受電食が発生することがあります。
モータ側の対策については、JEM-TR169（日本電機工業会技術資料）を参照するか、ご使用モータの営業窓口までご照会ください。
インバータ側の対策事例としては、以下があります。
・キャリア周波数を下げる
・インバータ出力側にコモンモードフィルタ追加
・容量性フィルタを取り付けない
＊ 当社容量性フィルタ：FR-BIF、SF□、FR-E5NF-□、FR-S5NFSA□、FR-BFP2-□

●電線の太さと配線距離

インバータとモータ間の配線距離が長い場合には、特に低周波数出力時、主回路ケーブルの電圧降下が2%以下となるよう太い電線で配線してください。(配線距離が20mの場合の選定例を*59ページ*に示します)
特に長距離の場合やシールド線等を使用する場合は、配線の浮遊容量による充電電流の影響を受けて過電流保護機能が誤動作することがあります。
一台または複数台の汎用モータ接続時は総延長で下表の値以内としてください。(IPMモータ使用時は*62ページ参照*)

電圧クラス	配線種類	*Pr.72 PWM周波数選択* 設定値（キャリア周波数）	0.4K	0.75K	1.5K	2.2K	3.7K以上
200V	シールドなし電線	1（1kHz）以下	300m	500m	500m	500m	500m
		2（2kHz）以上	200m	300m	500m	500m	500m
	シールド電線	1（1kHz）以下	75m	100m	100m	100m	100m
		2（2kHz）以上	50m	75m	100m	100m	100m
400V	シールドなし電線	1（1kHz）以下	200m	200m	300m	500m	500m
		2（2kHz）以上	30m	100m	200m	300m	500m
	シールド電線	1（1kHz）以下	50m	50m	75m	100m	100m
		2（2kHz）以上	10m	25m	50m	75m	100m

汎用モータ制御時、配線長が100mを超えて瞬停再始動機能を使用する場合、周波数サーチなし(*Pr.162* ＝“1、11”)を選択してください。
パラメータユニットを接続する場合は、推奨接続ケーブルを使用してください。
アナログ信号による遠方操作の場合は、操作箱または操作信号とインバータ間の制御線は30m以下とし、他の機器からの誘導を受けぬよう強電回路（主回路およびリレーシーケンス回路）と離して配線してください。
周波数の設定をパラメータユニットではなく外部ボリュームで行う場合は、下図のようにシールド線またはツイスト線を使用し、シールドは大地アースとせず端子5に接続してください。



●接地

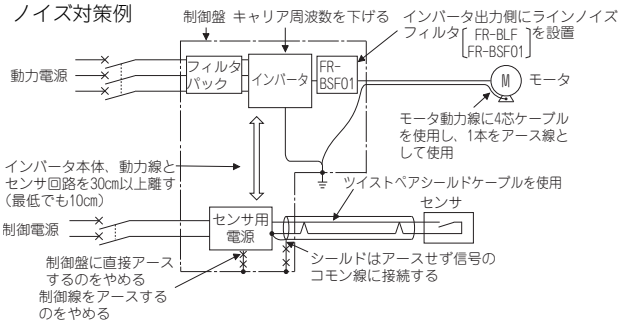
インバータを低騒音運転すると高速スイッチング動作により、漏れ電流が非低騒音運転時に比べ増加します。インバータおよびモータは必ず接地して使用してください。また、インバータの接地には必ずインバータの接地端子を使用してください。(ケース、シャーシは使用しないで下さい)

●ノイズ

キャリア周波数を上げて低騒音運転する場合には、電磁ノイズが増加する傾向にありますので、下記の対策実施例を参考に対策の実施をご検討ください。設置状況によっては、非低騒音(初期状態)でも、ノイズの影響が出ることがあります。

- ●キャリア周波数 *(Pr.72)* の設定値を小さくするとノイズレベルを下げることができます。
- ●AMラジオ放送の雑音対策には、フィルタパックまたは、ラジオノイズフィルタFR-BIFが効果があります。
- ●センサ類の誤動作対策には、フィルタパックまたは、ラインノイズフィルタFR-BSF01、FR-BLFが効果があります。
- ●インバータの動力線から誘導ノイズ対策としては、距離を30cm(最低でも10cm)以上離し、信号線にツイストペアシールド線を使用すると効果があります。シールドはアースせず信号のコモン側に一点接続としてください。

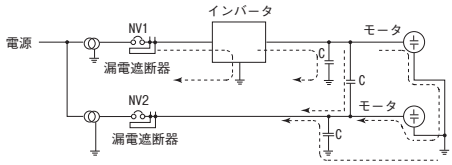
ノイズ対策例



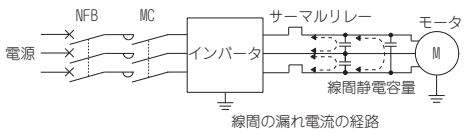
●漏れ電流

インバータの入出力配線と他の線間および大地間並びにモータには静電容量が存在し、これらを通じて漏れ電流が流れます。その値は静電容量とキャリア周波数などによって左右されるため、インバータのキャリア周波数を高くして低騒音で運転を行う場合には漏れ電流が増加することになりますので次のような方法で対策を実施してください。なお、漏電ブレーカの選定はキャリア周波数の設定に関わらず、漏電ブレーカの定格感度電流の選定によります。*(60ページ参照)*

大地間漏れ電流

種類	影響と対策
影響と対策	・漏れ電流はインバータの自系統だけではなく、接地線などを通じてほかの系統へも流入することがあります。この漏れ電流によって漏電遮断器や漏電リレーが不要動作をすることがあります。 ●対策 ・キャリア周波数を高く設定している場合は、*Pr.72 PWM周波数選択* を低くします。 ただし、モータの騒音が増加します。*Pr.240 Soft-PWM動作選択* を選択すると聞きやすい音色になります。 ・自系統および他系統の漏電遮断器に高調波・サージ対応品を使用してキャリア周波数を上げて(低騒音で)対応することができます。
回り込み経路	

線間漏れ電流

種類	影響と対策
影響と対策	・インバータ出力配線間の静電容量を介して流れる漏れ電流です。 ・漏れ電流の高調波分によって外部に接続したサーマルリレーが不要動作することがあります。400Vクラスで配線長が長い(50m以上)場合モータの定格電流に対する漏れ電流の割合が大きくなるため、外部に使用しているサーマルの不要動作が発生しやすくなります。 ●対策 ・*Pr.9 電子サーマル* を使用します。 ・キャリア周波数を高く設定している場合は、*Pr.72 PWM周波数選択* を低くします。 ただし、モータの騒音が増加します。*Pr.240 Soft-PWM動作選択* を選択すると聞きやすい音色になります。 なお、線間の漏れ電流の影響を受けないでモータ保護を確実に行うためには、温度センサでモータ本体の温度を直接検出して保護する方法を推奨します。
回り込み経路	

●高調波抑制対策ガイドライン

インバータはコンバータ部（整流回路）を持つ機器のため、高調波電流を発生させます。
インバータから発生した高調波電流は電源トランスを介して受電点へ流出してゆきます。この流出高調波電流によって、ほかの需要家へ影響を及ぼすために、高調波抑制対策ガイドラインが制定されました。
従来、3相200V入力仕様品3.7kW以下は「家電・汎用品高調波抑制対策ガイドライン」、その他は「高圧または特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン」が適用対象でしたが、2004年1月より汎用インバータは「家電・汎用品高調波抑制対策ガイドライン」から外れ、その後、2004年9月6日付けで「家電・汎用品高調波抑制対策ガイドライン」が廃止されました。
特定需要家において使用される汎用インバータは、全容量全機種が「高圧または特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン」の適用の対象となりました。
・『高圧または特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン』
高圧または特別高圧需要家が高調波発生機器を新設、増設または更新する場合に、その需要家から流出する高調波電流の上限値を定めたもので、超過する場合は何らかの対策を要求されます。
なお、上記ガイドラインの適用対象外のユーザ殿におきましては、ガイドラインの対象とはなりませんが、従来通り直流リアクトル・交流リアクトルを接続くださいますようお願い致します。
『高圧または特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン』への対応

入力電源	対応容量	対策
三相200V 三相400V	全容量	1994年9月に通産省（現経済産業省）の公示した「高圧または特別高圧で受電する需要家の高調波抑制対策ガイドライン」に基づいて判定を行い、対策が必要な場合は適宜対策を行ってください。電源高調波の算出方法については次に示す資料を参考にしてください。 参考資料 ・「汎用インバータの高調波抑制対策について」2004年1月　JEMA（社）日本電機工業会 ・「特定需要家における汎用インバータの高調波電流計算方法」JEM-TR201（平成15年12月改定）：（社）日本電機工業会

JEMAより出版された『特定需要家以外を対象とした汎用インバータ（入力電流20A以下）の高調波抑制指針』への対応

入力電源	対応容量	対策
三相200V	3.7kW以下	カタログ及び取扱説明書で推奨する、交流リアクトルまたは直流リアクトルを接続してください。 参考資料 ・「汎用インバータ（入力電流20A以下）の高調波抑制指針」JEM-TR226（平成15年12月制定）：（社）日本電機工業会

●高調波流出電流の算出

高調波流出電流＝基本波電流（受電電圧換算値）×稼動率×高調波含有率

・稼動率：稼動率＝実負荷率×30分間中の運転時間率
・高調波含有率：表より求めます。

表1：高調波含有率（基本波電流を100％としたときの値）

	リアクトル	5次	7次	11次	13次	17次	19次	23次	25次
三相ブリッジ（コンデンサ平滑）	なし	65	41	8.5	7.7	4.3	3.1	2.6	1.8
	あり（交流側）	38	14.5	7.4	3.4	3.2	1.9	1.7	1.3
	あり（直流側）または フィルタパックあり	30	13	8.4	5.0	4.7	3.2	3.0	2.2
	あり（交・直流側）	28	9.1	7.2	4.1	3.2	2.4	1.6	1.4

表2：インバータ駆動時の定格容量と高調波流出電流

適用電動機kW	基本波電流〔A〕 200V	400V	基本波電流6.6kV換算値(mA)	定格容量(kVA)	高調波流出電流6.6kV換算値(mA)（リアクトルなし、稼動率100%の場合） 5次	7次	11次	13次	17次	19次	23次	25次
0.4	1.61	0.81	49	0.57	31.85	20.09	4.165	3.773	2.107	1.519	1.274	0.882
0.75	2.74	1.37	83	0.97	53.95	34.03	7.055	6.391	3.569	2.573	2.158	1.494
1.5	5.50	2.75	167	1.95	108.6	68.47	14.20	12.86	7.181	5.177	4.342	3.006
2.2	7.93	3.96	240	2.81	156.0	98.40	20.40	18.48	10.32	7.440	6.240	4.320
3.7	13.0	6.50	394	4.61	257.1	161.5	33.49	30.34	16.94	12.21	10.24	7.092
5.5	19.1	9.55	579	6.77	376.1	237.4	49.22	44.58	24.90	17.95	15.05	10.42
7.5	25.6	12.8	776	9.07	504.4	318.2	65.96	59.75	33.37	24.06	20.18	13.97
11	36.9	18.5	1121	13.1	728.7	459.6	95.29	86.32	48.20	34.75	29.15	20.18
15	49.8	24.9	1509	17.6	980.9	618.7	128.3	116.2	64.89	46.78	39.24	27.16

表3：換算係数

分類	回路種別	換算係数 Ki
3	三相ブリッジ（コンデンサ平滑）	リアクトルなし K31=3.4
		リアクトルあり（交流側） K32=1.8
		リアクトルあり（直流側） K33=1.8
		リアクトルあり（交・直流側） K34=1.4
5	自励三相ブリッジ	高力率コンバータ使用時 K5=0

標準モータへの適用

●モータ損失と温度上昇

インバータで運転すると、商用電源で運転した場合にくらべ、モータの温度上昇が若干高くなるため、連続運転トルクに制限があります。また、低速では冷却効果が低下しますので、モータの出力トルクを低減してください。なお、低速時連続で100%のトルクが必要な場合は定トルクモータをご検討ください。

●トルク特性

インバータで運転すると、モータのトルク（特に始動トルク）が商用電源駆動にくらべて不足することがあります。相手機械の負荷トルク特性をよく確認する必要があります。

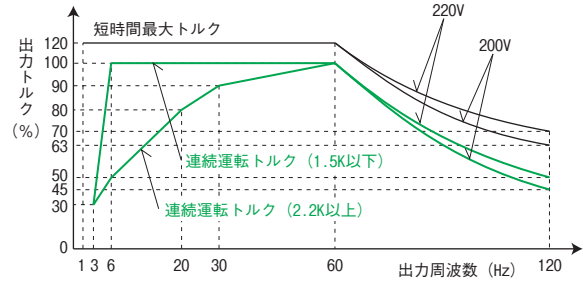
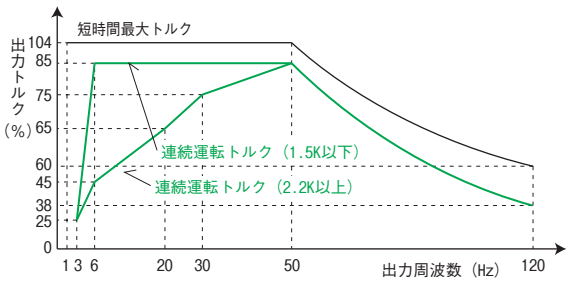
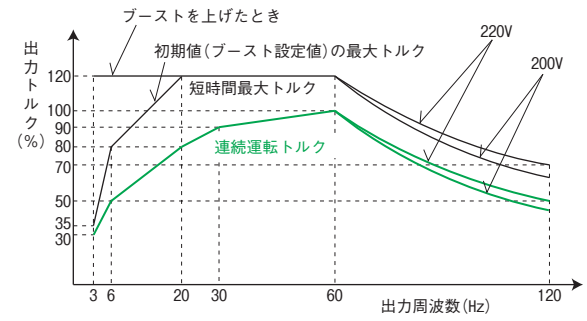
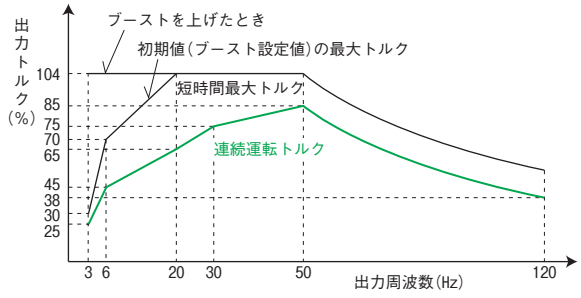
●振　動

商用電源での駆動とくらべて、モータを機械に据え付けた場合の振動が若干大きくなることがあります。振動の発生する原因としては、次のようなことが考えられます。

1. 相手機械を含めた回転体自身のアンバランスによる振動
2. 機械系のもつ固有振動数による共振。特に一定速で使用していた機械を可変速運転する場合は注意が必要です。周波数ジャンプ機能を使用すれば共振箇所を避けて運転することができます。(加減速中は設定範囲内の周波数を通ります）なお、*Pr.72 PWM周波数選択* を変更しても効果があります。また、2極モータを60Hz以上の高速で運転すると異常振動を発生する場合がありますので、ご注意ください。

●モータトルク

三菱標準かご形モータ（SF-JR形4極）とインバータを同容量で組み合わせた場合のトルク特性は次の通りです。

	60Hzトルク基準	50Hzトルク基準
汎用磁束ベクトル制御		
V/F制御		

- 連続運転トルクは、モータを許容温度内で使用するために許容負荷トルクの限度を知るための大きさであり、モータが出力するトルクではありません。モータが出力できるトルクの大きさは、短時間最大トルクで示しています。
- モータの容量や極数によっては、60Hz以上の運転ができない場合があります。モータの許容最大運転周波数を十分に確認してください。
- 60Hzトルク基準とは、60Hz運転時のモータ定格トルクを100%トルク、50Hzトルク基準とは、50Hz運転時のモータ定格トルクを100%トルクとして示しています。
- 3.7Kは、ストール防止動作レベルを調整した場合の特性を示しています。
- 50Hzトルク基準で連続運転する場合は負荷トルクを85%以下に低減してください。
- V/F制御時は、SF-JR形 2、4、6極とも同じトルク特性になります。

定トルクモータへの適用

標準モータに比べて電流が大きくなりますので、インバータ容量が1ランクアップになることがあります。
定トルクモータの場合、*Pr.0 トルクブースト* の設定を小さくしてください。
推奨値：0.75K以下…6%、1.5K～3.7K…4%、5.5K以上…2%
2台以上を同期運転する場合は、標準モータに比べてモータすべりが小さいため、トルクのアンバランスが発生しやすくなります。

プレミアム高効率IPMモータ[MM-EFS(1500r/min)シリーズ]への適用

●モータ仕様

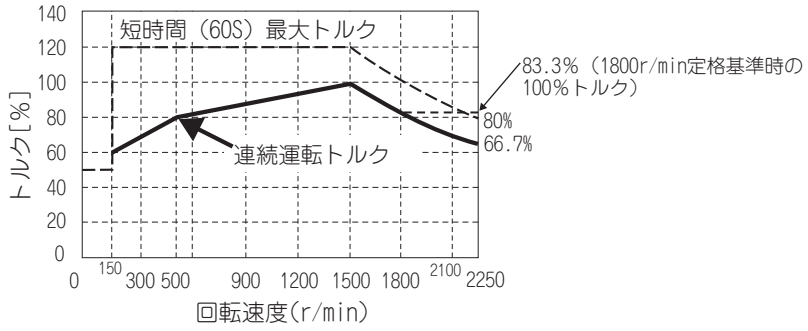
モータ形名	200Vクラス MM-EFS□1M 400Vクラス MM-EFS□1M4	7	15	22	37	55	75	11K	15K
対応インバータ	200Vクラス FR-F720PJ-□K 400Vクラス FR-F740PJ-□K	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
連続特性 *1	定格出力[kW]	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15
	定格トルク[N・m]	4.77	9.55	14	23.6	35	47.7	70	95.5
定格回転速度[r/min]		1500							
最大回転速度[r/min]		2250							
極数		6極							
最大トルク		120% 60s							
枠番		80M	90L	100L	112M	132S	132M	160M	160L
慣性モーメントJ [×10-4kg・m2]		20	40	55	110	275	280	760	770
定格電流[A]	200Vクラス	3.0	6.0	8.2	13.4	20	27	40	54
	400Vクラス	1.5	3.0	4.1	6.7	10	13.5	20	27
構造		全閉外扇 鋼板フレーム足付（保護方式 IP44*2）							
絶縁階級		F種							
振動階級		V-15							
環境条件	周囲温度・湿度	-10℃～+40℃(凍結のないこと)・90%RH以下(結露の無いこと)							
	保存温度・湿度	-20℃～+70℃(凍結のないこと)・90%RH以下(結露の無いこと)							
	雰囲気	屋内(直射日光が当たらないこと)、腐食性ガス・引火性ガス・オイルミスト・じんあいのないこと							
	標高	海抜1000m以下							
	振動	4.9m/s^2							
質量[kg]		11	15	22	31	50	53	95	100

*1 上記の特性はインバータ定格入力交流電圧の場合のものです *(11ページ参照)*。電源電圧降下時には出力および定格回転速度は保証できません。

*2 軸貫通部は除きます。

●モータトルク特性

プレミアム高効率IPMモータ[MM-EFS(1500r/min)シリーズ]とインバータを組み合わせた場合のトルク特性は次の通りです。



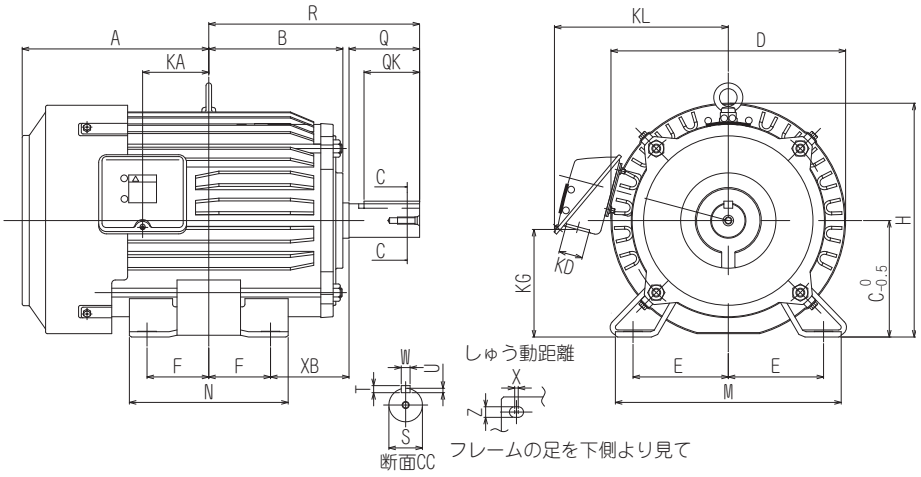
備　考

- 定格回転速度が1800r/minの用途にも使用できます。

注　記

- トルク特性は電機子巻線温度20℃、インバータへの入力電圧AC200VまたはAC400Vの場合です。
- 回転速度150r/min以下は定速運転できません。

●モータ外形図



形名		出力 (kW)	枠番	外形寸法（mm）																					
				A	B	C	D	E	F	H	KA	KD	KG	KL	M	N	XB	Q	QK	R	S	T	U	W	X	Z
200Vクラス MM-EFS□1M	7	0.75	80M	122	93	80	162	62.5	50	166	39.5	27	63	145	160	125	50	40	32	140	φ19j6	6	3.5	6	15	9
	15	1.5	90L	143	111.5	90	184	70	62.5	191	53	27	76	158	175	150	56	50	40	168.5	φ24j6	7	4	8	15	9
	22	2.2	100L	173	128	100	207	80	70	203.5	65	27	88	169	200	180	63	60	45	193	φ28j6	7	4	8	4	12
	37	3.7	112M	181	135	112	228	95	70	226	69	27	103	180	230	180	70	60	45	200	φ28j6	7	4	8	4	12
400Vクラス MM-EFS□1M4	55	5.5	132S	211.5	152	132	266	108	70	265	75	27	120	197	256	180	89	80	63	239	φ38k6	8	5	10	4	12
	75	7.5	132M	230.5	171	132	266	108	89	265	94	27	120	197	256	218	89	80	63	258	φ38k6	8	5	10	4	12
	11K	11	160M	252	198	160	318	127	105	316	105	56	142	266	310	254	108	110	90	323	φ42k6	8	5	12	4	14.5
	15K	15	160L	274	220	160	318	127	127	316	127	56	142	266	310	298	108	110	90	345	φ42k6	8	5	12	4	14.5

注　記

・外形図は代表機種で示していますので、枠番によっては外観の異なるものがあります。

400V級モータのインバータ駆動

400V級モータをインバータ駆動する場合、配線定数に起因するサージ電圧がモータの端子に発生し、その電圧によってモータの絶縁を劣化させることがあります。このような場合には次のような対策の実施をご検討ください。

(汎用モータ制御の場合)

次のいずれかの方法で対策することを推奨します。

(1) モータの絶縁を強化し、配線長によりPWMキャリア周波数を制限する方法

400V級モータには、絶縁強化したモータをご使用ください。

具体的には、

①「400V級インバータ駆動用絶縁強化モータ」と、ご指定ください。

（三菱製標準モータ（SF-JR、SB-JR 4極）は400V級インバータ駆動用絶縁強化仕様です。）

②定トルクモータや低振動モータなどの専用モータは、「インバータ駆動専用モータ」をご使用ください。

③配線長により*Pr.72 PWM周波数選択*を下記のようにしてください。

	配線長		
	50m以下	50m～100m	100mを超える
Pr. 72 PWM周波数選択	15(14.5kHz)以下	8(8kHz)以下	2(2kHz)以下

(2) インバータ側でサージ電圧を抑制する方法

インバータの出力側に、サージ電圧抑制フィルタ（FR-ASF-H/FR-BMF-H）を接続してください。

(IPMモータ制御の場合)

配線長が30m以上の場合は、キャリア周波数を2.5kHz（*Pr.72*＝“0～4”）で使用してください。

注　記

・IPMモータ制御時は、オプションのサージ電圧抑制フィルタ(FR-ASF-H/FR-BMF-H)は使用できません。接続しないでください。

特殊モータへの適用

●ブレーキ付モータ

ブレーキ用電源の独立したブレーキ付モータを使用し、ブレーキ電源はインバータの入力側電源に接続して、ブレーキ動作（モータ停止）時は出力停止用端子（MRS）を利用してインバータ出力をOFFとしてください。ブレーキの種類によっては低速域でブレーキライニングのガタ音が出ることがありますが異常ではありません。

●極数変換モータ

標準モータとは定格電流が異なりますので、モータの最大電流を確認してインバータを選定してください。極数の切換えは、必ずモータが停止してから行うようにしてください。回転中に行うと、回生過電圧保護回路が動作しインバータアラームとなりモータがフリーラン停止となることがあります。

●水中モータ

モータ定格電流が、標準モータにくらべて大きくなっていますので、インバータ容量の選定に注意してください。また、モータとインバータ間の配線距離が長くなる場合が多くなりますが、59ページ にしたがって十分太いケーブルで配線してください。また、陸上モータにくらべ漏れ電流の増加をきたしますので、漏電ブレーカの選定にも留意が必要です。

●防爆形モータ

耐圧防爆形モータを駆動するには、モータとインバータを組み合わせた防爆検定が必要です。既設の防爆形モータを駆動する場合も同様です。防爆検定を受検済みのインバータとしてFR-B、FR-B3シリーズを用意していますので、別途ご相談ください。なお、インバータ本体は非防爆構造ですから、安全な場所に設置してください。

●ギヤードモータ

潤滑方式やメーカーにより連続使用回転範囲が異なります。特にオイル潤滑の場合、低速域のみでの連続運転はギヤの焼付きの危険があります。また、60Hzをこえる高速での使用はメーカーとご相談ください。

●専用IPMモータ以外の同期モータ

負荷変動や衝撃の大きな用途では同期はずれを起こしやすく適していません。始動電流、定格電流が標準モータより大きくなっており、低速では安定して回転しませんので、使用時にはご相談ください。

●単相モータ

単相モータは、インバータで可変速運転するのに適していません。

コンデンサ始動方式では、コンデンサに高調波電流が流れコンデンサを破損する恐れがあり、また、分相始動方式、反発始動方式のものは、低速では出力トルクが出ないだけでなく、内部の遠心力スイッチが動作せず、始動コイル焼損に至ります。3相モータと交換してご使用ください。

Pr. 998、IPM

IPMモータ制御、IPMパラメータ初期設定 IPM

Pr.998 IPMパラメータ初期設定　*IPM IPMパラメータ初期設定*

汎用モータと比べて高効率な、専用のIPM（磁石埋め込み形）モータとの組合せにより、高効率で速度制御精度の高いモータ制御が可能です。
・ モータ種類が、専用IPMモータ（MM-EFS、MM-EF）であること。
・ モータ容量が、インバータ容量に対して同等であること。
・ 単機運転（インバータ1台に対しモータが1台）であること。
・ モータとの接続は、配線長が規定値以下であること。*(62ページ参照)*

●IPMモータ制御の設定手順

初期設定では、汎用モータ設定になっています。下記の手順に従って、IPMモータ制御に設定してください。

●操作パネルによるIPMモータ制御（MM-EFS）の設定方法（パラメータ設定モード）

ポイント

・ IPMモータ駆動時に設定変更が必要なパラメータを一括して自動設定します。
・ IPMモータ制御にする場合、最初にパラメータ設定モードによる初期設定または、*Pr.998* の設定を実施してください。
他のパラメータを設定後、初期設定を実施すると、一部のパラメータ設定値が初期化されます。
（初期化されるパラメータは、*次ページ* を参照してください）

操　作		表　示
1.電源投入時画面 モニタ表示になります。		
2.パラメータ設定モード MODEを押してパラメータ設定モードにします。	MODE ⇨	P. 0　（以前に読み出したパラメータの番号を表示します。）
3.パラメータ選択 を回して IPN （IPMパラメータ初期設定)に合わせます。	⇨	IPN
4.設定値表示 SETを押して現在設定されている値を読み出します。 “0” （初期値）を示します。	SET ⇨	0
5.設定値選択 を回して設定値 “12” に変更します。	⇨	12
6.パラメータ設定 SETを押して設定します。	SET ⇨	12　IPN フリッカー･･･パラメータ設定完了!!

設定値	内容
0	汎用モータ用パラメータ設定
1	高効率IPMモータMM-EF用パラメータ設定(回転数)
12	プレミアム高効率IPMモータMM-EFS用パラメータ設定(回転数)

備　考

- 操作パネルによるモード選択でIPM用パラメータの初期化を実施すると、*Pr.998 IPMパラメータ初期設定* の設定値も自動で変更されます。
- モニタ表示画面でMダイヤルを押すと制御モード(汎用モータ制御/IPMモータ制御)を簡単に確認することができます。*(19ページ参照)*
- *Pr.998 IPMパラメータ初期設定* ＝ “101、112” の場合でもパラメータ設定モード（IPM）の設定値は “1、12” と表示されます。

●初期化には、*Pr. 998 IPMパラメータ初期設定* を設定する方法と操作パネルによりモード選択する方法と、いずれか選択できます。

Pr.998 設定値	内容	操作パネルによるモード選択での操作
0	汎用モータ用パラメータ設定(周波数)	IPM（IPM）→「0」書込み
1	高効率IPMモータMM-EF用パラメータ設定(回転数)	IPM（IPM）→「1」書込み
12	プレミアム高効率IPMモータMM-EFS用パラメータ設定(回転数)	IPM（IPM）→「12」書込み
101	高効率IPMモータMM-EF用パラメータ設定(周波数)	不可
112	プレミアム高効率IPMモータMM-EFS用パラメータ設定(周波数)	不可

●IPM初期化パラメーター一覧表

パラメータ設定モードや*Pr.998 IPMパラメータ初期設定* でIPMモータ制御の設定を行うと、下表のパラメータの設定値がIPMモータ制御用の設定値に切り換わります。使用するIPMモータの仕様（容量）により切り換わる設定値が異なります。
以下のIPMモータの仕様一覧表を参照してください。
パラメータクリア、オールクリアを行うと設定値は汎用モータ制御用設定値にリセットされます。

パラメータ	名　称		設定値			設定単位	
			汎用モータ	IPMモータ（回転数設定）	IPMモータ（周波数設定）		
		Pr.998	0（初期値）	1(MM-EF)、12(MM-EFS)	101(MM-EF)、112(MM-EFS)	1、12	0、101、112
1	上限周波数		120Hz	モータ最大回転数	モータ最大周波数	1 r/min	0.01Hz
4	3速設定(高速)		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz
9	電子サーマル		インバータ定格電流	モータ定格電流		0.01A	
13	始動周波数		0.5Hz	最低回転数	最低周波数	1 r/min	0.01Hz
15	JOG周波数		5Hz	最低回転数	最低周波数	1 r/min	0.01Hz
18	高速上限周波数		120Hz	モータ最大回転数	モータ最大周波数	1 r/min	0.01Hz
20	加減速基準周波数		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz
22	ストール防止動作レベル		120%	120%（モータ短時間トルク）		0.1%	
37	回転速度表示		0	0		1	
55	周波数モニタ基準		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz
56	電流モニタ基準		インバータ定格電流	モータ定格電流		0.01A	
71	適用モータ		0	120（*Pr.998* = “1、101”の場合） 210（*Pr.998* = “12、112”の場合）		1	
80	モータ容量		9999	インバータ容量*		0.01kW	
125(903)	端子2周波数設定ゲイン周波数		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz
126(905)	端子4周波数設定ゲイン周波数		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz
144	回転速度設定切換		4	106(モータ極数+100)	6(モータ極数)	1	
240	Soft-PWM動作選択		1	0		1	
260	PWM周波数自動切換		1	1		1	
374	過速度検出レベル		9999	モータ最大回転数×105%	モータ最大周波数×105%	1 r/min	0.01Hz
505	速度設定基準		60Hz	モータ定格周波数		0.01Hz	
557	電流平均値モニタ信号出力基準電流		インバータ定格電流	モータ定格電流		0.01A	
870	速度検出ヒステリシス		0Hz	10 r/min（速度検出ヒステリシス回転数）	0.5Hz（速度検出ヒステリシス周波数）	1 r/min	0.01Hz
885	回生回避補正周波数制限値		6Hz	最低回転数	最低周波数	1 r/min	0.01Hz
893	省エネモニタ基準（モータ容量）		インバータ定格容量	モータ容量 *(Pr.80)*		0.01kW	
C24(923)	周波数設定電圧ゲイン周波数（内蔵ボリューム）		60Hz	モータ定格回転数	モータ定格周波数	1 r/min	0.01Hz

*　*Pr.998 IPMパラメータ初期設定* または操作パネルによるモード選択でIPMパラメータ初期設定を行うときに、*Pr.80 モータ容量* ≠ “9999”の場合、*Pr.80 モータ容量* の設定は設定変更されません。

備　考

- IPMモータ制御パラメータの初期化を回転数設定（*Pr.998* = "1"）で行った場合には、上表以外の周波数関連パラメータやモニタも回転数による設定・表示になります。
- *Pr.998* により、*Pr.71* が自動で更新されても、*Pr.0 トルクブースト* と*Pr.12 直流制動動作電圧* は自動で設定値が変更されません。

＜IPMモータ仕様一覧表＞

	MM-EF	MM-EFS
モータ定格周波数（回転数）	90Hz（1800 r/min）	75Hz（1500 r/min）
モータ最大周波数（回転数）	135Hz(2700 r/min)	112.5Hz（2250 r/min）
最低周波数（回転数）	9Hz(180 r/min)	7.5Hz(150 r/min)

●汎用モータ制御との仕様比較

項目		IPMモータ制御	汎用モータ制御
組み合わせモータ		プレミアム高効率IPMモータ MM-EFSシリーズ （同容量のモータとインバータの組合せ）	汎用モータ　SF-JR、HRシリーズなど （インバータはモータに対し同ランクもしくは1ランク上の容量との組合せ可能）
モータ接続台数		1対1	V/F制御時複数台運転可能
モータ極数		6極	2、4、6極が一般的
モータ定格周波数		75Hz	50Hzもしくは60Hzが一般的
最高出力周波数		112.5Hz（6P 2250r/min）	400Hz（4P時 12000r/min） （モータや機械の仕様に合わせて、上限周波数 *(Pr.0、Pr.18)* を設定してください。）
過負荷耐量		120% 60s 、150% 0.5s（反限時特性） （%はモータ定格電流に対する比率）	120% 60s 、150% 0.5s（反限時特性） （%はインバータ定格電流に対する比率）
最大始動トルク		50%	120%（汎用磁束ベクトル制御時）
周波数設定分解能	アナログ入力	0.018Hz/0～75Hz（1500r/min） (0～10V/12bit) 0.036Hz/0～75Hz（1500r/min） (0～5V/11bit、0～20mA/11bit、0～±10V/12bit) 0.072Hz/0～75Hz（1500r/min） (0～±5V/11bit)	0.015Hz/0～60Hz（4P時 1800r/min） (0～10V/12bit) 0.03Hz/0～60Hz（4P時 1800r/min） (0～5V/11bit、0～20mA/11bit、0～±10V/12bit) 0.06Hz/0～60Hz（4P時 1800r/min） (0～±5V/11bit)
出力信号	表示計用パルス出力	端子FM-SD間は、75Hzで1mA（初期値）となるように設定されています。 周波数許容負荷電流2mA パルス仕様75Hz時1440パルス/S コモンは、端子SDです。	端子FM-SD間は、60Hzで1mA（初期値）となるように設定されています。 周波数許容負荷電流2mA パルス仕様60Hz時1440パルス/S コモンは、SD端子です。
キャリア周波数		2.5kHz、5kHz、7.5kHz、10kHz、12.5kHzの5パターン	0.75kHz～14.5kHzの任意
瞬停再始動		立上り待ち時間なし ただし、回生回避機能との併用を推奨	立上り待ち時間あり
始動遅れ		約0.1sの始動遅れ発生(初期チューニング)	始動遅れなし
モータの商用電源駆動		不可 IPMモータには商用電源は絶対に接続しないでください。	商用電源駆動可能
モータフリーラン時の動作		モータフリーラン時には、モータ端子間に電位が発生 モータが止まっていることを確実に確認した後、配線作業を実施ください。	モータフリーラン時には、モータ端子間に電位が発生しない
許容モータ配線長		FR-F740PJ-0.4K .....50m以下 FR-F720PJ-0.4K～15K、 FR-F740PJ-0.75K～15K.....100m以下	総延長500m以下

注　記

・IPMモータは、特性上すべりが発生しません。
　このため汎用モータから置き換えた場合、同じ周波数で運転すると、すべり分だけ実回転速度が速くなります。
　必要に応じて、汎用モータの回転速度と同じになるように、調整してください。

項　目	FREQROL-F500J	FREQROL-F700PJ
制御方式	V/F制御 自動トルクブースト	V/F制御 汎用磁束ベクトル制御 最適励磁制御 IPMモータ制御
出力周波数範囲	0.5～120Hz	0.2～400Hz
初期値変更	*Pr.0 トルクブースト* FR-F520J-1.5K～3.7K：6% FR-F540J-1.5K、2.2K：5%	 FR-F720PJ-1.5K～3.7K：4% FR-F740PJ-1.5K、2.2K：4%
	Pr.1 上限周波数 60Hz	 120Hz
	Pr.88 PID動作選択 20 （PID逆動作） X14信号ONでPID制御有効	*Pr.128 PID動作選択* 0 （PID制御無効） Pr.128≠“0”でPID制御有効（X14信号が割付けられていない場合は、X14信号入力不要）
設定単位変更	*Pr.37 回転速度表示* 0.1	 0.001
	H1（Pr.503）メンテナンスタイマ *H2（Pr.504）メンテナンスタイマ警報出力設定時間* 1単位あたりの時間：1000h *H2（Pr.504）*初期値：87(87000h) （例）87000hに設定する場合、*H2（Pr.504）* ＝“87”と設定します。	*Pr.503 メンテナンスタイマ* *Pr.504 メンテナンスタイマ警報出力設定時間* 1単位あたりの時間：100h *Pr.504*　初期値：9999(機能なし) （例）87000hに設定する場合、*Pr.504*＝“870”と設定します。
設定値変更	*Pr.52 操作パネル表示データ選択* 1：出力電流	*Pr.52 DU/PUメイン表示データ選択* 0/100：出力電流（SETにて選択）
	Pr.54 FM端子機能選択 0：出力周波数（初期値）、 1：出力電流	 1：出力周波数（初期値）、 2：出力電流
	Pr.60～Pr.63 入力端子機能選択 5：STOP信号（始動自己保持選択） 6：MRS信号（出力停止） 9：JOG信号（JOG運転選択） 10：RES信号（リセット） ---：STR信号（逆転指令）	*Pr.178～Pr.182 入力端子機能選択* 5：JOG信号（JOG運転選択） 6：なし 24：MRS信号（出力停止） 25：STOP信号（始動自己保持選択） 61：STR信号（逆転指令） 62：RES信号（リセット）
	Pr.73 端子2 0～5V、0～10V選択 0：0～5V（初期値）、 1：0～10V	*Pr.73 アナログ入力選択* 0：0～10V、 1：0～5V（初期値）
機能削除	*Pr.98 自動トルクブースト選択* *Pr.99 モータ一次抵抗*	代替機能（汎用磁束ベクトル制御） *(Pr.80 モータ容量)* *(Pr.90 モータ定数)*
	長配線モード（*Pr. 70* 設定値10、11）	設定不要（*Pr. 240* 設定値10、11削除）

項　目	FREQROL-F500J		FREQROL-F700PJ	
パラメータ番号・名称変更	パラメータ番号	名　称	パラメータ番号	名　称
	Pr.17	RUNキー回転方向選択	Pr.40	RUNキー回転方向選択
	Pr.21	ストール防止機能選択	Pr.156	ストール防止動作選択
	Pr.28	ストール防止動作低減開始周波数	Pr.66	ストール防止動作低減開始周波数
	Pr.30	拡張機能表示選択	Pr.160	拡張機能表示選択
	Pr.38	周波数設定電圧ゲイン周波数	Pr.125	端子2周波数設定ゲイン周波数
	Pr.39	周波数設定電流ゲイン周波数	Pr.126	端子4周波数設定ゲイン周波数
	Pr.40	始動時地絡検出選択	Pr.249	始動時地絡検出有無
	Pr.48	出力電流検出レベル	Pr.150	出力電流検出レベル
	Pr.49	出力電流検出信号遅延時間	Pr.151	出力電流検出信号遅延時間
	Pr.50	ゼロ電流検出レベル	Pr.152	ゼロ電流検出レベル
	Pr.51	ゼロ電流検出時間	Pr.153	ゼロ電流検出時間
	Pr.53	周波数設定操作選択	Pr.161	周波数設定/キーロック操作選択
	Pr.60	AU端子機能選択	Pr.180	AU端子機能選択
	Pr.61	RM端子機能選択	Pr.181	RM端子機能選択
	Pr.62	RH端子機能選択	Pr.182	RH端子機能選択
	Pr.63	STR端子機能選択	Pr.179	STR端子機能選択
	Pr.64	RUN端子機能選択	Pr.190	RUN端子機能選択
	Pr.65	ABC端子機能選択	Pr.192	ABC端子機能選択
	Pr.66	リトライ選択	Pr.65	リトライ選択
	Pr.70	Soft-PWM動作選択	Pr.240	Soft-PWM動作選択
	Pr.76	冷却ファン動作選択	Pr.244	冷却ファン動作選択
	Pr.80	多段速度選択（8速）	Pr.232	多段速設定（8速）
	Pr.81	多段速度選択（9速）	Pr.233	多段速設定（9速）
	Pr.82	多段速度選択（10速）	Pr.234	多段速設定（10速）
	Pr.83	多段速度選択（11速）	Pr.235	多段速設定（11速）
	Pr.84	多段速度選択（12速）	Pr.236	多段速設定（12速）
	Pr.85	多段速度選択（13速）	Pr.237	多段速設定（13速）
	Pr.86	多段速度選択（14速）	Pr.238	多段速設定（14速）
	Pr.87	多段速度選択（15速）	Pr.239	多段速設定（15速）
	Pr.88	PID動作選択	Pr.128	PID動作選択
	Pr.89	PID比例帯	Pr.129	PID比例帯
	Pr.90	PID積分時間	Pr.130	PID積分時間
	Pr.91	PID上限リミット	Pr.131	PID上限リミット
	Pr.92	PID下限リミット	Pr.132	PID下限リミット
	Pr.93	PU運転時のPID制御目標値	Pr.133	PID動作目標値
	Pr.94	PID微分時間	Pr.134	PID微分時間
	Pr.95	モータ定格すべり	Pr.245	定格すべり
	Pr.96	すべり補正時定数	Pr.246	すべり補正時定数
	Pr.97	定出力領域すべり補正選択	Pr.247	定出力領域すべり補正選択
	n1(Pr.331)	通信局番	Pr.117	PU通信局番
	n2(Pr.332)	通信速度	Pr.118	PU通信速度
	n3(Pr.333)	ストップビット長	Pr.119	PU通信ストップビット長
	n4(Pr.334)	パリティーチェック	Pr.120	PU通信パリティチェック
	n5(Pr.335)	交信リトライ回数	Pr.121	PU通信リトライ回数
	n6(Pr.336)	交信チェック時間間隔	Pr.122	PU通信チェック時間間隔
	n7(Pr.337)	待ち時間設定	Pr.123	PU通信待ち時間設定
	n11(Pr.341)	CR/LF設定	Pr.124	PU通信CR/LF選択
	n16(Pr.992)	PUメイン表示画面データ選択	Pr.52	DU/PUメイン表示データ選択
	n17(Pr.993)	PU抜け検出/PU設定ロック	Pr.75	リセット選択/PU抜け検出/PU停止選択
主回路端子ねじサイズ	FR-F540J-15K：M6		FR-F740PJ-15K：M5	
制御端子台	差込ネジ式端子台 －ネジで配線を固定 （ネジサイズ：M2（端子A、B、CのみM3）） 推奨棒端子長さ：6mm		差込バネ式端子台 内部のバネ圧で配線を固定 推奨棒端子長さ：10mm （FREQROL-F500J用棒端子使用不可）	
PU	FR-PU04		FR-PU07 FR-PU04（パラメータコピーができないなど一部使用に制約あり）	
取付け寸法	全容量取付け寸法互換あり			

標準価格・納期

本カタログに記載しております全商品の価格には消費税は含まれておりません。ご購入の際には消費税が付加されますのでご承知おき願います。

名称			形名	標準価格	納期
インバータ本体	三相200Vクラス	フィルタパック無	FR-F720PJ-0.4K	56,000	○
			FR-F720PJ-0.75K	66,000	○
			FR-F720PJ-1.5K	87,000	○
			FR-F720PJ-2.2K	101,000	○
			FR-F720PJ-3.7K	122,000	○
			FR-F720PJ-5.5K	214,000	○
			FR-F720PJ-7.5K	241,000	○
			FR-F720PJ-11K	329,000	○
			FR-F720PJ-15K	395,000	○
		フィルタパック有	FR-F720PJ-0.4KF	91,000	○
			FR-F720PJ-0.75KF	103,000	○
			FR-F720PJ-1.5KF	126,000	○
			FR-F720PJ-2.2KF	142,000	○
			FR-F720PJ-3.7KF	165,000	○
			FR-F720PJ-5.5KF	285,000	○
			FR-F720PJ-7.5KF	318,000	○
			FR-F720PJ-11KF	413,000	○
			FR-F720PJ-15KF	487,000	○
	三相400Vクラス	フィルタパック無	FR-F740PJ-0.4K	108,000	○
			FR-F740PJ-0.75K	121,000	○
			FR-F740PJ-1.5K	135,000	○
			FR-F740PJ-2.2K	174,000	○
			FR-F740PJ-3.7K	222,000	○
			FR-F740PJ-5.5K	265,000	○
			FR-F740PJ-7.5K	336,000	○
			FR-F740PJ-11K	463,000	○
			FR-F740PJ-15K	524,000	○
		フィルタパック有	FR-F740PJ-0.4KF	143,000	○
			FR-F740PJ-0.75KF	158,000	○
			FR-F740PJ-1.5KF	174,000	○
			FR-F740PJ-2.2KF	215,000	○
			FR-F740PJ-3.7KF	265,000	○
			FR-F740PJ-5.5KF	336,000	○
			FR-F740PJ-7.5KF	413,000	○
			FR-F740PJ-11KF	547,000	○
			FR-F740PJ-15KF	616,000	○
IPMモータ	プレミアム高効率IPMモータ	200Vクラス	MM-EFS71M	*	△
			MM-EFS151M	*	△
			MM-EFS221M	*	△
			MM-EFS371M	*	△
			MM-EFS551M	*	△
			MM-EFS751M	*	△
			MM-EFS11K1M	*	△
			MM-EFS15K1M	*	△
		400Vクラス	MM-EFS71M4	*	△
			MM-EFS151M4	*	△
			MM-EFS221M4	*	△
			MM-EFS371M4	*	△
			MM-EFS551M4	*	△
			MM-EFS751M4	*	△
			MM-EFS11K1M4	*	△
			MM-EFS15K1M4	*	△

名称			形名	標準価格	納期
別置形オプション	ACリアクトル	200Vクラス	FR-HAL-0.4K	19,000	○
			FR-HAL-0.75K	20,800	○
			FR-HAL-1.5K	21,600	○
			FR-HAL-2.2K	23,400	○
			FR-HAL-3.7K	30,600	○
			FR-HAL-5.5K	37,000	○
			FR-HAL-7.5K	39,600	○
			FR-HAL-11K	50,400	○
			FR-HAL-15K	64,000	○
		400Vクラス	FR-HAL-H0.4K	23,400	○
			FR-HAL-H0.75K	25,200	○
			FR-HAL-H1.5K	27,000	○
			FR-HAL-H2.2K	28,800	○
			FR-HAL-H3.7K	30,600	○
			FR-HAL-H5.5K	37,000	○
			FR-HAL-H7.5K	39,600	○
			FR-HAL-H11K	50,400	○
			FR-HAL-H15K	64,000	○
	DCリアクトル	200Vクラス	FR-HEL-0.4K	12,800	○
			FR-HEL-0.75K	14,400	○
			FR-HEL-1.5K	16,000	○
			FR-HEL-2.2K	17,600	○
			FR-HEL-3.7K	19,200	○
			FR-HEL-5.5K	23,200	○
			FR-HEL-7.5K	28,000	○
			FR-HEL-11K	33,600	○
			FR-HEL-15K	40,000	○
		400Vクラス	FR-HEL-H0.4K	12,800	○
			FR-HEL-H0.75K	14,400	○
			FR-HEL-H1.5K	16,000	○
			FR-HEL-H2.2K	17,600	○
			FR-HEL-H3.7K	19,200	○
			FR-HEL-H5.5K	23,200	○
			FR-HEL-H7.5K	28,000	○
			FR-HEL-H11K	33,600	○
			FR-HEL-H15K	40,000	○
	DINレール取付けアタッチメント		FR-UDA01	2,000	○
			FR-UDA02	3,000	○
			FR-UDA03	4,000	○
	ラジオノイズフィルタ	200Vクラス	FR-BIF	29,000	○
		400Vクラス	FR-BIF-H	29,000	○
	ラインノイズフィルタ		FR-BSF01	10,000	○
			FR-BLF	33,000	○
	EMC指令対応ノイズフィルタ	200Vクラス	SF1306	49,000	○
			SF1309	79,000	○
			SF1260	150,000	○
			SF1261	214,000	○
		400Vクラス	FR-E5NF-H0.75K	69,000	○
			FR-E5NF-H3.7K	79,000	○
			FR-E5NF-H7.5K	150,000	○
			SF1175	214,000	○
	EMCフィルタ取付アタッチメント		FR-E5T	4,000	○
			FR-A5AT03	9,600	○
			FR-AAT02	9,600	○
	サージ電圧抑制フィルタ	400Vクラス	FR-ASF-H1.5K	88,000	○
			FR-ASF-H3.7K	121,000	○
			FR-ASF-H7.5K	152,000	○
			FR-ASF-H15K	288,000	○
			FR-BMF-H7.5K	138,000	△
			FR-BMF-H15K	200,000	△
	8ヶ国語パラメータユニット		FR-PU07	19,200	○
	盤面操作パネル		FR-PA07	6,000	○
	パラメータユニット接続ケーブル		FR-CB201	5,000	○
			FR-CB203	6,000	○
			FR-CB205	10,000	○

納期：○仕込生産品　△受注生産品

＊別途お問合わせください。

名称				形名	標準価格	納期
別置形オプション	MRS、MYS形ブレーキ抵抗器	200Vクラス		MRS120W200	4,000	○
				MRS120W100	4,600	○
				MRS120W60	5,400	○
				MRS120W40	6,000	○
				MYS220W50	4,000	○
	高頻度用ブレーキ抵抗器	200Vクラス		FR-ABR-0.4K	3,000	○
				FR-ABR-0.75K	4,000	○
				FR-ABR-2.2K	5,400	○
				FR-ABR-3.7K	7,000	○
				FR-ABR-5.5K	9,000	○
				FR-ABR-7.5K	16,400	○
				FR-ABR-11K	26,000	○
				FR-ABR-15K	32,800	○
		400Vクラス		FR-ABR-H0.4K	4,000	○
				FR-ABR-H0.75K	5,000	○
				FR-ABR-H1.5K	6,000	○
				FR-ABR-H2.2K	8,000	○
				FR-ABR-H3.7K	10,000	○
				FR-ABR-H5.5K	12,000	○
				FR-ABR-H7.5K	20,000	○
				FR-ABR-H11K	40,000	○
				FR-ABR-H15K	50,000	○
	FR-BU2形ブレーキユニット	200Vクラス		FR-BU2-1.5K	68,000	○
				FR-BU2-3.7K	74,000	○
				FR-BU2-7.5K	80,000	○
				FR-BU2-15K	94,000	○
				FR-BU2-30K	230,000	○
		400Vクラス		FR-BU2-H7.5K	140,000	○
				FR-BU2-H15K	152,000	○
				FR-BU2-H30K	190,000	○
	放電抵抗器			GZG300W	4,000	○
				GRZG200（3本1セット）	7,800	○
				GRZG300（4本1セット）	16,800	○
				GRZG400（6本1セット）	29,000	○
	FR-BR形抵抗器ユニット	200Vクラス		FR-BR-15K	78,400	○
				FR-BR-30K	150,000	○
		400Vクラス		FR-BR-H15K	78,400	○
				FR-BR-H30K	156,800	○
	FR-CV形電源回生共通コンバータ	200Vクラス	冷却フィン外出しタイプ	FR-CV-7.5K	330,000	△
				FR-CV-11K	350,000	△
				FR-CV-15K	400,000	△
				FR-CV-22K	640,000	△
				FR-CV-30K	800,000	△
				FR-CV-37K	1,100,000	△
				FR-CV-55K	1,200,000	△
			盤内取付けタイプ	FR-CV-7.5K-AT	360,000	△
				FR-CV-11K-AT	380,000	△
				FR-CV-15K-AT	432,000	△
				FR-CV-22K-AT	674,000	△
				FR-CV-30K-AT	834,000	△
		400Vクラス	冷却フィン外出しタイプ	FR-CV-H7.5K	396,000	△
				FR-CV-H11K	420,000	△
				FR-CV-H15K	480,000	△
				FR-CV-H22K	768,000	△
				FR-CV-H30K	960,000	△
				FR-CV-H37K	1,200,000	△
				FR-CV-H55K	1,440,000	△
			盤内取付けタイプ	FR-CV-H7.5K-AT	428,000	△
				FR-CV-H11K-AT	452,000	△
				FR-CV-H15K-AT	512,000	△
				FR-CV-H22K-AT	802,000	△
				FR-CV-H30K-AT	994,000	△

名称			形名	標準価格	納期
別置形オプション	FR-CV用専用別置きリアクトル	200Vクラス	FR-CVL-7.5K	44,000	△
			FR-CVL-11K	56,000	△
			FR-CVL-15K	71,000	△
			FR-CVL-22K	89,000	△
			FR-CVL-30K	150,000	△
			FR-CVL-37K	186,000	△
			FR-CVL-55K	257,000	△
		400Vクラス	FR-CVL-H7.5K	44,000	△
			FR-CVL-H11K	56,000	△
			FR-CVL-H15K	71,000	△
			FR-CVL-H22K	89,000	△
			FR-CVL-H30K	150,000	△
			FR-CVL-H37K	186,000	△
			FR-CVL-H55K	257,000	△
	FR-HC2形高力率コンバータ	200Vクラス	FR-HC2-7.5K	462,000	△
			FR-HC2-15K	650,000	△
			FR-HC2-30K	1,694,000	△
			FR-HC2-55K	3,254,000	△
			FR-HC2-75K	6,884,000	△
		400Vクラス	FR-HC2-H7.5K	650,000	△
			FR-HC2-H15K	950,000	△
			FR-HC2-H30K	1,950,000	△
			FR-HC2-H55K	3,530,000	△
			FR-HC2-H75K	4,490,000	△
			FR-HC2-H110K	5,228,000	△
			FR-HC2-H160K	*	△
			FR-HC2-H220K	*	△
			FR-HC2-H280K	*	△
			FR-HC2-H400K	*	△
			FR-HC2-H560K	*	△
FRシリーズ操作・設定箱	連動設定操作箱		FR-AL	35,800	○
	3速設定操作箱		FR-AT	37,200	○
	周波数計付操作箱		FR-AX	28,600	○
	プリアンプ箱		FR-FA	57,200	○
	傾斜信号箱		FR-FC	64,400	○
	変位検出箱		FR-FD	75,800	○
	主速設定箱		FR-FG	50,000	○
	遠隔設定箱		FR-FK	85,800	○
	比率設定箱		FR-FH	42,800	○
	追従設定箱		FR-FP	48,000	○
その他	指速発電機		QVAH-10	90,000	○
	変位検出器		YVGC-500W-NS	128,000	○
	周波数設定器		WA2W 1kΩ	*	△
	アナログ周波数計（64mm×60mm）		YM206NRI 1mA	*	△
	目盛校正抵抗器		RV24YN 10kΩ	*	△
	FR Configurator SW3（セットアップソフトウェア）		FR-SW3-SETUP-WJ	30,000	○

納期：○仕込生産品　△受注生産品

＊別途お問合わせください。

ご使用に際しましては、以下の製品保証内容をご確認いただきますよう、よろしくお願いいたします。

1. 無償保証期間と無償保証範囲

無償保証期間中に、製品に当社側の責任による故障や瑕疵（以下併せて「故障」と呼びます）が発生した場合、当社はお買い上げいただきました販売店または当社サービス会社を通じて、無償で製品を修理させていただきます。ただし、国内および海外における出張修理が必要な場合は、技術者派遣に要する実費を申し受けます。また、故障ユニットの取替えに伴う現地再調整・試運転は当社責務外とさせていただきます。

【無償保証期間】

製品の無償保証期間は、お客様にてご購入後またはご指定場所に納入後12ヶ月とさせていただきます。
ただし、当社製品出荷後の流通期間を最長6ヶ月として、製造から18ヶ月を無償保証期間の上限とさせていただきます。
また、修理品の無償保証期間は、修理前の無償保証期間を超えて長くなることはありません。

【無償保証範囲】

(1) 一次故障診断は、原則として貴社にて実施をお願い致します。
ただし、貴社要請により当社、または当社サービス網がこの業務を有償にて代行することができます。
この場合、故障原因が当社側にある場合は無償と致します。

(2) 使用状態・使用方法、および使用環境などが、取扱説明書、ユーザーズマニュアル、製品本体注意ラベルなどに記載された条件・注意事項などにしたがった正常な状態で使用されている場合に限定させていただきます。

(3) 無償保証期間内であっても、以下の場合には有償修理とさせていただきます。
① お客様における不適切な保管や取扱い、不注意、過失などにより生じた故障およびお客様のハードウェアまたはソフトウェア設計内容に起因した故障。
② お客様にて当社の了解なく製品に改造などの手を加えたことに起因する故障。
③ 当社製品がお客様の機器に組み込まれて使用された場合、お客様の機器が受けている法的規制による安全装置または業界の通念上備えられているべきと判断される機能・構造などを備えていれば回避できたと認められる故障。
④ 取扱説明書などに指定された消耗部品が正常に保守・交換されていれば防げたと認められる故障。
⑤ 消耗部品（コンデンサ、冷却ファンなど）の交換。
⑥ 火災、異常電圧などの不可抗力による外部要因および地震、雷、風水害などの天変地異による故障。
⑦ 当社出荷当時の科学技術の水準では予見できなかった事由による故障。
⑧ その他、当社の責任外の場合またはお客様が当社責任外と認めた故障。

2. 生産中止後の有償修理期間

(1) 当社が有償にて製品修理を受け付けることができる期間は、その製品の生産中止後7年間です。生産中止に関しましては、当社セールスとサービスなどにて報じさせていただきます。

(2) 生産中止後の製品供給（補用品を含む）はできません。

3. 海外でのサービス

海外においては、当社の各地域FAセンターで修理受付をさせていただきます。ただし、各FAセンターでの修理条件などが異なる場合がありますのでご了承ください。

4. 機会損失、二次損失などへの保証責務の除外

無償保証期間の内外を問わず、以下については当社責務外とさせていただきます。

(1) 当社の責に帰すことができない事由から生じた障害。

(2) 当社製品の故障に起因するお客様での機会損失、逸失利益。

(3) 当社の予見の有無を問わず特別の事情から生じた損害、二次損害、事故補償、当社製品以外への損傷。

(4) お客様による交換作業、現地機械設備の再調整、立上げ試運転その他の業務に対する補償。

5. 製品仕様の変更

カタログ、マニュアルもしくは技術資料などに記載の仕様は、お断りなしに変更させていただく場合がありますので、あらかじめご承知おきください。

6. 製品の適用について

(1) 本製品をご使用いただくにあたりましては、万一本製品に故障・不具合などが発生した場合でも重大な事故にいたらない用途であること、および故障・不具合発生時にはバックアップやフェールセーフ機能が機器外部でシステム的に実施されていることをご使用の条件とさせていただきます。

(2) 本製品は、一般工業などへの用途を対象とした汎用品として設計・製作されています。
したがいまして、各電力会社殿の原子力発電所およびその他発電所向けなどの公共への影響が大きい用途や、鉄道各社殿および官公庁殿向けの用途などで、特別品質保証体制をご要求になる用途には、本製品の適用を除外させていただきます。
また、航空、医療、鉄道、燃焼・燃料装置、有人搬送装置、娯楽機械、安全機械など人命や財産に大きな影響が予測される用途へのご使用についても、本製品の適用を除外させていただきます。
ただし、これらの用途であっても、使途を限定して特別な品質をご要求されないことをお客様にご了承いただく場合には、適用可否について検討致しますので当社窓口へご相談ください。

以　上

お客様の工場の「みえる化」により、その「課題」と「悩み」を解決します。

生産とエネルギーの「みえる化」が "一歩先行く未来の工場"を実現します。

開発・生産・保守にわたる「トータルコスト削減」を図り、生産の最適化を実現するために、自らもFA製品のユーザとして培ってきた経験とノウハウを結集させたFA統合ソリューションがe-F@ctoryです。現場に潜むさまざまな課題解決を、上位情報系と生産現場の情報連携による「みえる化」で生産の最適化、省エネを実現します。

生産システムの情報連携・共有を実現するソリューション。

MES Interface

生産設備とMES(製造実行システム)を、パソコンなどの通信ゲートウェイなしでダイレクト接続。生産設備とMESの情報連携を、簡単かつ低コストで実現します。

生産現場の最適化をTCO※の視点から解決するソリューション。

iQ Platform

生産現場の各種コントローラとHMI、エンジニアリング環境、そしてネットワークをシームレスに連携させ、ひとつに統合。開発・生産・保守にいたるトータルなコスト削減を加速します。

※TCO : Total Cost of Ownership

iQ Platform

エネルギーのまるごと「みえる化」を実現する、省エネソリューション。

e&eco-F@ctory

これからの工場には、省エネルギー化のための改善が欠かせません。e-F@ctoryは、生産性向上活動を原単位管理で「みえる化」。さらに「計測・診断」「対策」「運営・管理」をトータルなライフサイクルで捉え、それぞれの豊富な実績とノウハウをリンクさせることで、省エネ改善をサポートします。

iQ Platform

ネットワーク

世界標準のオープンフィールドネットワーク「CC-Linkファミリー」、高速化と指令同期の向上を実現するサーボネットワーク「SSCNETIII/H」により、e-F@ctory環境下の機器間、装置間のコネクティビティを柔軟に広げます。

iQ Platform対応機器

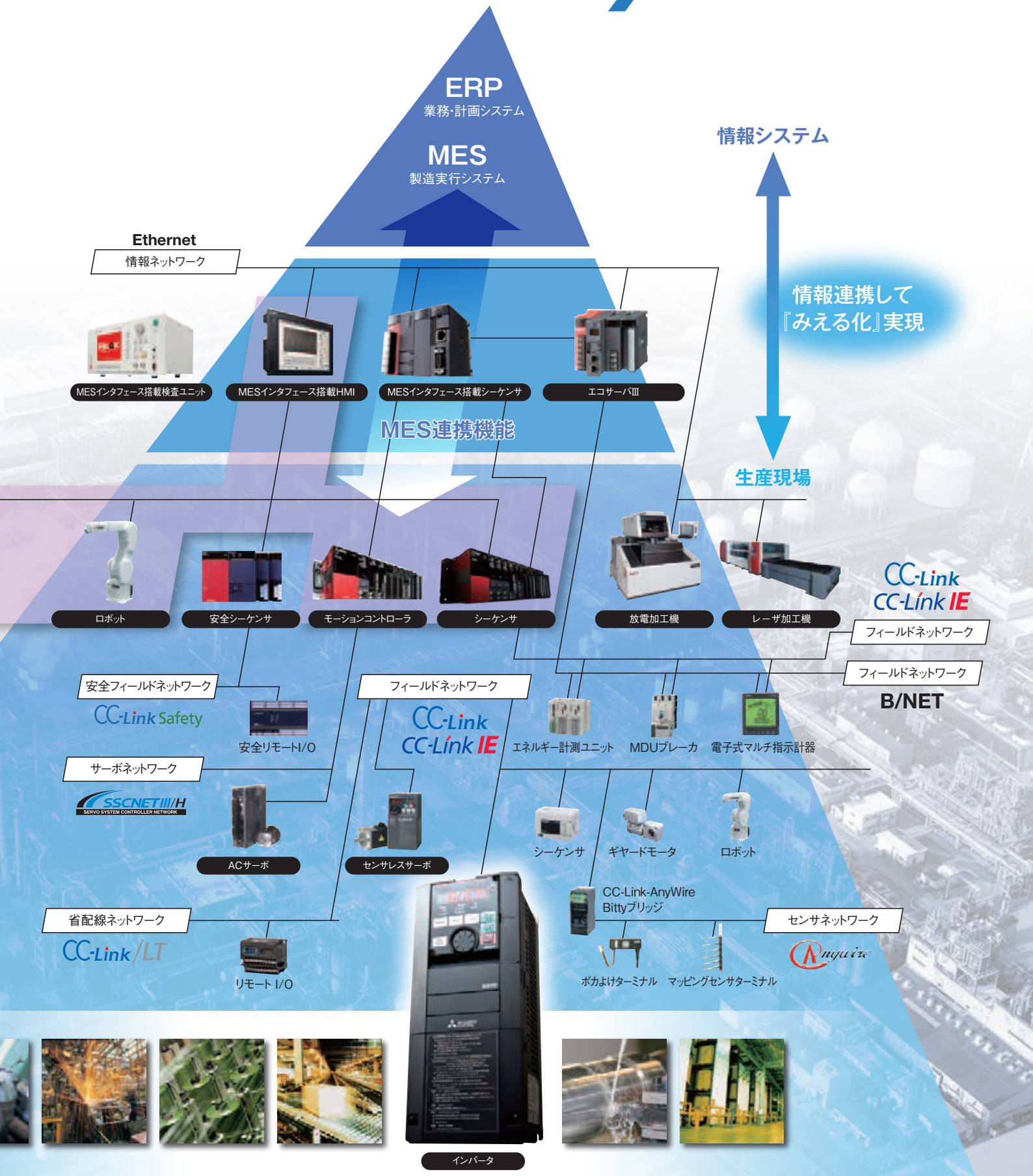
「マルチCPU間高速ベースユニット」に、シーケンサ、モーションコントローラ、ライン向けCNC、ロボットコントローラを自在にスロットイン。互いのデータ通信速度を高め、親和性も飛躍的に向上します。

iQ Platform対応エンジニアリング環境

システム設計からプログラミング、試験・立ち上げ、運用・保守にいたる設計情報を統合し、共有化。また、従来、個別になっていたシーケンサ、モーションコントローラ、ライン向けCNC、ロボット、GOT、インバータのプログラミングソフトウェアを統合できます。

e-F@ctory

e-F@ctoryを実現する製品群



世界に広がるグローバルネットワークで、お客様の

Global network for comprehensive support of customers' manufacturing.

FAセンター Global FA Center
FAセンターサテライト（中国） FA Center Satellite (China)
メカトロサービス拠点（中国） Mechatronics Service Base (China)
販売・サービス拠点 Mitsubishi Sales Offices
生産拠点 Production Facility
開発拠点 Development Center

Ratingen, Germany

ドイツFAセンター
Mitsubishi Electric Europe B.V.
German Branch (Germany FA Center)

Kraków, Poland

欧州FAセンター（ポーランド）
Mitsubishi Electric Europe B.V.
Polish Branch
(Europe FA Center)

Hatfield, UK

英国FAセンター
Mitsubishi Electric Europe B.V.
UK Branch (UK FA Center)

Praha, Czech Republic

チェコFAセンター
Mitsubishi Electric Europe B.V.
Czech Branch
(Czech Republic FA Center)

Pune, Gurgaon, Bangalore, Chennai, Ahmedabad, India

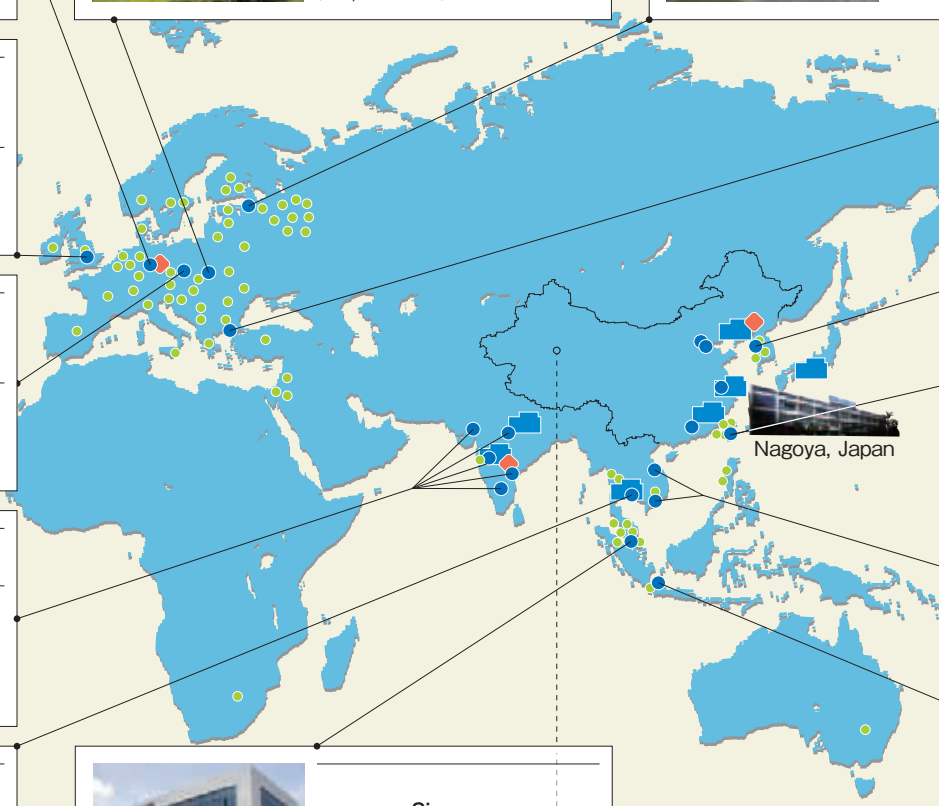
インド・プネFAセンター
インド・グルガオンFAセンター
インド・バンガロールFAセンター
インド・チェンナイFAセンター
インド・アーメダバードFAセンター
Mitsubishi Electric India Pvt. Ltd.

Bangkok, Thailand

タイFAセンター
Mitsubishi Electric Factory Automation
(Thailand) Co., Ltd. (Thai FA Center)

Singapore

アセアンFAセンター
Mitsubishi Electric
Asia Pte, Ltd. (ASEAN FA Center)



中国大陸（含香港地区） China (including Hong Kong District)

Beijing

北京FAセンター
Mitsubishi Automation (China) Ltd.
Beijing Office (Beijing FA Center)

Tianjin

天津FAセンター
Mitsubishi Automation (China) Ltd.
Tianjin Office (Tianjin FA Center)

Guangzhou

広州FAセンター
Mitsubishi Electric Automation
(China) Ltd. Guangzhou
Office (Guangzhou FA Center)

Shanghai

上海FAセンター
Mitsubishi Automation (China) Ltd.
(Shanghai FA Center)

Shanghai

三菱電機FAトータル
ソリューションセンター
Mitsubishi Electric Automation
Solution Center

モノづくりをフルサポートしています。

世界中どこでも、日本と変わらないサービスをご提供するために、サービス拠点を世界各地に設置。

お客様のビジネス拡大に対応するために、次々に拠点を開設中です。

Service bases are established around the world to globally provide the same services as in Japan.
Overseas bases are opened one after another to support business expansion of our customers.

■海外拠点 Overseas bases | 14年7月現在 As of July 2014　※一部代理店を含む * Some includes distributors

地域 Area	当社海外拠点 Our overseas offices	FAセンター(サテライト) FA Center (Satellite)	当社製品取扱い拠点 Bases providing our products	対象国(地域) Countries (Regions)
ヨーロッパ・中東・アフリカ EMEA	11	6(2)	146	54
中　国 China	13	4(10)	171	1
アジア Asia	21	13	79	10
アメリカ America	14	4(0)	130	16
その他 Others	1	0	3	2
合計 Total	60	27(12)	529	83

●アフターサービスネットワーク

三菱電機システムサービス株式会社が24時間365日受付体制でお応えします。

●24時間受付サービス拠点

●サービス網一覧表（三菱電機システムサービス株式会社）

サービス拠点名	番号	住　所		電話番号	時間外修理受付窓口【機器全般】*2	ファックス専用
北日本支社	②	〒983-0013	宮城県仙台市宮城野区中野1-5-35	022-353-7814		022-353-7834
北海道支店	①	〒004-0041	北海道札幌市厚別区大谷地東2-1-18	011-890-7515		011-890-7516
東京機電支社	③	〒108-0022	東京都港区海岸3-19-22（三菱倉庫芝浦ビル）	03-3454-5521		03-5440-7783
神奈川機器サービスステーション	④	〒224-0053	神奈川県横浜市都筑区池辺町3963-1	045-938-5420		045-935-0066
関越機器サービスステーション	⑤	〒338-0822	埼玉県さいたま市桜区中島2-21-10	048-859-7521		048-858-5601
新潟機器サービスステーション	⑥	〒950-0087	新潟県新潟市中央区東大通2-4-10日本生命ビル6F	025-241-7261		025-241-7262
中部支社	⑦	〒461-8675	愛知県名古屋市東区矢田南5-1-14	052-722-7601		052-719-1270
静岡機器サービスステーション	⑧	〒422-8058	静岡県静岡市駿河区中原877-2	054-287-8866		054-287-8484
北陸支店	⑨	〒920-0811	石川県金沢市小坂町北255	076-252-9519	052-719-4337	076-252-5458
関西支社	⑩	〒531-0076	大阪府大阪市北区大淀中1-4-13（三菱電機システムサービス関西支社ビル）	06-6458-9728		06-6458-6911
京滋機器サービスステーション	⑪	〒612-8444	京都府京都市伏見区竹田田中宮町8番地	075-611-6211		075-611-6330
姫路機器サービスステーション	⑫	〒670-0996	兵庫県姫路市土山2丁目234-1	079-269-8845		079-294-4141
中四国支社	⑬	〒732-0802	広島県広島市南区大州4-3-26	082-285-2111		082-285-7773
岡山機器サービスステーション	⑭	〒700-0951	岡山県岡山市北区田中606-8	086-242-1900		086-242-5300
四国支店	⑮	〒760-0072	香川県高松市花園町1-9-38	087-831-3186		087-833-1240
九州支社	⑯	〒812-0007	福岡県福岡市博多区東比恵3-12-16	092-483-8208		092-483-8228
長崎機器サービスステーション	⑰	〒850-8004	長崎県長崎市丸尾町4番4号	095-818-0700		095-861-7566
三菱電機機器製品アフターサービス技術相談ダイヤル【機器全般】*1		–		052-719-4333	–	–

*1: 平日: 9:00～19:00、休日（土日祝祭日）: 9:00～17:30
*2: 平日: 19:00～翌 9:00、休日（土日祝祭日）: 24時間

●トレーニング

全国各地でトレーニングスクールを開催しています。
「FATEC トレーニングスクール」は、お客様の技術者養成のためのトレーニングスクールです。お客様のニーズにあったコース内容となるよう、常に教材をアップデートしています。
FATEC スクール・インバータコースでは、「インバータ実践（FREQROL-A800 対応）」、「インバータメンテナンス（FREQROL-A800 対応）」の２コースがあり、是非ご利用ください。
また「e ラーニング」で事前学習いただくことで、より理解が深まります。

FATEC トレーニングスクール

東京FATEC
東京都品川区大崎一丁目6番3号日精ビル4F
TEL.(03)3491-9380

札幌FATEC
札幌市中央区北二条西4-1北海道ビル
TEL.(011)212-3794（北海道支社）

仙台FATEC
仙台市青葉区上杉1-17-7仙台上杉ビル
TEL.(022)216-4553（東北支社）

名古屋FATEC
三菱電機名古屋製作所
FAコミュニケーションセンター内
名古屋市東区矢田南5-1-14
TEL.(052)721-2403

金沢FATEC
金沢市広岡1丁目2番14号コーワビル3F
TEL.(076)233-5501（北陸支社）

大阪FATEC
大阪市北区堂島2-2-2近鉄堂島ビル4F
TEL.(06)6347-2970

広島FATEC
広島市中区中町7-32（ニッセイ広島ビル8F）
TEL.(082)248-5348（中国支社）

高松FATEC
高松市寿町1-1-8 日本生命高松駅前ビル
TEL.(087)825-0055（四国支社）

福岡FATEC
福岡市博多区東比恵3-12-16
東比恵スクエアビル
三菱電機システムサービス（株）九州支社内
TEL.(092)721-2224（九州支社）

福山会場
三菱電機福山製作所
福山市緑町1-8
TEL.(084)926-8005

日程、コースは三菱電機FAサイトもしくは、各会場にお問い合わせ下さい。

Webで、知る、調べる、学習する…。三菱電機FAサイトが、三菱FA機器についての疑問をスピーディに解決します。

FA機器のあらゆる情報がここに集約 三菱電機FAサイト

三菱FA機器に関するあらゆる情報をカバーした「三菱電機FAサイト」。1日のアクセス数が10万件を超える、お客様から圧倒的な支持を得ているwebサイトです。製品情報、FA用語集、セミナー情報など、FA機器のさまざまな情報を満載し、すべての三菱FA機器ユーザーを、強力サポートします。

充実したコンテンツ

■ 製品情報
詳しい製品仕様など実務者向けの情報を掲載。

■ ソリューション
三菱FA統合ソリューション e-F@ctory やテーマ別のソリューションを掲載。

■ 用途・導入事例
テーマや業界、工程など用途別にご紹介する用途事例や実際にFA製品を導入されたユーザー企業様の声をご紹介する導入事例を掲載。

■ イベント・キャンペーン情報
期間限定の製品キャンペーンなど、お得な情報を掲載。

三菱電機FAサイトホームページ URL

www.MitsubishiElectric.co.jp/fa

▼

ID登録するだけの、簡単・手軽なメンバーズサイト

三菱電機FAサイトで登録できるFAメンバーズは、登録料、使用料などは一切かかりません。ID登録するだけで、三菱電機FAサイトのポテンシャルを最大限に活用できます。

◎ダウンロード
マニュアルやソフトウェア、CADデータなど各種データをダウンロードできます。

◎マイページ
よく使うカタログやマニュアル、機種選定結果などを登録できます。

◎メーリングサービス
最新情報を定期的に配信しています。

いつでも、どこでも、自分らしく学習できるe-ラーニング

勤務先・外出先・自宅のどこからでも、弊社FA機器利用のトレーニングが行える自習型オンライン教育システム「三菱電機FA機器 eラーニング」。FAメンバーズに登録するだけで受講可能。カリキュラムを受講者の希望に合わせたスケジューリングで、自由自在の学習環境を提供します。

e-Learning

■充実した学習コースラインナップ

コース紹介 **[はじめてのFA機器シリーズ]**
FA機器全般に対応した、易しい内容の初心者コースです。

理解がより深まるコンテンツ

◎ビデオデータによる動作確認
ユニット設定方法、動作LED表示、モータ回転の様子など動画による、現場での臨場感を体験いただけます。

◎プログラムシミュレーション
プログラミングソフトウェアの操作方法を、擬似体験できます。

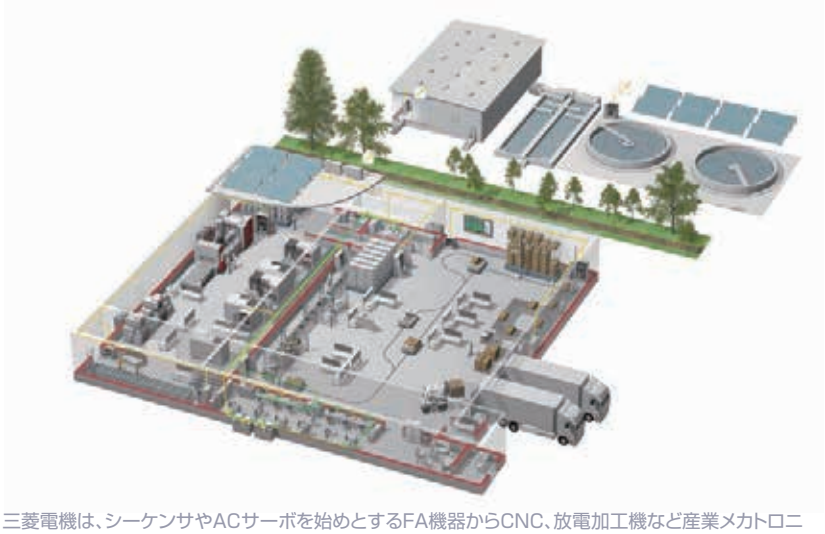
◎理解度確認のためのテスト問題
各章毎にあるテストで、ご自身の理解度の確認・復習が行えます。

●商標について
MODBUS®はシュナイダーオートメーションインコーポレイテッドの登録商標です。
Ethernetは、富士ゼロックス株式会社の日本における登録商標です。
Windowsは、米国Microsoft Corporationの米国及びその他の国における登録商標です。
その他の社名および商品名は各社の商標または登録商標です。

⚠安全に関するご注意
本カタログに記載された製品を正しくお使いいただくため
ご使用の前に必ず「取扱説明書」をよくお読みください。

MEMO

YOUR SOLUTION PARTNER



三菱電機は、シーケンサやACサーボを始めとするFA機器からCNC、放電加工機など産業メカトロニクス製品まで、幅広いFA製品をお届けしています。

生産現場で、最も信頼される ブランドを目指して

三菱電機は、コンポーネントから加工機まで、幅広いFA(Factory Automation)事業を展開しています。さまざまな分野の生産システムを支援し、生産性向上と品質向上の実現を目指しています。そして開発から製造、品質管理まで一貫した体制で、お客様のニーズをいち早く取り込み、ご満足いただける製品づくりに取り組んでいます。

さらに、世界中で三菱電機独自の、グローバルネットワークを駆使し、確かな技術と安心のサポートをご提供しています。三菱電機のFA事業は、常にお客様との密接なコミュニケーションに基づき、最先端のFAソリューションをご提案し、世界のものづくりに貢献していきます。

低圧配電制御機器

高圧配電制御機器

電力管理機器

シーケンサ

駆動機器

表示器(HMI)

数値制御装置 (CNC)

産業用ロボット

加工機

変圧器、太陽光発電、EDS

三菱電機 汎用 インバータ

お問い合わせは下記へどうぞ

電話技術相談窓口

受付時間※1 月曜～金曜 9:00～19:00、土曜・日曜・祝日 9:00～17:00

対象機種		電話番号
自動窓口案内		052-712-2444
エッジコンピューティング製品	産業用PC MELIPC	052-712-2370※2
	Edgecross対応ソフトウェア（MTConnectデータコレクタを除く）	
シーケンサ MELSEC iQ-R/Q/L/QnAS/AnSシーケンサ（CPU内蔵Ethernet機能などネットワークを除く）		052-711-5111
シーケンサ MELSEC iQ-F/FXシーケンサ全般		052-725-2271※3
シーケンサ ネットワークユニット（CC-Linkファミリー/MELSECNET/Ethernet/シリアル通信）		052-712-2578
シーケンサ MELSOFTシーケンサエンジニアリングソフトウェア	MELSOFT GXシリーズ（MELSEC iQ-R/Q/L/QnAS/AnS）	052-711-0037
シーケンサ MELSOFT統合エンジニアリング環境	MELSOFT Navigator	052-799-3591※2
シーケンサ iQ Sensor Solution		
シーケンサ MELSOFT通信支援ソフトウェアツール	MELSOFT MXシリーズ	052-712-2370※2
シーケンサ MELSECパソコンボード	Q80BDシリーズなど	
シーケンサ C言語コントローラ		
シーケンサ MESインタフェースユニット/高速データロガーユニット		052-799-3592※2
シーケンサ MELSEC計装/iQ-R/Q二重化	プロセスCPU/二重化機能SIL2プロセスCPU（MELSEC iQ-Rシリーズ）	052-712-2830※2※3
シーケンサ MELSEC計装/iQ-R/Q二重化	プロセスCPU/二重化CPU（MELSEC-Qシリーズ）	
シーケンサ MELSEC計装/iQ-R/Q二重化	MELSOFT PXシリーズ	
シーケンサ MELSEC Safety	安全シーケンサ（MELSEC iQ-R/QSシリーズ）	052-712-3079※2※3
シーケンサ MELSEC Safety	安全コントローラ（MELSEC-WSシリーズ）	
シーケンサ 電力計測ユニット/絶縁監視ユニット	QEシリーズ/REシリーズ	052-719-4557※2※3
FAセンサ MELSENSOR	レーザ変位センサ	052-799-9495※2
FAセンサ MELSENSOR	ビジョンセンサ	
表示器 GOT	GOT2000/1000シリーズなど	052-712-2417
表示器 GOT	MELSOFT GTシリーズ	

対象機種		電話番号
SCADA MC Works64		052-712-2962※2※5
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	MELSERVOシリーズ	052-712-6607
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	位置決めユニット（MELSEC iQ-R/Q/L/AnSシリーズ）	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	モーションユニット（MELSEC iQ-Rシリーズ）	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	シンプルモーションユニット（MELSEC iQ-R/iQ-F/Q/Lシリーズ）	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	モーションCPU（MELSEC iQ-R/Q/AnSシリーズ）	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	センシングユニット（MR-MTシリーズ）	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	シンプルモーションボード/ポジションボード	
サーボ/位置決めユニット/モーションユニット/シンプルモーションユニット/モーションコントローラ/センシングユニット/組込み型サーボシステムコントローラ	MELSOFT MTシリーズ/MRシリーズ/EMシリーズ	
センサレスサーボ	FR-E700EX/MM-GKR	052-722-2182
インバータ	FREQROLシリーズ	052-722-2182
三相モータ	三相モータわく番号225以下	0536-25-0900※2※4
産業用ロボット	MELFAシリーズ	052-721-0100
電磁クラッチ・ブレーキ/テンションコントローラ		052-712-5430※5
データ収集アナライザ	MELQIC IU1/IU2シリーズ	052-712-5440※5
低圧開閉器	MS-Tシリーズ/MS-Nシリーズ	052-719-4170
低圧開閉器	US-Nシリーズ	
低圧遮断器	ノーヒューズ遮断器/漏電遮断器/MDUブレーカ/気中遮断器（ACB）など	052-719-4559
電力管理用計器	電力量計/計器用変成器/指示電気計器/管理用計器/タイムスイッチ	052-719-4556
省エネ支援機器	EcoServer/E-Energy/検針システム/エネルギー計測ユニット/B/NETなど	052-719-4557※2※3
小容量UPS（5kVA以下）	FW-Sシリーズ/FW-Vシリーズ/FW-Aシリーズ/FW-Fシリーズ	052-799-9489※2※5

お問い合わせの際には、今一度電話番号をお確かめの上、お掛け間違いのないようお願い致します。
※1:春季・夏季・年末年始の休日（弊社休業日）を除く　※2:土曜・日曜・祝日を除く　※3:金曜は17:00まで
※4:月曜～木曜 9:00～17:00、金曜 9:00～16:30　※5:受付時間9:00～17:00

FAX技術相談窓口

受付時間※6　月曜～金曜 9:00～16:00

対象機種	FAX番号
電力計測ユニット/絶縁監視ユニット（QE8□シリーズ）	084-926-8340
三相モータわく番号225以下	0536-25-1258※7
低圧開閉器	0574-61-1955
低圧遮断器	084-926-8280
電力管理用計器/省エネ支援機器/小容量UPS（5kVA以下）	084-926-8340

三菱電機FAサイトの「仕様・機能に関するお問い合わせ」もご利用ください。
※6:祝日、春季・夏季・年末年始の休日（弊社休業日）を除く
※7:月曜～木曜 9:00～17:00、金曜 9:00～16:30

三菱電機株式会社

〒100-8310 東京都千代田区丸の内2-7-3（東京ビル）

本社機器営業部…… 〒110-0016 東京都台東区台東1-30-7（秋葉原アイマークビル）…… (03)3218-6721
北海道支社…… 〒060-8693 札幌市中央区北二条西4-1（北海道ビル）…… (011)212-3793
東北支社…… 〒980-0013 仙台市青葉区花京院1-1-20 花京院スクエア …… (022)216-4546
関越支社…… 〒330-6034 さいたま市中央区新都心11-2（明治安田生命さいたま新都心ビル）…… (048)600-5845
新潟支店…… 〒950-8504 新潟市中央区東大通2-4-10（日本生命ビル）…… (025)241-7227
神奈川支社…… 〒220-8118 横浜市西区みなとみらい2-2-1（横浜ランドマークタワー）…… (045)224-2623
北陸支社…… 〒920-0031 金沢市広岡3-1-1（金沢パークビル）…… (076)233-5502
中部支社…… 〒450-6423 名古屋市中村区名駅3-28-12（大名古屋ビルヂング）…… (052)565-3323
豊田支店…… 〒471-0034 豊田市小坂本町1-5-10（矢作豊田ビル）…… (0565)34-4112
関西支社…… 〒530-8206 大阪市北区大深町4-20（グランフロント大阪 タワーA）…… (06)6486-4119
中国支社…… 〒730-8657 広島市中区中町7-32（ニッセイ広島ビル）…… (082)248-5345
四国支社…… 〒760-8654 高松市寿町1-1-8（日本生命高松駅前ビル）…… (087)825-0072
九州支社…… 〒810-8686 福岡市中央区天神2-12-1（天神ビル）…… (092)721-2236

三菱電機 FA　検索
www.MitsubishiElectric.co.jp/fa

メンバー登録無料!

インターネットによる情報サービス「三菱電機FAサイト」

三菱電機FAサイトでは、製品や事例などの技術情報に加え、トレーニングスクール情報や各種お問い合わせ窓口をご提供しています。また、メンバー登録いただくとマニュアルやCADデータ等のダウンロード、eラーニングなどの各種サービスをご利用いただけます。

三菱電機株式会社名古屋製作所は、環境マネジメントシステム ISO14001、及び品質システム ISO9001の認証取得工場です。

ISO 14001 JACO EC98J2017　UKAS MANAGEMENT SYSTEMS 0051

ISO 9001 BUREAU VERITAS Certification　UKAS MANAGEMENT SYSTEMS 0008

L(名)06064-J(1906)MEE

この印刷物は、2019年6月の発行です。なお、お断りなしに仕様を変更することがありますのでご了承ください。

2019年6月作成